

HEIDENHAIN



POSITIP 8000

Mode d'emploi Tournage

Visualisation de cotes

Français (fr) 08/2023

Informations relatives à la structure de cette documentation

Cette documentation s'articule en trois parties :

Partie	Chapitre
I Informations générales	
Cette partie contient des informations d'ordre général qui s'adressent à toutes le personnes en contact avec l'appareil.	 "Principes de base", Page 7 "Sécurité", Page 15 "Utilisation générale", Page 20
II Informations pour les utilisateurs OEM	et Setup
Cette partie contient des informations relatives à l'installation, la mise en service le réglage de l'appareil.	 "Transport et stockage", Page 62 "Montage", Page 68 "Installation", Page 74 "Mise en service", Page 85 "Configuration", Page 165 "Gestion de fichiers", Page 184 "Paramètres", Page 191 "Entretien et maintenance", Page 212 "Démontage et élimination des déchets", Page 225 "Caractéristiques techniques", Page 227
III Informations relatives à l'utilisateur de	type "Operator"
Cette partie contient des informations relatives à l'utilisation de l'appareil. Elle vo accompagnera au quotidien, chaque fois vous utiliserez l'appareil.	Mode MBI JI age 2 15
Annexe	"Index", Page 306"Liste des figures", Page 309

Informations générales

Vue d'ensemble

Cette partie de la documentation contient des informations d'ordre général, destinées aux utilisateurs de type OEM, Setup et Operator.

Contenus de la partie "Informations générales" des différents chapitres

Le tableau suivant présente :

- les différents chapitres qui composent la partie "Informations générales"
- les informations qui composent les différentes chapitres
- les principaux groupes de personnes que ciblent ces chapitres

Chapitre	Sommaire		Public v	
	Ce chapitre contient des informations sur	ОЕМ	Setup	Operator
1 "Principes de base"	le produit livré le mode d'emploi fourni	✓	✓	✓
2 "Sécurité"	 les consignes et mesures de sécurité pour le montage du produit pour l'installation du produit pour l'utilisation du produit 	✓	✓	✓
3 "Utilisation générale"	les éléments de commande de l'interface utilisateur du produit l'interface utilisateur du produit les fonctions de base du produit	✓	✓	✓

Sommaire

		base	7
	1.1 Infor	mations générales	8
		mations sur le produit	8
		d'ensemble des nouvelles fonctions et des fonctions modifiées	9
	1.4 Logic	siel Démo du produit	9
	· ·	mentation du produit	10
	1.5.1	·	
	1.5.2	Comment lire la documentation	11
	1.5.3		
	·	ppos de ce manuel	12
	1.6.1	Type de document	
	1.6.2 1.6.3		
	1.6.4	· · · · · · · · · · · · · · · · · · ·	
	1.6.5		
2	Sécurité		15
	2.1 Infor	mations générales	16
		res de sécurité préventives d'ordre général	16
		ation conforme à la destination	16
	2.4 Utilis	ation non conforme à la destination	16
		fication du personnel	17
		ations de l'exploitant	17
	•	ianes de sécurité générales	18
	•	ignes de sécurité généralesSymboles sur l'appareil	18 18
	2.7 Cons	Symboles sur l'appareil	18
3	2.7 Cons 2.7.1 2.7.2	Symboles sur l'appareil	18
3	2.7 Cons 2.7.1 2.7.2 Utilisation gél	Symboles sur l'appareil	18 19
3	2.7 Cons 2.7.1 2.7.2 Utilisation gél 3.1 Vue d	Symboles sur l'appareil	18 19
3	2.7 Cons 2.7.1 2.7.2 Utilisation gél 3.1 Vue d	Symboles sur l'appareil	18 19 20 21 21 21
3	2.7 Cons 2.7.1 2.7.2 Utilisation gér 3.1 Vue d 3.2 Comma 3.2.1 3.2.2	Symboles sur l'appareil	18 19 20 21 21 21 21
3	2.7 Cons 2.7.1 2.7.2 Utilisation gél 3.1 Vue d 3.2 Comp 3.2.1 3.2.2 3.3 Élém	Symboles sur l'appareil Consignes de sécurité relatives à l'installation électrique nérale d'ensemble mande avec l'écran tactile et des périphériques d'entrée Ecran tactile et périphériques d'entrée Gestes et actions avec la souris ents de commande et fonctions d'ordre général	18 19 20 21 21 21 21 23
3	2.7 Cons 2.7.1 2.7.2 Utilisation gél 3.1 Vue d 3.2 Comb 3.2.1 3.2.2 3.3 Élém 3.4 Mise	Symboles sur l'appareil	18 19 20 21 21 21 21 23 25
3	2.7 Cons 2.7.1 2.7.2 Utilisation gél 3.1 Vue d 3.2 Comb 3.2.1 3.2.2 3.3 Élém 3.4 Mise 3.4.1	Symboles sur l'appareil	18 19 20 21 21 21 21 23 25 25
3	2.7 Cons 2.7.1 2.7.2 Utilisation gér 3.1 Vue of 3.2 Commanda 3.2.1 3.2.2 3.3 Élém 3.4 Mise 3.4.1 3.4.2	Symboles sur l'appareil Consignes de sécurité relatives à l'installation électrique nérale d'ensemble mande avec l'écran tactile et des périphériques d'entrée Ecran tactile et périphériques d'entrée Gestes et actions avec la souris ents de commande et fonctions d'ordre général e sous/hors tension du POSITIP 8000 POSITIP 8000 Mise sous tension Mode Économie d'énergie	18 19 20 21 21 21 23 25 25 25
3	2.7 Cons 2.7.1 2.7.2 Utilisation gél 3.1 Vue d 3.2 Comp 3.2.1 3.2.2 3.3 Élém 3.4 Mise 3.4.1 3.4.2 3.4.3	Symboles sur l'appareil Consignes de sécurité relatives à l'installation électrique nérale d'ensemble mande avec l'écran tactile et des périphériques d'entrée Ecran tactile et périphériques d'entrée Gestes et actions avec la souris ents de commande et fonctions d'ordre général e sous/hors tension du POSITIP 8000 POSITIP 8000 Mise sous tension Mode Économie d'énergie POSITIP 8000 Mise hors tension	18 19 20 21 21 21 23 25 25 25 26
3	2.7 Cons 2.7.1 2.7.2 Utilisation gél 3.1 Vue d 3.2 Comp 3.2.1 3.2.2 3.3 Élém 3.4 Mise 3.4.1 3.4.2 3.4.3	Symboles sur l'appareil	18 19 20 21 21 21 23 25 25 26 26
3	2.7 Cons 2.7.1 2.7.2 Utilisation gél 3.1 Vue d 3.2 Comma 3.2.1 3.2.2 3.3 Élém 3.4 Mise 3.4.1 3.4.2 3.4.3 3.5 Conn	Symboles sur l'appareil Consignes de sécurité relatives à l'installation électrique nérale d'ensemble mande avec l'écran tactile et des périphériques d'entrée Ecran tactile et périphériques d'entrée Gestes et actions avec la souris ents de commande et fonctions d'ordre général e sous/hors tension du POSITIP 8000 POSITIP 8000 Mise sous tension Mode Économie d'énergie POSITIP 8000 Mise hors tension exion et déconnexion de l'utilisateur Connecter un utilisateur	18 19 20 21 21 21 23 25 25 26 26 26 27
3	2.7 Cons 2.7.1 2.7.2 Utilisation gél 3.1 Vue d 3.2 Comm 3.2.1 3.2.2 3.3 Élém 3.4 Mise 3.4.1 3.4.2 3.4.3 3.5 Conn 3.5.1 3.5.2	Symboles sur l'appareil Consignes de sécurité relatives à l'installation électrique nérale d'ensemble mande avec l'écran tactile et des périphériques d'entrée Ecran tactile et périphériques d'entrée Gestes et actions avec la souris ents de commande et fonctions d'ordre général e sous/hors tension du POSITIP 8000 POSITIP 8000 Mise sous tension Mode Économie d'énergie POSITIP 8000 Mise hors tension exion et déconnexion de l'utilisateur Connecter un utilisateur	18 19 20 21 21 21 23 25 25 26 26 26 27
3	2.7 Cons 2.7.1 2.7.2 Utilisation gél 3.1 Vue d 3.2 Comma 3.2.1 3.2.2 3.3 Élém 3.4 Mise 3.4.1 3.4.2 3.4.3 3.5 Conna 3.5.1 3.5.2 3.6 Parar	Symboles sur l'appareil Consignes de sécurité relatives à l'installation électrique	18 19 20 21 21 21 23 25 25 25 26 26 27 27
3	2.7 Cons 2.7.1 2.7.2 Utilisation gél 3.1 Vue d 3.2 Comb 3.2.1 3.2.2 3.3 Élém 3.4 Mise 3.4.1 3.4.2 3.4.3 3.5 Conn 3.5.1 3.5.2 3.6 Parar 3.7 Lance	Symboles sur l'appareil Consignes de sécurité relatives à l'installation électrique	18 19 20 21 21 21 23 25 25 26 26 26 27 27
3	2.7 Cons 2.7.1 2.7.2 Utilisation gél 3.1 Vue d 3.2 Comma 3.2.1 3.2.2 3.3 Élém 3.4 Mise 3.4.1 3.4.2 3.4.3 3.5 Conna 3.5.1 3.5.2 3.6 Parara 3.8 Interfa 3.8.1	Symboles sur l'appareil. Consignes de sécurité relatives à l'installation électrique	18 19 20 21 21 21 23 25 25 26 26 26 27 27 28 28 29 29
3	2.7 Cons 2.7.1 2.7.2 Utilisation gél 3.1 Vue d 3.2 Comma 3.2.1 3.2.2 3.3 Élém 3.4 Mise 3.4.1 3.4.2 3.4.3 3.5 Conn 3.5.1 3.5.2 3.6 Parara 3.8 Interfa 3.8.1 3.8.2	Symboles sur l'appareil. Consignes de sécurité relatives à l'installation électrique. mérale	18 19 20 21 21 21 23 25 25 26 26 27 27 28 28 29 29 30
3	2.7 Cons 2.7.1 2.7.2 Utilisation gél 3.1 Vue d 3.2 Comb 3.2.1 3.2.2 3.3 Élém 3.4 Mise 3.4.1 3.4.2 3.4.3 3.5 Conn 3.5.1 3.5.2 3.6 Parar 3.8 Interf 3.8.1 3.8.2 3.8.3	Symboles sur l'appareil. Consignes de sécurité relatives à l'installation électrique	18 19 20 21 21 21 23 25 25 25 26 26 27 27 28 28 29 29 30 32
3	2.7 Cons 2.7.1 2.7.2 Utilisation gél 3.1 Vue d 3.2 Comma 3.2.1 3.2.2 3.3 Élém 3.4 Mise 3.4.1 3.4.2 3.4.3 3.5 Conn 3.5.1 3.5.2 3.6 Parara 3.8 Interfa 3.8.1 3.8.2	Symboles sur l'appareil. Consignes de sécurité relatives à l'installation électrique	18 19 20 21 21 21 23 25 25 26 26 27 28 28 29 29 30 32 33

	207 1	Apply Caption des fishiors	20
		Menu Gestion des fichiers Menu Connexion utilisateur	
		Menu Réglages	
		Menu Éteindre	
3.9	_	e de position	41
	3.9.1 E	Eléments de commande de l'affichage de positions	41
	3.9.2 F	Fonctions de l'affichage de positions	43
3.10	Barre d'é	tat	46
	3.10.1 E	Eléments de commande de la barre d'état	46
	3.10.2 R	Réglage des paramètres dans le menu d'accès rapide	48
	3.10.3 C	Chronomètre	50
	3.10.4 C	Calculateur	50
	3.10.5 D	Définir la valeur d'avance	51
	3.10.6 D	Définir et activer un incrément	51
	3.10.7 F	Fonctions auxiliaires en mode Manuel	52
3.11	Barre OE	M	52
	3.11.1 E	Eléments de commande du Menu OEM	52
		Appeler des fonctions du Menu OEM	
3.12	Message	es système et signaux sonores	53
	3.12.1 N	Messages	53
	3.12.2 A	Assistant	55
	3.12.3 F	Feedback audio	55

Principes de base

1.1 Informations générales

Ce chapitre contient des informations relatives au produit livré et à la documentation associée.

1.2 Informations sur le produit

Désignation du produit	Numéro ID	Version Firmware	Index
POSITIP 8000	1089176-xx,	1252216.1.3.x	
	1089177-xx		

L'étiquette signalétique se trouve au dos de l'appareil.

Exemple:



- 1 Désignation du produit
- 2 Index
- 3 N° d'identification

1.3 Vue d'ensemble des nouvelles fonctions et des fonctions modifiées

Ce document fournit une brève vue d'ensemble des fonctions et paramètres qui ont soit fait leur apparition soit été modifiés avec la version 1252216.1.3.x.

Des intervalles de temps configurables pour la mise à zéro et la mémorisation de valeurs

Avec cette version, deux nouveaux paramètres ont été introduits. Ces derniers permettent de définir librement des intervalles de temps pour la mise à zéro via le nom des axes, et pour la mémorisation des valeurs dans la barre OEM.

Informations complémentaires: "User interface", Page 197

Zone d'affichage de la fenêtre de simulation

Avec cette version, un nouveau paramètre (**Minimum display range**), qui permet de définir une zone d'affichage minimale pour la fenêtre de simulation, a été introduit. Ce paramètre permet de veiller à ce que l'utilisateur ait toujours bien tous les éléments dont il a besoin sous les yeux dans la simulation.

Informations complémentaires: "Fenêtre de simulation", Page 196

Couplage des valeurs des axes Z et Zo

Cette version vient modifier le comportement de la fonction de couplage des valeurs Z et Zo. Dans le cas où vous découpleriez les axes, la somme des valeurs s'affiche désormais au niveau de l'axe Z et l'axe Zo est mis à zéro.

Informations complémentaires: "Coupler des axes", Page 43

Superposition en avance rapide

Condition requise: option logicielle NC1

Pour éviter d'appuyer sur la touche d'avance rapide par erreur, et d'écraser ainsi par erreur l'avance qui a été définie ou programmée, il est désormais possible de désactiver la touche d'avance rapide à l'aide d'un paramètre. Chaque OEM est donc libre de configurer cela selon ses besoins.

Informations complémentaires: "Exécution du programme", Page 156

Mémorisation des valeurs de vitesse de rotation broche via la fonction Teach

Il est désormais possible de mémoriser la vitesse de rotation broche actuelle à l'aide du bouton Position effective.

Fonctions M: textes spécifiques à l'OEM

Les OEM peuvent désormais faire s'afficher des textes d'information avec les fonctions M. Il peut s'agir aussi bien d'un ID de texte (qui varie suivant la langue) que d'un texte prédéfini.

Informations complémentaires: "Configurer des fonctions M", Page 157

1.4 Logiciel Démo du produit

POSITIP 8000 Le logiciel Démo est un logiciel que vous pouvez installer sur un PC, indépendamment de l'appareil. Avec POSITIP 8000 Démo, vous pouvez vous familiariser avec les fonctions de l'appareil, les tester ou en faire la démonstration.

La version actuelle du logicielle peut être téléchargée ici : www.heidenhain.fr



Pour télécharger le fichier d'installation depuis le portail HEIDENHAIN, vous devez disposer de droits d'accès au répertoire **Software** du portail, qui se trouve dans le répertoire du produit correspondant.

Si vous ne disposez pas de droits d'accès au répertoire **Software** du portail, vous pouvez en faire la demande auprès de votre interlocuteur HEIDENHAIN.

1.5 Documentation du produit

1.5.1 Validité de la documentation

Avant d'utiliser cette documentation et l'appareil, vous devez impérativement vous assurer que cette documentation correspond bien à votre appareil.

- Comparer le numéro d'identification et l'index indiqués dans la documentation avec les informations figurant sur l'étiquette signalétique de l'appareil.
- ▶ Il vous faut comparer la version de firmware mentionnée dans la documentation à celle qui figure sur l'appareil.

Informations complémentaires: "Informations appareils", Page 193

> Si les numéros d'identification, les index et les versions de firmware ne correspondent pas, la documentation n'est pas applicable.



Si les numéros d'identification et les index ne correspondent pas et que la documentation n'est donc pas applicable, vous trouverez la documentation à jour sous **www.heidenhain.fr**.

1.5.2 Comment lire la documentation

AAVERTISSEMENT

Le non-respect de la documentation en vigueur augmente le risque d'accidents mortels, de blessures et de dégâts matériels !

En ne respectant pas le contenu de la documentation, vous vous exposez au risque d'accidents mortels, de blessures ou de dégâts matériels.

- Lire attentivement la documentation dans son intégralité.
- Conserver la documentation pour pouvoir la consulter ultérieurement.

Le tableau suivant énumère les différents documents à lire, dans leur ordre de priorité.

Documentation	Description
Addendum	Un addendum complète ou remplace certains passages du manuel d'utilisation et, éventuellement, du guide d'installation. Si un addendum est compris dans la livraison, c'est lui qui doit être lu en priorité. Le reste de la documentation conserve sa validité.
Guide d'installation	La guide d'installation contient l'ensemble des informations et des consignes de sécurité qui permettent de monter et d'installer correctement l'appareil. Le guide d'installation constitue un extrait du manuel d'utilisation. Il est inclus dans la livraison. Le guide d'installation arrive en deuxième position dans l'ordre des priorités de lecture.
Manuel d'utilisation	Le manuel d'utilisation contient toutes les informations et toutes les consignes de sécurité qui permettent d'utiliser l'appareil de manière adéquate, conformément à sa destination. Le manuel d'utilisation est disponible sur le support de mémoire fourni et peut également être téléchargé depuis www.heidenhain.fr. Le manuel d'utilisation doit impérativement être lu avant la mise en service de l'appareil. Il arrive en troisième position dans l'ordre des priorités de lecture.
Manuel d'utilisation	Le manuel d'utilisation contient toutes les informa- tions qui permettent d'installer le logiciel Démo sur un PC et de l'utiliser conformément à sa destination. Le manuel d'utilisation se trouve dans le répertoire d'installation du logiciel Démo et peut être téléchargé depuis www.heidenhain.fr.

Des modifications à apporter ? Une erreur à signaler ?

Nous nous efforçons en permanence d'améliorer notre documentation. N'hésitez pas à nous faire part de vos suggestions en nous écrivant à l'adresse e-mail suivante :

userdoc@heidenhain.de

1.5.3 Conservation et transmission de la documentation

Le manuel d'utilisation doit être conservé à proximité immédiate du poste de travail et être maintenu en permanence à la disposition de l'ensemble du personnel. L'exploitant est tenu d'informer son personnel de l'endroit où ce manuel est conservé. Si le manuel est devenu illisible, l'exploitant est tenu de s'en procurer un nouvel exemplaire auprès du fabricant.

Si l'appareil est transmis ou vendu à un tiers, les documents suivants doivent impérativement être remis au nouveau propriétaire :

- Addendum (si fourni)
- Guide d'installation
- Manuel d'utilisation

1.6 A propos de ce manuel

Ce manuel contient toutes les informations et toutes les consignes de sécurité qui permettent d'utiliser l'appareil conformément à sa destination

1.6.1 Type de document

Manuel d'utilisation

Ce document est le manuel d'utilisation de l'appareil.

Le manuel d'utilisation

- suit le produit pendant tout son cycle de vie
- contient toutes les informations et toutes les consignes de sécurité nécessaires à l'utilisation conforme du produit

1.6.2 Groupes ciblés par ce manuel

Le contenu de ce manuel doit être lu et observé par toute personne qui se voit confier l'une des tâches suivantes :

- montage
- installation
- mise en service et configuration
- utilisation
- programmation
- entretien, nettoyage et maintenance
- dépannage
- démontage et élimination

1.6.3 Groupes ciblés, par types d'utilisateurs

Les groupes ciblés par ce manuel se réfèrent aux différents types d'utilisateurs de l'appareil et à leurs autorisations.

L'appareil concerne les types d'utilisateurs suivants :

Utilisateur OEM

L'utilisateur **OEM** (Original Equipment Manufacturer) est celui qui dispose du niveau d'autorisation le plus élevé. Il peut apporter des modifications à la configuration hardware de l'appareil (par ex. aux ports des systèmes de mesure et capteurs). Il peut créer des profils utilisateurs de type **Setup** et **Operator** et configurer des profils utilisateurs de type **Setup** et **Operator**. L'utilisateur **OEM** ne peut être ni dupliqué, ni supprimé. Il ne peut pas être automatiquement connecté.

Utilisateur Setup

L'utilisateur **Setup** configure l'appareil en vue de son utilisation sur le lieu d'utilisation. Il peut créer des profils utilisateurs de type **Operator**. L'utilisateur **Setup** ne peut être ni dupliqué, ni supprimé. Il ne peut pas être automatiquement connecté.

Utilisateur Operator

L'utilisateur **Operator** est autorisé à exécuter des fonctions de base. Un utilisateur de type **Operator** ne peut pas créer d'autres profils utilisateurs, mais il peut par exemple modifier son nom et sa langue. Un utilisateur du groupe **Operator** peut être automatiquement connecté à la mise sous tension de l'appareil.

1.6.4 Types de remarques utilisés

Remarques sur la sécurité

Les consignes de sécurité ont pour but de mettre en garde l'utilisateur devant les risques liés à la manipulation de l'appareil et indiquent comment les éviter. Les différentes consignes de sécurité sont classées par ordre de gravité du danger et sont réparties comme suit :

A DANGER

Danger signale l'existence d'un risque pour les personnes. Si vous ne suivez pas la procédure qui permet d'éviter le risque existant, le danger **occasionnera certainement des blessures graves, voire mortelles**.

A AVERTISSEMENT

Avertissement signale l'existence d'un risque pour les personnes. Si vous ne suivez pas la procédure qui permet d'éviter le risque existant, le danger **pourrait occasionner des blessures graves, voire mortelles**.

AATTENTION

Attention signale l'existence d'un risque pour les personnes. Si vous ne suivez pas la procédure qui permet d'éviter le risque existant, le danger **pourrait occasionner de légères blessures**.

REMAROUE

Remarque signale l'existence d'un risque pour les objets ou les données. Si vous ne suivez pas la procédure qui permet d'éviter le risque existant, le danger **pourrait occasionner un dégât matériel**.

Notes d'information

Les notes d'information garantissent un fonctionnement sûr et efficace de l'appareil. Les notes d'information sont réparties comme suit :



Ce symbole signale une astuce.

Une astuce vous fournit des informations supplémentaires ou complémentaires.



Le symbole représentant une roue dentée signale que la fonction décrite **dépend de la machine**, par ex. :

- Votre machine doit être équipée de l'option de logiciel ou du hardware nécessaire.
- Le comportement des fonctions dépend des paramètres configurables sur la machine.



Le symbole représentant un livre correspond à un **renvoi** à une documentation externe, par exemple à la documentation du constructeur de votre machine ou d'un autre fournisseur.

1.6.5 Eléments typographiques

Les éléments typographiques suivants sont utilisés dans ce manuel :

Représentation	Signification	
► >	caractérise/remplace une action et le résultat d'une action	
	Exemple:	
	► Appuyer sur OK	
	> La boîte de dialogue contenant le message se ferme.	
	caractérise/remplace une énumération	
■	Exemple:	
	interface TTL	
	interface EnDat	
	■	
Gras	permet d'identifier des menus, des affichages et des boutons	
	Exemple:	
	Appuyer sur Eteindre	
	> Le système d'exploitation se ferme.	
	Mettre l'appareil hors tension en utilisant l'interrupteur d'alimentation	

2

Sécurité

2.1 Informations générales

Ce chapitre contient des informations de sécurité importantes pour utiliser correctement l'appareil.

2.2 Mesures de sécurité préventives d'ordre général

Les consignes de sécurité applicables pour l'utilisation du système sont les consignes de sécurité généralement reconnues, particulièrement celles qui sont reconnues dans le cadre d'une utilisation avec des appareils sous tension. Le non-respect de ces consignes de sécurité peut endommager l'appareil ou provoquer des blessures.

Les consignes de sécurité peuvent varier d'une entreprise à l'autre. En cas de divergence entre le contenu de ce manuel et les consignes internes de l'entreprise utilisant cet appareil, ce sont les instructions les plus contraignantes qui doivent être observées.

2.3 Utilisation conforme à la destination

Les appareils de la série POSITIP 8000 sont des visualisations de cotes numériques haut de gamme qui s'utilisent sur des machines-outils conventionnelles. Utilisés en combinaison avec des systèmes de mesure linéaires et angulaires, les appareils de la série POSITIP 8000 fournissent la position de l'outil sur plusieurs axes et offrent d'autres fonctions de commande de la machine-outil.

L'Option logicielle POSITIP 8000 NC1 permet d'automatiser la fabrication d'une pièce.

Les appareils de cette série

- ne peuvent être mis en œuvre que dans des applications industrielles, dans un environnement industriel
- doivent être montés sur un socle ou un support pour une utilisation conforme
- sont prévus pour une utilisation en intérieur et dans un environnement exempt d'humidité, de salissures, d'huile et de lubrifiants, conformément aux spécifications techniques



Ces appareils supportent plusieurs appareils périphériques de différents fabricants. HEIDENHAIN ne peut se prononcer sur la conformité d'utilisation de ces appareils. Les informations relatives à la conformité d'utilisation qui sont contenues dans la documentation de l'appareil concerné doivent impérativement être respectées.

2.4 Utilisation non conforme à la destination

Les applications suivantes sont notamment proscrites pour tous les appareils de la série POSITIP 8000 :

- Utilisation et stockage en dehors des conditions spécifiées dans "Caractéristiques techniques"
- Utilisation à l'air libre
- Utilisation dans des zones explosibles
- Utilisation des appareils de la série POSITIP 8000 comme composante d'une fonction de sécurité

2.5 Qualification du personnel

Le personnel en charge du montage, de l'installation, de l'utilisation, de l'entretien, de la maintenance et du démontage doit disposer des qualifications requises pour ce type de travaux et s'être suffisamment informé en lisant la documentation relative à l'appareil et aux périphériques connectés.

Les différents chapitres de ce manuel présentent les exigences que le personnel doit satisfaire dans le cadre de ces opérations.

Les différents types de personnes énumérées ci-après sont classés selon leurs qualifications et les tâches qui leur incombent.

Utilisateur

L'utilisateur se sert de l'appareil et l'utilise conformément à sa destination. Il est informé par l'exploitant des tâches spéciales, ainsi que des dangers éventuels en cas de conduite inappropriée.

Personnel spécialisé

Le personnel spécialisé est formé par l'exploitant pour utiliser et paramétrer l'appareil de manière plus vaste. Etant donné sa qualification professionnelle, ses connaissances, son expérience et sa connaissance des consignes en vigueur, le personnel spécialisé est en mesure d'effectuer les tâches qui lui incombent, ainsi que de détecter et d'éviter les risques éventuels.

Electricien

Etant donné sa qualification professionnelle, ses connaissances, son expérience et sa connaissance des normes, l'électricien est en mesure de travailler sur les installations électriques, ainsi que de détecter et d'éviter les risques éventuels. L'électricien est spécialement formé pour l'environnement de travail dans lequel il intervient.

Il doit satisfaire aux exigences des dispositions légales en matière de prévention des accidents.

2.6 Obligations de l'exploitant

L'exploitant est propriétaire de l'appareil et des périphériques ou bien a loué les deux. Il est tenu de s'assurer que l'appareil et les périphériques sont utilisés conformément à leur destination.

L'exploitant doit impérativement :

- confier les différentes tâches à effectuer sur l'appareil à un personnel qualifié, compétent et habilité
- informer le personnel des compétences et des tâches qui lui incombent, et être à même de fournir la preuve d'avoir rempli cette obligation
- mettre tout l'équipement nécessaire à la disposition du personnel, afin qu'il puisse accomplir les tâches qui lui incombent
- s'assurer que l'appareil est exclusivement utilisé dans des conditions irréprochables d'un point de vue technique
- s'assurer que l'appareil est protégé de toute utilisation non autorisée

2.7 Consignes de sécurité générales



C'est le monteur ou l'installateur du système qui est responsable du système dans lequel est utilisé ce produit.



L'appareil supporte l'utilisation de plusieurs appareils périphériques de différents fabricants. HEIDENHAIN ne peut se prononcer sur les consignes de sécurité spécifiques à ces appareils. Il est impératif de respecter les consignes de sécurité figurant dans les documentations afférentes. Si la documentation n'est pas disponible, vous devez vous la procurer auprès du fabricant.

Les consignes de sécurité propres à chaque tâche sur l'appareil sont indiquées dans les chapitres correspondants de ce manuel.

2.7.1 Symboles sur l'appareil

L'appareil présente les symboles suivants :

Symbole	bole Signification	
<u> </u>	Avant de connecter l'appareil, respecter les instructions de sécurité relatives à l´équipement électrique et au raccordement au réseau.	
	Prise de mise à la terre, conformément à la norme CEI/EN 60204-1. Respecter les instructions d'installation.	
OSE SYLVENTY OF THE PROPERTY O	Etiquette de garantie. La garantie du produit est caduque si l'étiquette de garantie du produit est déchirée ou si elle a été retirée.	

2.7.2 Consignes de sécurité relatives à l'installation électrique

A AVERTISSEMENT

Il est dangereux de toucher les pièces conductrices de tension en ouvrant l'appareil.

Un risque de décharge électrique, de brûlure ou de blessure mortelle peut survenir.

- Ne jamais ouvrir le boîtier
- ► Laisser le fabricant intervenir

AAVERTISSEMENT

Danger d'électrocution en cas de contact direct ou indirect avec les pièces conductrices de tension

Un risque de décharge électrique, de brûlure ou de blessure mortelle peut survenir.

- Seul un personnel spécialement formé est habilité à effectuer des travaux sur l'installation électrique ou sur les composants conducteurs de courant.
- ▶ Utiliser exclusivement des connecteurs et des câbles conformes aux normes pour les raccordements au réseau et toutes les connexions d'interfaces
- ► Faire immédiatement remplacer les composants électriques défectueux par le fabricant
- Contrôler régulièrement tous les câbles raccordés et tous les ports de l'appareil. Remédier immédiatement aux défauts, tels que les liaisons desserrées ou les câbles fondus

REMAROUE

Détérioration des composants internes de l'appareil!

Toute ouverture de l'appareil rend la garantie et la responsabilité du fabricant caduque.

- ▶ Ne jamais ouvrir le boîtier
- Laisser le fabricant intervenir

3

Utilisation générale

3.1 Vue d'ensemble

Ce chapitre contient une description de l'interface utilisateur et des éléments de commande, ainsi que des fonctions de base de l'appareil.

3.2 Commande avec l'écran tactile et des périphériques d'entrée

3.2.1 Ecran tactile et périphériques d'entrée

Les éléments de commande de l'interface utilisateur de l'appareil se manipulent par l'intermédiaire d'un écran tactile ou d'une souris raccordée par USB.

Pour saisir des données, vous pouvez utiliser soit le clavier de l'écran tactile, soit le clavier qui est raccordé par USB.

REMARQUE

Dysfonctionnements de l'écran tactile dus à l'humidité ou à un contact avec l'eau!

L'humidité ou l'eau peut nuire au bon fonctionnement de l'écran tactile.

Protéger l'écran tactile de l'humidité ou de tout contact avec l'eau
 Informations complémentaires: "Données de l'appareil", Page 228

3.2.2 Gestes et actions avec la souris

Pour activer, commuter ou déplacer des éléments de commande de l'interface utilisateur, vous pouvez vous servir de l'écran tactile de l'appareil ou bien de la souris. L'écran tactile et la souris s'utilisent avec des gestes



Les gestes permettant d'utiliser l'écran tactile peuvent différer des gestes permettant de se servir de la souris.

Lorsque les gestes sont différents selon que la commande se fait via l'écran tactile ou la souris, ce manuel décrit les deux possibilités de commande sous forme de procédures alternatives.

Les procédures d'utilisation alternatives, avec l'écran tactile ou avec la souris, sont identifiées par les symboles suivants :



Utilisation avec l'écran tactile



Utilisation avec la souris

La vue d'ensemble ci-après décrit les différents gestes qui permettent d'utiliser l'écran tactile et la souris :

Appuyer



revient à toucher brièvement l'écran tactile



revient à appuyer une fois sur la touche gauche de la souris

Le fait d'appuyer permet notamment de :



- sélectionner des menus, des éléments ou des paramètres
- saisir des caractères avec le clavier de l'écran
- fermer les fenêtres de dialogue

Maintenir appuyé



revient à maintenir un contact tactile prolongé sur l'écran



revient à appuyer sur la touche gauche de la souris et à la maintenir appuyée ensuite

Le fait de maintenir appuyé permet notamment de :



 modifier rapidement des valeurs dans les champs de saisie avec les boutons Plus et Moins

Déplacer



revient à effectuer un mouvement du doigt sur l'écran à partir d'un point univoque



revient à appuyer une fois sur la touche gauche de la souris et à la maintenir appuyée tout en la déplaçant, sachant que le point de départ est univoque

Le fait de déplacer permet notamment :



de faire défiler des listes et des textes

3.3 Éléments de commande et fonctions d'ordre général

Les éléments de commande suivants vous permettent de configurer et d'utiliser l'appareil moyennant l'écran tactile ou la souris.

Clavier de l'écran

Utiliser le clavier de l'écran pour saisir du texte dans les champs de saisie de l'interface utilisateur Le clavier affiché à l'écran est un clavier numérique ou alphabétique, selon le type de champ de saisie.



Figure 1 : Clavier de l'écran

Utiliser le clavier de l'écran

- ▶ Appuyer sur un champ de saisie pour entrer des valeurs
- > Le champ de saisie est mis en évidence.
- > Le clavier de l'écran s'affiche.
- Saisir un texte ou des valeurs numériques
- > Une coche verte s'affiche lorsque la saisie effectuée est complète et correcte.
- > Si les données entrées sont incomplètes ou incorrectes, un point d'exclamation rouge s'affiche. Dans ce cas, la saisie ne peut pas être validée.
- ▶ Pour mémoriser les valeurs, confirmer la saisie avec **RET**
- > Les valeurs s'affichent.
- > Le clavier de l'écran est masqué.

Éléments de commandeÉléments de commande

Élément de commande

Fonction



Champs de saisie avec les touches Plus et Moins

Vous pouvez vous servir des touches Plus + et Moins -, situées de part et d'autres de la valeur numérique pour l'adapter.

- Appuyer sur + ou jusqu'à ce que la valeur de votre choix s'affiche.
- Maintenir + ou appuyé pour faire varier plus rapidement les valeurs.
- > La valeur sélectionnée s'affiche.



Commutateur

Le commutateur vous permet de passer d'une fonction à l'autre.

- Appuyer sur la fonction de votre choix
- La fonction activée s'affiche en vert.
- > La fonction inactive s'affiche en gris clair.



Commutateur coulissant

Le commutateur coulissant vous permet d'activer ou de désactiver une fonction.

 Régler le commutateur coulissant sur la position de votre choix

ou

- Appuyer sur le commutateur coulissant
- > La fonction peut être activée ou désactivée.



Liste déroulante

Les boutons des listes déroulantes sont marqués d'un triangle qui pointe vers le bas.

- Appuyer sur le bouton
- > La liste déroulante s'ouvre.
- > L'entrée active s'affiche en vert.
- Appuyer sur la valeur de votre choix
- > L'entrée sélectionnée est appliquée.

Elément de commande

Fonction



Annuler

Cette touche permet d'annuler la dernière étape.

Il est impossible d'annuler les opérations qui sont déjà terminées

- Appuyer sur Annuler
- > La dernière opération sera annulée.



Aiouter

- ▶ Pour ajouter un autre élément, appuyer sur **Ajouter**
- Un nouvel élément est ajouté.

Elément de commande	Fonction
X	Fermer ▶ Pour fermer une boîte de dialogue, appuyer sur Fermer
✓	Valider ▶ Pour terminer une opération, appuyer sur Valider
<	Retour ▶ Pour revenir au niveau supérieur dans la structure de menu, appuyer sur Retour

3.4 Mise sous/hors tension du POSITIP 8000

3.4.1 POSITIP 8000 Mise sous tension



Avant de pouvoir utiliser l'appareil, vous devez procéder aux étapes de mise en service et de configuration. Selon l'usage qui en est fait, il peut s'avérer nécessaire de procéder à des paramétrages supplémentaires.

Informations complémentaires: "Mise en service", Page 85

- Activer l'appareil avec l'interrupteur d'alimentation L'interrupteur d'alimentation se trouve au dos de l'appareil.
- > L'appareil démarre. Cela peut prendre un certain temps.
- Si la connexion automatique de l'utilisateur est activée et qu'un utilisateur de type Operator était connecté en dernier, l'interface utilisateur s'affiche dans le menu Mode manuel.
- Si la connexion automatique de l'utilisateur n'est pas activée, c'est le menu Connexion utilisateur qui s'affiche.
 Informations complémentaires : "Connexion et déconnexion de l'utilisateur", Page 26

3.4.2 Mode Économie d'énergie

Si vous n'utilisez pas l'appareil pendant un certain temps, il est recommandé d'activer le mode d'économie d'énergie. L'appareil passe alors à l'état inactif sans interrompre l'alimentation en courant. L'écran se met alors hors tension.

Activer le mode Économie d'énergie



▶ Dans le menu principal, appuyer sur **Éteindre**



- Appuyer sur Mode Économie d'énergie
- > L'écran s'éteint.

Désactiver le mode Économie d'énergie



- ► Appuyer à l'endroit de votre choix sur l'écran tactile
- > Une flèche apparaît en bordure inférieure.
- Déplacer la flèche vers le haut
- L'écran s'allume et affiche la dernière interface utilisateur affichée.

3.4.3 POSITIP 8000 Mise hors tension

REMARQUE

Endommagement du système d'exploitation!

En coupant l'appareil de sa source de courant alors qu'il est sous tension, vous risquez d'endommager le système d'exploitation de l'appareil.

- Arrêter l'appareil en sélectionnant le menu Éteindre
- ▶ Ne pas couper l'appareil de sa source de courant tant qu'il est sous tension
- Commencer par arrêter l'appareil avant de mettre l'interrupteur d'alimentation sur Off



▶ Dans le menu principal, appuyer sur **Éteindre**



- Appuyer sur Arrêter
- > Le système d'exploitation s'arrête.
- Patienter jusqu'à ce que l'écran affiche le message :
 Vous pouvez mettre l'appareil hors tension maintenant.
- Mettre l'appareil hors tension en utilisant l'interrupteur d'alimentation

3.5 Connexion et déconnexion de l'utilisateur

Le menu **Connexion de l'utilisateur** vous permet de vous connecter/déconnecter comme utilisateur de l'appareil.

Un seul utilisateur peut être connecté à la fois sur l'appareil. Le nom de l'utilisateur connecté est affiché. Pour pouvoir connecter un autre utilisateur, il faut que l'utilisateur actuellement connecté se déconnecte.



L'appareil dispose de plusieurs niveaux d'autorisation qui permettent à l'utilisateur d'accéder à une gestion et à une utilisation complète ou plus ou moins limitée.

3.5.1 Connecter un utilisateur



- ▶ Appuyer sur **Connexion utilisateur** dans le menu principal
- Dans la liste déroulante, sélectionner un utilisateur
- ▶ Appuyer dans le champ de saisie **Mot de passe**
- Saisir le mot de passe de l'utilisateur

Utilisateur	Mot de passe par défaut	Public visé
OEM	oem	Personne en charge de la mise en service, constructeur de la machine
Setup	setup	Configurateur, configurateur du système
Operator	operator	Les utilisateurs

Informations complémentaires : "Se connecter pour l'exemple d'application", Page 284



Si le mot de passe ne concorde pas avec les paramètres par défaut, il faudra le demander à l'installateur (**Setup**) ou au constructeur de la machine (**OEM**).

Si vous avez oublié le mot de passe, contactez le service après-vente HEIDENHAIN de votre région.

- ► Confirmer la saisie avec **RET**
- 七
- Appuyer sur Connexion
- > L'utilisateur est connecté et le s'affiche.

Informations complémentaires: "Groupes ciblés, par types d'utilisateurs", Page 13

3.5.2 Déconnexion de l'utilisateur



▶ Appuyer sur **Connexion utilisateur** dans le menu principal



- Appuyer sur Déconnexion
- > L'utilisateur est déconnecté.
- > Toutes les fonctions du menu principal sont inactives, à l'exception de la fonction **Éteindre**.
- > L'appareil ne peut être réutilisé que si un utilisateur se connecte.

3.6 Paramétrage de la langue

A l'état de livraison, la langue de l'interface utilisateur est l'anglais. Vous pouvez changer l'interface utilisateur dans la langue de votre choix.



▶ Dans le menu principal, appuyer sur Réglages



- Appuyer sur **Utilisateur**
- > L'utilisateur connecté est identifiable par une coche.
- Sélectionner l'utilisateur de votre choix
- > La langue sélectionnée pour l'utilisateur s'affiche dans la liste déroulante **Langue** avec le drapeau correspondant.
- ▶ Dans la liste déroulante Langue, sélectionner le drapeau correspondant à la langue de votre choix
- L'interface utilisateur s'affiche alors dans la langue sélectionnée.

3.7 Lancer la recherche des marques de référence au démarrage



Si l'appareil est configuré avec un **axe de broche S**, vous devez définir une limite supérieure avant d'exécuter une éventuelle procédure d'usinage.

Informations complémentaires : "Définir une limite maximale pour la vitesse de rotation de la broche", Page 242



Si la recherche des marques de référence est activée au démarrage de l'appareil, toutes les fonctions de l'appareil restent inhibées jusqu'à ce que ladite recherche soit terminée.

Informations complémentaires : "Marques de référence (Système de mesure)", Page 102



Il n'y a pas de recherche des marques de référence sur les systèmes de mesure à interface EnDat, car les axes sont automatiquement référencés.

Si la recherche des marques de référence est activée sur l'appareil, un assistant vous invite à franchir les marques de référence des axes.

- Après connexion, suivre les instructions de l'assistant
- > Une fois la recherche des marques de référence terminée, le symbole de la référence cesse de clignoter.

Informations complémentaires : "Eléments de commande de l'affichage de positions", Page 41

Informations complémentaires : "Activer la recherche des marques de référence", Page 147

3.8 Interface utilisateur



L'appareil est disponible en différentes exécutions et avec divers équipements. L'interface utilisateur et les fonctions disponibles peuvent donc varier selon l'exécution et l'équipement disponibles.

3.8.1 Interface utilisateur à la mise sous tension

Interface utilisateur à l'état de livraison

L'interface utilisateur représentée ici correspond à l'état de livraison de l'appareil. On retrouve également cette interface après avoir réinitialisé l'appareil aux paramètres d'usine.

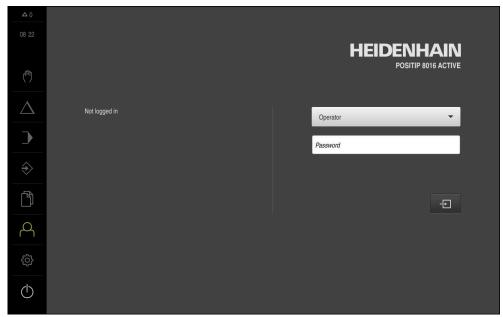


Figure 2 : Interface utilisateur à l'état de livraison de l'appareil

Interface utilisateur au démarrage

Si un utilisateur de type **Operator** est activé avec la connexion automatique activée, l'appareil affiche le **Mode manuel** au démarrage.

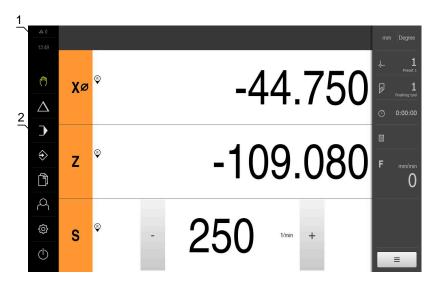
Informations complémentaires: "Menu Mode manuel", Page 32

Si la connexion automatique n'est pas activée, l'appareil ouvre le menu **Connexion utilisateur**.

Informations complémentaires: "Menu Connexion utilisateur", Page 39

3.8.2 Menu principal de l'interface utilisateur

Interface utilisateur (en mode Manuel)



- 1 La zone d'affichage des messages affiche l'heure et le nombre de messages en instance
- 2 Menu principal et éléments de commande

Éléments de commande du menu principal

Élément de commande	Fonction
Δ 3	Message
Δ3	Affichage d'une vue d'ensemble de tous les messages et du nombre de messages encore en instance
	Informations complémentaires: "Messages", Page 53
фh	Mode manuel
	Positionnement manuel des axes de la machine
	Informations complémentaires : "Menu Mode manuel", Page 32
Λ	Mode MDI
	Saisie directe des déplacements d'axes souhaités (Manual Data Input) ; calcul et affichage de la course restante
	Informations complémentaires : "Menu Mode MDI", Page 33
	Exécution de programme
	Exécution d'un programme qui a été créé au préalable avec l'assistance utilisateur
	Informations complémentaires : "Menu Exécution de programme ", Page 35
\triangle	Programmation
₹>	Création et gestion de programmes individuels
	Informations complémentaires : "Menu Programmation ", Page 36

Élément de commande	Fonction
	Gestion des fichiers
	Gestion des fichiers disponibles sur l'appareil
	Informations complémentaires : "Menu Gestion des fichiers", Page 38
\circ	Connexion utilisateur
\sim	Connexion et déconnexion de l'utilisateur
Q &	Informations complémentaires : "Menu Connexion utilisateur", Page 39
_	Si l'utilisateur connecté détient des droits étendus (utilisateur de type Setup ou OEM) alors l'icône représentant un engrenage s'affiche.
52	Paramètres
<i>1</i> €3	Paramètres de l'appareil pour la configuration des utili- sateurs, la configuration des capteurs, la mise à jour du firmware, par exemple.
	Informations complémentaires : "Menu Réglages", Page 40
	Arrêt
	Mise à l'arrêt du système d'exploitation ou activation du mode d'économie d'énergie
	Informations complémentaires : "Menu Éteindre", Page 41

3.8.3 Menu Mode manuel

Appel



- ▶ Dans le menu principal, appuyer sur Mode manuel
- > L'interface utilisateur correspondant au mode Manuel s'affiche.

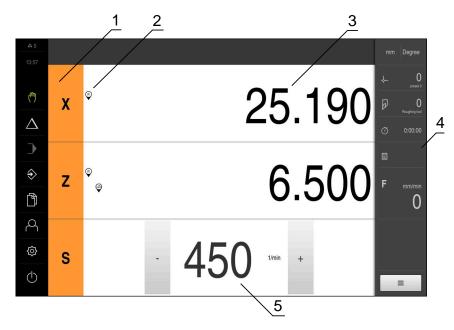


Figure 3 : Menu Mode manuel

- 1 Touche d'axe
- **2** Référence
- **3** Affichage de position
- **4** Barre d'état
- **5** Vitesse de rotation de la broche (machine-outil)

Le menu **Mode manuel** affiche les valeurs de position mesurées sur les axes de la machine dans la zone d'usinage.

Des fonctions supplémentaires sont disponibles dans la barre d'état.

Informations complémentaires: "Mode manuel", Page 239

3.8.4 Menu Mode MDI

Appel



- ▶ Dans le menu principal, appuyer sur **Mode MDI**
- > L'interface utilisateur correspondant au mode MDI s'affiche.

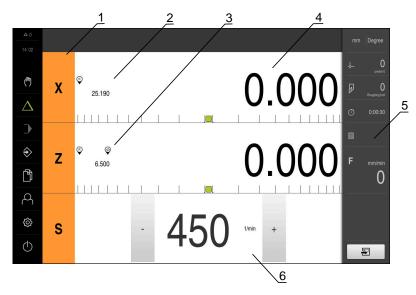


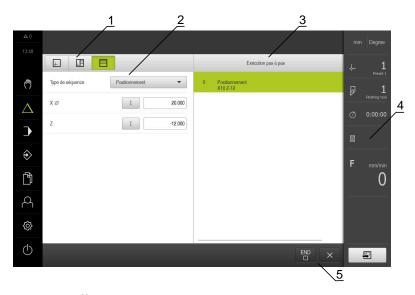
Figure 4 : Menu **Mode MDI**

- 1 Touche d'axe
- 2 Position effective
- 3 Axes couplés
- 4 Chemin restant
- **5** Barre d'état
- 6 Vitesse de rotation de la broche (machine-outil)

Dialogue Exécution pas à pas



- ▶ Dans le menu principal, appuyer sur Mode MDI
- +
- ► Dans la barre d'état, appuyer sur **Créer**
- > L'interface utilisateur correspondant au mode MDI s'affiche.



- 1 Barre d'affichage
- 2 Paramètre de séquence
- 3 Séquence MDI
- **4** Barre d'état
- 5 Outils de séquence

Le menu **Mode MDI** permet de saisir directement les déplacements des axes (Manual Data Input). La distance par rapport au point final est prescrite, la course restante est calculée et affichée.

Des valeurs de mesure et des fonctions supplémentaires vous sont proposées dans la barre d'état.

Informations complémentaires: "Mode MDI", Page 249

3.8.5 Menu Exécution de programme

Appel



- Dans le menu principal, appuyer sur Exécution de programme
- > L'interface utilisateur correspondant à l'exécution de programme s'affiche.

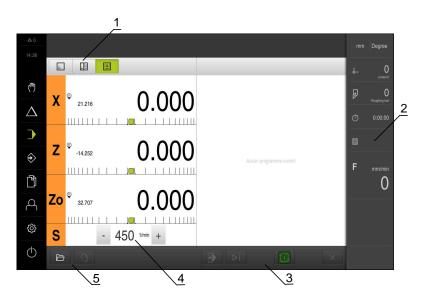


Figure 5 : Menu **Exécution de programme**

- **1** Barre d'affichage
- **2** Barre d'état
- **3** Gestion de programme
- 4 Vitesse de rotation de la broche (machine-outil)
- **5** Gestionnaire de programmes

Le menu **Exécution de programme** permet d'exécuter un programme qui a été préalablement créé en mode Programmation. Au cours de l'exécution, un assistant vous guide à travers les différentes étapes de programme.

Dans le menu **Exécution de programme**, vous avez la possibilité d'afficher une fenêtre de simulation dans laquelle apparaît la séquence sélectionnée.

Des valeurs de mesure et des fonctions supplémentaires vous sont proposées dans la barre d'état.

Informations complémentaires: "Exécution de programme", Page 261

3.8.6 Menu Programmation

Appel



- ▶ Dans le menu principal, appuyer sur **Programmation**
- > L'interface utilisateur pour la programmation s'affiche.



La barre d'état et la barre OEM optionnelle ne sont pas disponibles dans le menu **Programmation**.

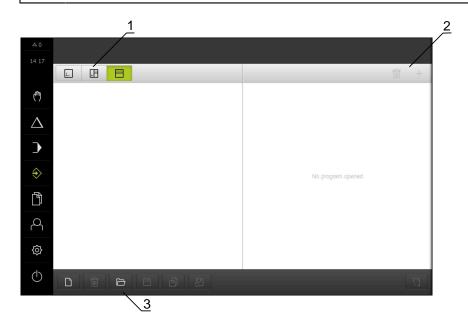


Figure 6 : Menu **Programmation**

- **1** Barre d'affichage
- **2** Barre d'outils
- **3** Gestionnaire de programmes

Vous pouvez visualiser une séquence de votre choix dans la fenêtre de simulation disponible en option.

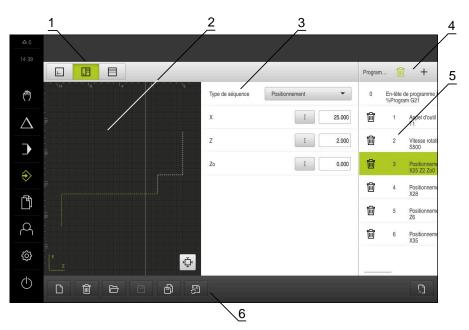


Figure 7 : Menu **Programmation** avec fenêtre de simulation ouverte

- 1 Barre d'affichage
- 2 Fenêtre de simulation (option)
- 3 Paramètre de séquence
- 4 Barre d'outils
- **5** Séquences du programme
- **6** Gestionnaire de programmes

Le menu **Programmation** permet de créer et de gérer des programmes. Vous définissez les différentes étapes d'usinage ou les différents modèles d'usinage sous forme de séquences. Une suite de plusieurs séquences forme alors un programme.

Informations complémentaires: "Programmation", Page 270

3.8.7 Menu Gestion des fichiers

Appel



- ▶ Dans le menu principal, appuyer sur **Gestion des fichiers**
- > L'interface de la gestion des fichiers s'affiche.

Bref descriptif

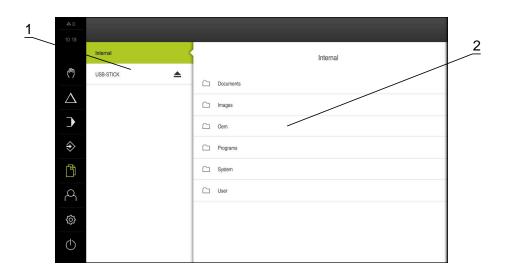


Figure 8 : Menu Gestion des fichiers

- 1 Liste des emplacements de sauvegarde disponibles
- 2 Liste des répertoires dans l'emplacement de sauvegarde sélectionné

Le menu **Gestion des fichiers** affiche une vue d'ensemble des fichiers stockés dans la mémoire de l'appareil .

Les supports de masse USB éventuellement connectés et les lecteurs réseau disponibles s'affichent dans la liste des emplacements de sauvegarde. Les supports de stockage de masse USB et les lecteurs réseau s'affichent avec leur nom/désignation.

Informations complémentaires: "Gestion de fichiers", Page 184

3.8.8 Menu Connexion utilisateur

Appel



- ▶ Appuyer sur **Connexion utilisateur** dans le menu principal
- > L'interface utilisateur qui permet de connecter/déconnecter des utilisateurs s'affiche.

Bref descriptif

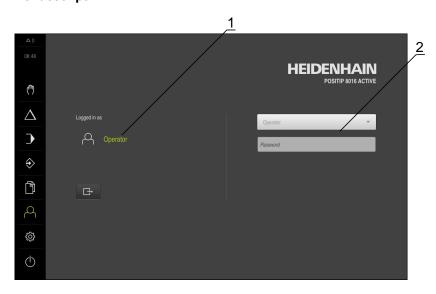


Figure 9 : Menu Connexion de l'utilisateur

- 1 Affichage de l'utilisateur actuellement connecté
- 2 Connexion de l'utilisateur

Le menu **Connexion de l'utilisateur** affiche l'utilisateur connecté dans la colonne de gauche. La connexion d'un nouvel utilisateur est indiquée dans la colonne de droite.

Pour connecter un autre utilisateur, il faut que l'utilisateur connecté soit déconnecté.

Informations complémentaires : "Connexion et déconnexion de l'utilisateur", Page 26

3.8.9 Menu Réglages

Appel



- ▶ Dans le menu principal, appuyer sur **Réglages**
- > L'interface utilisateur correspondant aux réglages de l'appareil s'affiche.

Bref descriptif

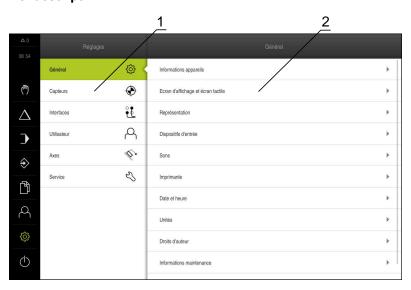


Figure 10 : Menu Réglages

- 1 Liste des options de configuration
- 2 Liste des paramètres de configuration

Le menu **Réglages** affiche toutes les options de configuration de l'appareil. L'appareil adapte ses paramètres de réglages aux exigences requises par son lieu d'utilisation.

Informations complémentaires: "Paramètres", Page 191



L'appareil dispose de plusieurs niveaux d'autorisation qui permettent à l'utilisateur d'accéder à une gestion et à une utilisation complète ou plus ou moins limitée.

3.8.10 Menu Éteindre

Appel



- ▶ Dans le menu principal, appuyer sur Éteindre
- > Les éléments de commande qui permettent de mettre le système d'exploitation hors tension, d'activer le mode économie d'énergie et d'activer le mode nettoyage s'affichent.

Bref descriptif

Le menu Éteindre affiche les options suivantes :

Élément de commande	Fonction
	Mise à l'arrêt
\cup	met à l'arrêt le système d'exploitation de l'appareil
² > N	Mode d'économie d'énergie
2)	Eteint l'écran et passe le système d'exploitation en mode d'économie d'énergie
	Mode nettoyage
	Eteint l'écran, mais le système d'exploitation continue de fonctionner normalement

Informations complémentaires : " Mise sous/hors tension du POSITIP 8000", Page 25

Informations complémentaires: "Nettoyer l'écran", Page 213

3.9 Affichage de position

Dans l'affichage des positions, l'appareil indique la position des axes et éventuellement des informations complémentaires sur les axes configurés.

Vous pouvez également coupler l'affichage de certains axes et accéder aux fonctions de la broche.

3.9.1 Eléments de commande de l'affichage de positions

Symbole	Signification
V	Touche d'axe
^	Fonctions de la touche de sélection des axes :
	 Appui sur la touche d'axe : ouvre le champ de saisie de la valeur de position (mode Manuel) ou la boîte de dialogue Exécution pas à pas (mode MDI)
	 Maintien de la touche d'axe appuyée : définit la position actuelle comme point zéro
	Entraînement de la touche d'axe vers la droite : ouvre le menu des fonctions disponibles pour l'axe
Χø	L'affichage des positions indique le diamètre de l'axe d'usi- nage radial X .
	Informations complémentaires : "Représentation", Page 195
R	La recherche des marques de référence a été effectuée.

Symbole	Signification
Ø	La recherche des marques de référence n'a pas été effec- tuée ou aucune marque de référence n'a été détectée.
+Zo	L'axe Zo est couplé à l'axe Z. L'affichage des positions indique la somme des deux valeurs de position.
	Informations complémentaires : "Coupler des axes", Page 43
	Seul l'axe Zo peut-être couplé à l'axeZ.
 र्१ो	Gamme de vitesse sélectionnée pour la broche
*	Informations complémentaires : "Régler la vitesse de la broche", Page 44
₩	La vitesse de rotation de la broche ne peut pas être atteinte avec la vitesse de transmission sélectionnée.
	 Sélectionner une vitesse de transmission plus élevée
₽	La vitesse de rotation de la broche ne peut pas être atteinte avec la vitesse de transmission sélectionnée.
	 Sélectionner une vitesse de transmission plus faible
CS9	Le mode CSS (vitesse de coupe constante) est activé pour la broche.
	Informations complémentaires : "Régler le mode Broche", Page 45
	Si le symbole clignote, cela signifie que la vitesse de rotation calculée pour la broche se trouve en dehors de la plage de vitesse de rotation définie. La vitesse de coupe souhaitée ne peut pas être atteinte. La broche continue de tourner avec la vitesse de rotation maximale ou minimale.
?	En mode MDI et Exécution de programme, un facteur d'échelle est appliqué à l'axe.
	Informations complémentaires : "Réglage des paramètres dans le menu d'accès rapide", Page 48
	Axe asservi
1250 1745	Vitesse de rotation effective de la broche
- 1250 Men +	Champ de saisie pour la commande de la vitesse de rotation de la broche
	Informations complémentaires : "Régler la vitesse de rotation broche", Page 44
- + X	Touches d'axes virtuelles permettant d'utiliser les axes CN

3.9.2 Fonctions de l'affichage de positions

Coupler des axes

Il est possible de coupler l'affichage de l'axe **Zo** à celui de l'axe **Z**. Lorsque les axes sont couplés, les valeurs affichées au niveau de l'axe **Z** correspondent à la somme des valeurs de position des deux axes.



Si vous avez couplé les axes **Z** et **Zo**, le mode de fonctionnement Exécution de programme est verrouillé.



Tous les autres axes peuvent être couplés dans le menu.

Informations complémentaires: "Coupler des axes", Page 143

Coupler des axes



Dans la zone de travail, entraîner la touche d'axe Z vers la droite



► Appuyer sur Coupler





- Le symbole de couplage des axes s'affiche à côté de la touche d'axe Z.
- > La valeur de position des axes couplés s'affiche sous forme de somme.

Découpler des axes



▶ Dans la zone de travail, entraîner la touche d'axe Z vers la droite



- ► Appuyer sur **Découpler**
- > La résultat de la somme affiché est appliqué à l'axe Z.
- > L'axe **Zo** est mis à 0.

Exemple de couplage d'axes

L'image suivante affiche les valeurs de position avant, pendant et après le couplage des axes **Z** et **Zo**.

Xø	19.250		Xø	19.250		Χø	19.250
Zo	-5.000	Zo SO			م ح	Zo	0.000
Z	-10.000		2	-15.000		Z	-15.000

Les axes **Zo** et **Z** ne sont pas couplés.

Zo est couplé à l'axe **Z**. La somme des deux axes s'affiche au niveau de l'axe **Z**. **Zo** est découplé de l'axe **Z**.

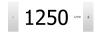
Le résultat de la somme continue de s'afficher au niveau de l'axe **Z**.

L'axe **Zo** est mis à zéro.

Régler la vitesse de rotation broche

En fonction de la configuration de la machine-outil connectée, vous pouvez commander la vitesse de rotation de la broche.

- ▶ Pour passer au besoin de l'affichage de la vitesse de rotation broche au champ de saisie, déplacer l'affichage vers la droite.
- > Le champ de saisie Vitesse de rotation broche s'affiche.



► La vitesse de rotation de la broche peut être réglée à la valeur de votre choix en appuyant sur + ou - ou en maintenant l'une de ces touches appuyée

OL

- ▶ Appuyer sur le champ de saisie **Vitesse de rotation broche**
- Saisir la valeur de votre choix
- ▶ Valider la saisie avec RET
- > La vitesse de rotation broche indiquée est mémorisée comme valeur nominale par l'appareil et appliquée en conséquence.



► Pour revenir à l'affichage de la vitesse de rotation effective de la broche, déplacer le champ de saisie vers la gauche

Régler la vitesse de la broche

Si votre machine-outil utilise une broche dotée d'un réducteur, vous avez la possibilité de sélectionner la gamme vitesse utilisée.



Le choix de la gamme de vitesse s'effectue aussi par l'intermédiaire d'un signal externe.

Informations complémentaires: "Axe de broche S", Page 134



Dans la zone de travail, entraîner la touche d'axe S vers la droite



- ► Appuyer sur la gamme de vitesse
- > Le dialogue **Définir une gamme de vitesse** s'affiche.
- Appuyer sur la gamme de vitesse de votre choix



- Appuyer sur Confirmer
- > La gamme de vitesse sélectionnée est mémorisée comme nouvelle valeur.
- ► Entraîner la **touche d'axe S** vers la gauche



 Le symbole de la gamme de vitesse sélectionnée s'affiche à côté de la touche d'axe S.



Si la vitesse de rotation broche souhaitée ne peut pas être atteinte avec la gamme de vitesse sélectionnée, le symbole clignote pour cette gamme de vitesse avec une flèche pointant vers le haut (gamme de vitesse plus élevée) ou une flèche pointant vers le bas (gamme de vitesse plus faible).

Régler le mode Broche

Pour la broche, vous pouvez librement décider si l'appareil doit utiliser le mode Vitesse de rotation, appliqué par défaut, ou le mode CSS (vitesse de rotation constante).

En mode CSS, l'appareil calcule la vitesse de rotation de la broche de manière à ce que la vitesse de coupe de l'outil de tournage reste constante quelle que soit la géométrie de la pièce.

Activer le mode CSS



▶ Dans la zone de travail, entraîner la **touche d'axe S** vers la droite



- ► Appuyer sur le mode CSS
- > Le dialogue **Activer CSS** s'affiche.
- ► Entrer la valeur pour Vitesse maximale de broche



- ► Appuyer sur **Confirmer**
- > Le mode de broche CSS est activé.
- La vitesse de la broche s'affiche en m/min.
- ▶ Entraîner la touche d'axe S vers la gauche



> Le symbole du mode Broche CSS s'affiche à côté de la touche d'axe S.

Activer le mode Vitesse

HEIDENHAIN | POSITIP 8000 | Mode d'emploi Tournage | 08/2023



Dans la zone de travail, entraîner la touche d'axe S vers la droite



- Appuyer sur le mode Vitesse de rotation
- > La boîte de dialogue Activer le mode Vitesse s'affiche.
- ► Entrer la valeur pour Vitesse maximale de broche



- ► Appuyer sur **Confirmer**
- > Le mode Vitesse de rotation est activé.
- > La vitesse de la broche s'affiche en 1/min.
- ► Entraîner la **touche d'axe S** vers la gauche

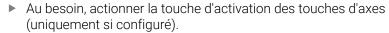
Effectuer un déplacement avec des touches d'axes virtuelles

Si des touches d'axes virtuelles ont été configurées sur l'appareil, vous pouvez vous en servir pour déplacer les axes CN.

Exemple : déplacement avec un axe Y, dans le sens négatif



- Dans la zone de travail, déplacer la touche d'axe Y vers la droite
- > Les éléments de commande **Moins** et **Plus** s'affichent.



► Maintenir la touche **Moins** appuyée



Selon la configuration, les touches d'axes virtuelles peuvent être matérialisées par des touches (à actionner par un appui prolongé), ou bien par des commutateurs (à actionner par un appui bref).

> L'axe Y se déplace dans le sens négatif.

3.10 Barre d'état



La barre d'état et la barre OEM optionnelle ne sont pas disponibles dans le menu **Programmation**.

L'appareil affiche l'avance et la vitesse de déplacement dans la barre d'état. Par ailleurs, les éléments de commande de la barre d'état vous permettent d'accéder directement au tableau d'outils, au tableau de points d'origine et aux programmes d'aide Chronomètre et Calculatrice.

3.10.1 Eléments de commande de la barre d'état

La barre d'état propose les éléments de commande suivants :

Elément de commande	Fonction
L	Menu d'accès rapide
mm Degree	Paramétrage des unités pour des valeurs linéaires et angulaires, configuration d'un facteur d'échelle, configuration de l'affichage de positions pour axes d'usinage radiaux ; le fait d'appuyer dessus ouvre le menu d'accès rapide
	Informations complémentaires : "Réglage des paramètres dans le menu d'accès rapide", Page 48
1	Tableau de points d'origine
-	Affichage du point d'origine actuel ; appuyer pour ouvrir le tableau de points d'origine
	Informations complémentaires : "Créer un tableau de points d'origine", Page 180
	Tableau d'outils
	Affichage de l'outil actuel ; appuyer pour ouvrir le tableau d'outils
	Informations complémentaires : "Créer un tableau d'outils", Page 177

Elément de commande	Fonction
↔	Chronomètre
()	Affichage horaire avec fonction Start/Stop au format h:mm:s
	Informations complémentaires : "Chronomètre", Page 50
	Calculateur
	Calculatrice comportant les principales fonctions mathématiques, calculatrice de vitesse de rotation et calculatrice de cône
	Informations complémentaires : "Calculateur", Page 50
F _{mm/min}	Vitesse d'avance
0	Affichage de la vitesse d'avance actuelle de l'axe linéaire le plus rapide
	Si tous les axes linéaires sont à l'arrêt, c'est la vitesse d'avance de l'axe rotatif le plus rapide qui s'affiche.
	Dans les modes Manuel et MDI , il est possible de définir la valeur d'avance ; un simple appui vous permet d'ouvrir la fenêtre de dialogue.
F.7° mm/min	Incrément
0	Définition d'un incrément et activation de la fonction Incrément en mode Manuel ; un simple appui vous permet d'ouvrir la fenêtre de dialogue.
	Si cette fonction est activée, cela sera indiqué par une icône.
OVR %	Override
NC	Affichage de la vitesse de déplacement modifiée de l'axe linéaire le plus rapide.
	Si tous les axes linéaires sont à l'arrêt, la vitesse de déplacement modifiée de l'axe rotatif s'affiche.
	Cette variation de vitesse est assurée par un régulateur externe prévu sur une machine-outil à commande numérique.
	Fonctions auxiliaires
	Fonctions auxiliaires du mode Manuel
	Informations complémentaires : "Fonctions auxiliaires en mode Manuel", Page 52
	Exécution pas à pas
	Création de séquences d'usinage en mode MDI

3.10.2 Réglage des paramètres dans le menu d'accès rapide

Le menu d'accès rapide vous permet d'adapter les paramètres suivants :



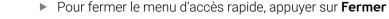
Les différents réglages disponibles dans le menu d'accès rapide varient en fonction de l'utilisateur connecté.

- Unité des valeurs linéaires (Millimètre ou Pouce)
- Unité des valeurs angulaires (Radian, Degré décimal ou Deg. Min. Sec.)
- Affichage des Axes d'usinage radiaux (Rayon ou Diamètre)
- Facteur échelle qui est multiplié par la position configurée lors de l'exécution d'une séquence MDI ou d'une séquence de programme

Définir des unités



- ▶ Dans la barre d'état, appuyer sur **Menu d'accès rapide**
- ▶ Sélectionner l'**Unité pour valeurs linéaires** de votre choix
- ▶ Sélectionner l'**Unité pour valeurs angulaires** de votre choix





> Les unités sélectionnées s'affichent dans le **menu d'accès** rapide.

Activer l'affichage des Axes d'usinage radiaux



- ▶ Dans la barre d'état, appuyer sur **Menu d'accès rapide**
- Sélectionner l'option de votre choix



▶ Pour fermer le menu d'accès rapide, appuyer sur **Fermer**



> Si l'option **Diamètre** a été sélectionnée, l'icône correspondante s'affichera dans la vue des positions.

Activer le Facteur échelle

Le Facteur échelle est, lors de l'exécution d'une séquence MDI ou d'une séquence de programme multiplié avec la position configurée dans la séquence. Cela vous permet de mettre un ou plusieurs axes en miroir ou de mettre un ou plusieurs axes à l'échelle pour une Exécution pas à pas ou une séquence de programme sans avoir à modifier la séquence.



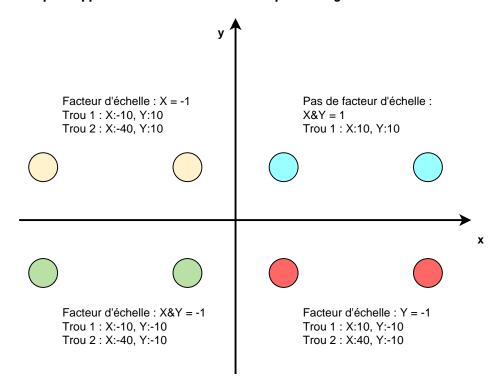
- ▶ Dans la barre d'état, appuyer sur Menu d'accès rapide
- ▶ Pour naviguer vers le paramètre de votre choix, entraîner la vue vers la gauche
- Activer la fonction d'Facteur échelle avec le commutateur coulissant ON/OFF
- ► Renseigner le **Facteur échelle** de votre choix pour chacun des axes
- ▶ Valider chaque fois votre saisie avec **RET**
- ▶ Pour fermer le menu d'accès rapide, appuyer sur **Fermer**





> Si le facteur d'échelle est ≠ 1, le symbole correspondant s'affiche dans la vue de positions.

Exemple d'application d'un facteur d'échelle pour l'image miroir



3.10.3 Chronomètre

Un chronomètre est disponible dans la barre d'état de l'appareil. Il vous permet de mesurer des temps d'usinage, ou autres. L'affichage horaire au format h:mm:ss fonctionne selon le principe d'un chronomètre traditionnel : il compte le temps écoulé.

Élément de commande	Fonction		
	Start Commence à chronométrer ou reprend le chronométrage après une pause		
П	Pause Interrompt le chronométrage		
	Stop Arrête le chronométrage et remet à 0:00:00		

3.10.4 Calculateur

Pour les calculs, l'appareil propose plusieurs types de calculatrices dans la barre d'état. Pour saisir des valeurs numériques, vous devez utiliser les touches numériques comme vous le feriez sur une calculatrice standard.

Ordinateur	Fonction			
Standard	Dispose des principales fonctions mathématiques.			
Calculatrice de vitesse	 Entrer les valeurs dans les champs Diamètre (mm) et Vitesse de coupe (m/min) prédéfinis 			
	> La vitesse de rotation est automatiquement calculée.			
Calculatrice de cône	Entrer les valeurs dans les champs D1, D2 et L prédéfinis			
	> L'angle est automatiquement calculé.			
	> Le cône est représenté graphiquement.			

3.10.5 Définir la valeur d'avance

Définir la valeur d'avance

Dans les modes **Manuel** et **MDI**, vous pouvez définir la valeur d'avance dans la boîte de dialogue **Avance**.

Dialogue

Fonction



- ▶ Dans la barre d'état, appuyer sur **Avance**
 - Pour les axes linéaires : dans les champs de saisie mm/tr et mm/min
 - Pour les axes rotatifs : dans le champ de saisie °/min



Lorsque la broche est en rotation, les axes linéaires sont déplacés en fonction de la vitesse de rotation de la broche. L'appareil utilise la valeur du champ de saisie **mm/tr**. Lorsque la broche est à l'arrêt, l'appareil utilise la valeur du champ de saisie **mm/min**.

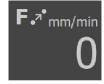
3.10.6 Définir et activer un incrément

Définir et activer un incrément

En mode **Manuel**, dans la fenêtre de dialogue **Avance/Incrément**, vous avez la possibilité de définir et d'activer un incrément.

Dialogue

Fonction



- ▶ Dans la barre d'état, appuyer sur **Avance** /**Incrément**
- Activer un incrément avec le commutateur coulissant ON/ OFF
 - Pour les axes linéaires : dans les champs de saisie mm/tr et mm/min
 - Pour les axes rotatifs : dans le champ de saisie Incrément °

3.10.7 Fonctions auxiliaires en mode Manuel



 Pour appeler les fonctions auxiliaires, appuyer sur Fonctions auxiliaires dans la barre d'état

Les éléments de commande suivants vous sont proposés :

Elément de commande	Fonction
	Marques de référence
	Lancer une recherche des marques de référence
	Informations complémentaires : "Activer la recherche des marques de référence", Page 147
	Points d'origine
\Rightarrow	Définir les points d'origine
~	Informations complémentaires : "Effleurer les points d'origine", Page 181
_	Données Outils
*	Mesurer un outil (par effleurement)
	Informations complémentaires : "Mesurer un outil", Page 179

3.11 Barre OEM



La barre d'état et la barre OEM optionnelle ne sont pas disponibles dans le menu **Programmation**.

La barre OEM optionnelle vous permet, selon la configuration de l'appareil, de commander les fonctions de la machine-outils raccordée.

3.11.1 Eléments de commande du Menu OEM



Les éléments de commande disponibles dans la barre OEM dépendent de la configuration de l'appareil et de la machine-outil reliée.

Informations complémentaires: "Configurer le Menu OEM", Page 150

Dans le **Menu OEM**, les éléments de commande ci-après sont habituellement disponibles :

Élément de commande	Fonction
LOCO	Logo Affiche le logo OEM configuré
	Vitesse de rotation broche
1500 1/min	Afficher un ou plusieurs valeurs prédéfinie(s) pour la vitesse de rotation broche
	Informations complémentaires : "Configurer les valeurs nominales pour la vitesse de rotation de la broche",

Page 152

3.11.2 Appeler des fonctions du Menu OEM



Les éléments de commande disponibles dans la barre OEM dépendent de la configuration de l'appareil et de la machine-outil reliée.

Informations complémentaires: "Configurer le Menu OEM", Page 150

Les éléments de commande de la barre OEM vous permettent de piloter certaines fonctions spéciales telles que les fonctions de la broche.

Informations complémentaires: "Configurer les fonctions spéciales", Page 154

Prédéfinir la vitesse de rotation de la broche



- Dans la barre OEM, appuyer sur le champ Vitesse rotation broche
- > L'appareil prédéfinit la valeur de tension qui permettra d'atteindre, pour la machine-outil connectée, la vitesse de rotation broche choisie en considérant que celle-ci ne soit soumise à aucune charge.

Programmer la vitesse de rotation de la broche



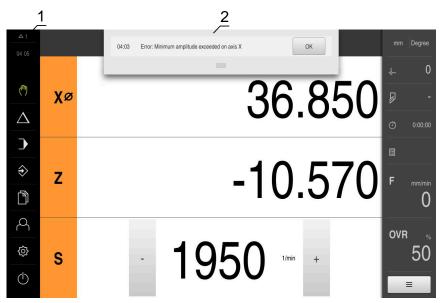
 Sélectionner la vitesse de rotation de la broche en appuyant sur le bouton + ou - ou en le maintenant appuyé



- Dans la barre OEM, maintenir appuyé le champ Vitesse rotation broche
- > La couleur du champ en arrière-plan devient verte.
- La vitesse de rotation broche actuelle est mémorisée comme valeur nominale par l'appareil et affichée dans le champ Vitesse rotation broche.

3.12 Messages système et signaux sonores

3.12.1 Messages



- 1 Zone d'affichage Messages
- 2 Liste des messages

Des messages peuvent apparaître en haut de la zone de travail, par ex. suite à des erreurs de manipulation ou à des processus qui n'ont pas été menés à terme. Les messages s'afficheront alors chaque fois que l'événement déclencheur d'un message surviendra, ou en appuyant sur la zone d'affichage **Messages**, en haut à gauche de l'écran.

Appeler des messages



- Appuyer sur Messages
- > La liste des messages s'ouvre.

Adapter la zone d'affichage



- Pour agrandir la plage d'affichage des messages, déplacer l'élément de contact vers le bas
- Pour rédurie la plage d'affichage des messages, déplacer l'élément de contact vers le haut
- Pour fermer la zone d'affichage, déplacer l'élément de de contact vers le haut de l'écran
- > Le nombre de messages fermés s'affiche dans **Messages**

Fermer des messages

Selon le contenu des messages, vous pouvez utiliser les éléments de commande suivants pour fermer les messages :



- ▶ Pour fermer un message d'information, appuyer sur **Fermer**
- > Le message ne s'affiche plus.

ou

- ► Pour fermer un message pouvant avoir un effet sur l'application, appuyer sur **OK**
- > Le message est éventuellement pris en compte par l'application.
- > Le message ne s'affiche plus.

3.12.2 Assistant

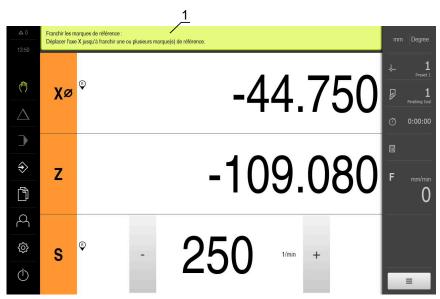


Figure 11 : Aide de l'assistant au cours des étapes de travail

1 Assistant (exemple)

Vous bénéficiez de l'aide de l'assistant lorsque vous exécutez des actions, des programmes et des procédures d'apprentissage.

Les éléments de commande de l'assistant s'affichent en fonction de l'étape de travail ou de la procédure en cours. Ces éléments de commande se présentent comme suit :



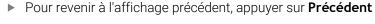
Pour revenir à l'étape de travail précédente ou pour répéter une procédure, appuyer sur **Annuler**



- Pour valider l'étape de travail affichée, appuyer sur Valider
- > L'assistant saute à l'étape suivante ou quitte la procédure en cours.



Pour passer à l'affichage suivant, appuyer sur Suivant





▶ Pour fermer l'assistant, appuyer sur **Fermer**

3.12.3 Feedback audio

L'appareil peut émettre des signaux sonores pour signaler certaines actions, indiquer la fin de certains processus ou avertir de certaines perturbations.

Les différents sons disponibles sont regroupés par thème. Les sons d'un même thème se distinguent les uns des autres.

Les paramètres des signaux sonores sont à définir dans le menu Réglages.

Informations complémentaires: "Sons", Page 198

Informations pour les utilisateurs OEM et Setup

Vue d'ensemble

Cette partie de la documentation contient l'essentiel des informations utiles aux utilisateurs de type OEM et Setup pour la mise en service et la configuration de l'appareil.

Contenus des chapitres dans la partie "Informations pour les utilisateurs de type OEM et Setup"

Le tableau ci-dessous présente :

- les différents chapitres qui composent la partie "Informations pour les utilisateurs de type OEM et Setup" actuelle
- les informations que contiennent les différentes chapitres
- les principaux groupes de personnes ciblés par ces chapitres

Chapitre	Sommaire			lic visé	
	Ce chapitre contient des informations sur	ОЕМ	Setup	Operator	
1 "Transport et stockage"	le transport du produit le stockage du produit le contenu de la livraison du produit les accessoires du produit	✓	✓		
2 "Montage"	le montage du produit conformément à sa destination	✓	✓		
3 "Installation"	l'installation du produit conformément à sa destination	✓	✓		
4 "Mise en service"	la mise en service du produit	✓			
5 "Configuration"	la configuration du produit conformément à sa destina- tion		✓		
6 "Gestion de fichiers"	les fonctions du menu "Gestion des fichiers"	✓	✓	√	
7 "Paramètres"	les options de réglages et les paramètres de configura- tion associés pour le produit	✓	✓	√	
8 "Entretien et mainte- nance"	les tâches d'entretien générales à effectuer sur le produit	✓	✓	✓	
9 "Démontage et élimina- tion des déchets"	le démontage et l'élimination du produit les obligations relatives à la protection de l'environne- ment	✓	✓	✓	
10 "Caractéristiques techniques"	les caractéristiques techniques du produit les cotes d'encombrement du produit (schémas)	✓	✓	✓	

Sommaire

	rranspo	rt et stockage	62
	1.1	Généralités	63
	1.2	Déballage de l'appareil	63
	1.3	Contenu de la livraison et accessoires	63
		1.3.1 Contenu de la livraison	
		1.3.2 Accessoires	
	1.4	En cas d'avarie	66
	1.5	Reconditionnement et stockage	67
		1.5.1 Emballage de l'appareil	
		1.3.2 Stockage de Fappareil	07
2	Montage	2	68
	2.1	Vue d'ensemble	69
	2.2	Assemblage de l'appareil	69
		2.2.1 Montage sur le socle Single-Pos	
		2.2.2 Montage sur le socle Duo-Pos2.2.3 Montage sur le socle Multi-Pos	
		2.2.3 Montage sur le socle Multi-Pos.2.2.4 Montage sur le support Multi-Pos.	
			. , 0
3	Installati	ion	74
	3.1	Vue d'ensemble	75
	3.2	Informations générales	75
	3.3	Vue d'ensemble de l'appareil	76
	3.4	Connexion des systèmes de mesure	78
	3.5	Câbler les entrées et sorties à commutation	79
	3.6	Raccorder des appareils de saisie	83
	3.7	Connexion d'un périphérique réseau	83
	0.7		
	3.8	Raccorder l'alimentation en tension	84
4	3.8		
4	3.8 Mise en	service	85
4	3.8 Mise en 4.1		
4	3.8 Mise en 4.1	service	85 86 86
4	3.8 Mise en 4.1	Service Vue d'ensemble Connexion pour la mise en service	85 86 86 . 86
4	3.8 Mise en 4.1	Vue d'ensemble	85 86 86 . 86 . 87
4	3.8 Mise en 4.1 4.2	Vue d'ensemble	85 86 86 . 86 . 87 . 87
4	3.8 Mise en 4.1 4.2	Vue d'ensemble	85 86 86 86 87 87 88
4	3.8 Mise en 4.1 4.2 4.3 4.4	Vue d'ensemble	85 86 86 86 87 87 88 90
4	3.8 Mise en 4.1 4.2	Service Vue d'ensemble Connexion pour la mise en service 4.2.1 Connexion de l'utilisateur 4.2.2 Lancer la recherche des marques de référence au démarrage 4.2.3 Paramétrage de la langue 4.2.4 Modifier le mot de passe Etapes individuelles de mise en service Sélectionner une Application Configurations par défaut	85 86 86 86 87 87 88 90
4	3.8 Mise en 4.1 4.2 4.3 4.4	Vue d'ensemble	85 86 86 87 87 88 88 90 90
4	3.8 Mise en 4.1 4.2 4.3 4.4	Service	85 86 86 86 87 87 88 88 90 90 90 93 . 93
4	3.8 Mise en 4.1 4.2 4.3 4.4	Vue d'ensemble Connexion pour la mise en service 4.2.1 Connexion de l'utilisateur. 4.2.2 Lancer la recherche des marques de référence au démarrage 4.2.3 Paramétrage de la langue 4.2.4 Modifier le mot de passe Etapes individuelles de mise en service Sélectionner une Application Configurations par défaut 4.5.1 Activer les Options de logiciel 4.5.2 Régler la date et l'heure 4.5.3 Définir des unités Configuration des axes	85 86 86 86 87 87 88 88 90 90 90 93 93 93
4	3.8 Mise en 4.1 4.2 4.3 4.4 4.5	Service	85 86 86 87 87 88 88 90 90 90 93 95 95
4	3.8 Mise en 4.1 4.2 4.3 4.4 4.5	Service	85 86 86 87 87 88 88 90 90 93 95 95 96
4	3.8 Mise en 4.1 4.2 4.3 4.4 4.5	Service	85 86 86 87 87 88 88 90 90 90 93 93 95 96 97 98

		4.6.6 Configurer l'entraînement central	
		4.6.7 Configurer les paramètres spécifiques pour Axe + NC	
		4.6.8 Configurer des paramètres généraux pour Axe + CN	
		4.6.9 Configurer l'axe de broche	
		4.6.10 Configurer une Manivelle électronique	
		4.6.11 Coupler des axes	
		4.6.12 Axe du diamètre	
		4.6.13 Configurer un filetage (option logicielle NC)	
	. –	4.6.14 Marques de référence	
	4.7	Configurer les fonctions M	
		4.7.1 Fonctions M standards	
		4.7.2 Fonctions M spécifiques au constructeur	
	4.8	Espace OEM	
		4.8.1 Ajouter de la documentation	
		4.8.2 Ecran de démarrage ajouter	
		4.8.3 Configurer le Menu OEM	
		4.8.4 Adapter l'affichage	
		4.8.5 Adapter l'exécution de programme	
		4.8.6 Régler les messages d'erreurs	
		4.8.7 Sauvegarder et restaurer des messages OEM	
		4.8.8 Configurer l'appareil pour les captures d'écran	
	4.9	Sauvegarder des données	162
		4.9.1 Enregistrer les données de configuration	162
		4.9.2 Sauvegarder les fichiers utilisateur	163
5	Confi	guration	165
	5.1	Informations générales	166
	5.2	Connexion pour la configuration	166
	0.2	5.2.1 Connexion de l'utilisateur	
		5.2.2 Lancer la recherche des marques de référence au démarrage	
		5.2.3 Paramétrage de la langue	
		5.2.4 Modifier le mot de passe	
	5.3	Les différentes étapes de dégauchissage	
	0.0	5.3.1 Configurations par défaut	
		5.3.2 Préparer des procédures d'usinage	
	5.4	Enregistrer les données de configuration	
	0		
	5.5	Sauvegarder les fichiers utilisateur	183
6	Gesti	on de fichiers	184
	6.1	Vue d'ensemble	185
	6.2	Types de fichiers	186
	6.3	Gestion des répertoires et des fichiers	
		•	
	6.4	Visualiser des fichiers	
	6.5	Exporter des fichiers	189
	6.6	Importer des fichiers	190
7	Paran	nètres	191
•	7.1	Vue d'ensemble	
	7.2	Général	
		7.2.1 Informations appareils	
		7.2.2 Ecran d'affichage et écran tactile	
		7.2.3 Représentation	
		7.2.4 Fenêtre de simulation	196

		7.2.5 User interface	
		7.2.6 Sons	
		7.2.7 Imprimante	
		7.2.9 Informations maintenance	
		7.2.10 Documentation	
	7.3	Interfaces	200
		7.3.1 USB	
		7.3.2 Axes (fonctions de commutation)	
	7.4	7.3.3 Fonctions de commutation dépendantes de la pos	
	7.4	Utilisateur	
		7.4.1 OEM	
		7.4.3 Operator	
	7.5	Axes	
		7.5.1 Information	208
	7.6	Service	209
		7.6.1 Informations sur le firmware	210
8	Entreti	en et maintenance	212
	8.1	Vue d'ensemble	213
	8.2	Nettoyage	213
	8.3	Plan d'entretien	214
	8.4	Remise en service	. 214
	8.5	Mettre le firmware à jour	
	8.6	Diagnostic des systèmes de mesure	
		8.6.1 Diagnostic des systèmes de mesure à interface 1 $V_{CC}/11 \mu A_{CC}$	
		8.6.2 Diagnostic des systèmes de mesure à interface	
	8.7	Restaurer des fichiers et des paramètres	221
		8.7.1 Restaurer les répertoires et les fichiers spécifiques OEM	
		8.7.2 Restaurer des fichiers utilisateur	
	0.0	8.7.3 Restaurer la configuration	
	8.8	Réinitialiser tous les paramètres	
	8.9	Réinitialiser à l'état de livraison	224
9	Démor	ntage et élimination des déchets	225
	9.1	Vue d'ensemble	226
	9.2	Démontage	226
	9.3	Elimination des déchets	226
10	Caract	éristiques techniques	. 227
	10.1	Vue d'ensemble	228
	10.2	Données de l'appareil	228
	10.3	Dimensions de l'appareil et cotes d'encombrement	
		10.3.1 Dimensions de l'appareil avec le socle Single-Pos	
		10.3.2 Dimensions de l'appareil avec le socle Duo-Pos	
		10.3.3 Dimensions de l'appareil avec le socle Multi-Pos	
		10.3.4 Dimensions de l'appareil avec le support Multi-Pos	∠34

Transport et stockage

1.1 Généralités

Ce chapitre contient des informations relatives au transport et au stockage, au contenu de la livraison et aux accessoires de l'appareil.



Seul un personnel qualifié est habilité à effectuer les opérations décrites ciaprès.

Informations complémentaires : "Qualification du personnel", Page 17

1.2 Déballage de l'appareil

- Ouvrir le carton d'emballage par le haut
- ► Retirer le matériau d'emballage
- ▶ Sortir le contenu
- ▶ Vérifier que le contenu de la livraison est complet
- ▶ Vérifier que la livraison n'a pas été endommagée pendant le transport

1.3 Contenu de la livraison et accessoires

1.3.1 Contenu de la livraison

La livraison contient les articles suivants :

Désignation	Description
Addendum (optionnel)	Complète ou remplace certains passages du manuel d'utilisation et (le cas échéant) du guide d'installation.
Manuel d'utilisation	Version PDF du manuel stockée sur un support de mémoire dans les langues actuel- lement disponibles
Appareil	Visualisation de cotes POSITIP 8000
Guide d'installation	Version imprimée du guide d'installation dans les langues actuellement disponibles
Socle Single-Pos	Socle pour un montage rigide, avec une incli- naison à 20°, trous de fixation répartis sur 100 mm x 100 mm

1.3.2 Accessoires



Les options logicielles doivent être activées en entrant une clé de licence sur l'appareil. Les composants hardware associés ne peuvent être utilisés qu'une fois l'option logicielle concernée activée.

Informations complémentaires : "Activer les Options de logiciel", Page 90

Les accessoires listés ci-après peuvent être commandés auprès de HEIDENHAIN:

Acces- soires	Désignation	Description	ID
Pour l'ins	tallation		
	Adaptateur 1 Vcc	Pour adapter le brochage de l'interface 1 V _{CC} d'un connec- teur Sub-D encastrable, 2 rangées, mâle,15 plots au brochage d'un connecteur Sub- D, 2 rangées, avec des vis de verrouillage, mâle, 15 plots	1089214-01
	Câble de liaison USB	Câble de liaison USB, avec connecteur de type A sur B	354770-xx
	Câbles de raccorde- ment	Câbles de raccordement, voir le catalogue "Câbles et connecteurs des produits HEIDENHAIN"	
	Câble secteur	Câble secteur avec connecteur européen (type F), longueur 3 m	223775-01
	Palpeur TS 248	Palpeur permettant de palper une pièce (génération de points d'origine), sortie de câble axiale	683110-xx
	Palpeur TS 248	Palpeur permettant de palper une pièce (génération de points d'origine), sortie de câble radiale	683112-xx
Pour le fo	onctionnement		

Acces- soires	Désignation	Description	ID
	Option logicielle POSITIP 8000 AEI1	Activation d'une entrée supplé- mentaire pour système de mesure	1089228-02
	Option logicielle POSITIP 8000 AEI1 Trial	Activation d'une entrée supplé- mentaire pour système de mesure, version d'essai limitée dans le temps (60 jours)	1089228-52
	Option logicielle POSITIP 8000 NC1	Asservissement d'un axe (servomoteur et moteur pas à pas) de la machine-outil	1089228-03
	Option logicielle POSITIP 8000 NC1 Trial	Asservissement d'un axe (servomoteur et moteur pas à pas) de la machine-outil, version d'essai limitée dans le temps (60 jours)	1089228-53
Pour le n	nontage		
	Cadre de montage	Cadre pour le montage des électroniques consécu- tives QUADRA-CHEK 3000 et POSITIP 8000 dans un panneau	1089208-02
	Socle Duo-Pos	Socle pour un montage rigide, avec une inclinaison possible à 20° ou à 45°, motif de trous de fixation 100 mm x 100 mm	1089230-02
	Socle Multi-Pos	Socle pour un montage incli- nable graduellement dans la limite de 90°, motif de trous de fixation 100 mm x 100 mm	1089230-03
	Socle Single-Pos	Socle pour un montage rigide, avec une inclinaison à 20°, motif de trous de fixation 100 mm x 100 mm	1089230-01
	Support Multi-Pos	Support permettant de fixer l'appareil sur un bras de montage, inclinable graduellement dans la limite de 90°, motif de trous 100 mm x 100 mm	1089230-04

1.4 En cas d'avarie

- ► Faire constater l'avarie par le transporteur
- ► Conserver les emballages pour les besoins de l'enquête
- ► Signaler l'avarie au transporteur
- ▶ Pour les pièces de rechange, contacter le distributeur ou le constructeur de la machine



En cas de dommage pendant le transport :

- ► Conserver les emballages pour les besoins de l'enquête
- ► Contacter HEIDENHAIN ou le constructeur de la machine.

Ceci vaut également pour les demandes de pièces de rechange.

1.5 Reconditionnement et stockage

L'appareil doit être conditionné et stocké avec précaution, selon les conditions mentionnées ci-après.

1.5.1 Emballage de l'appareil

Le reconditionnement doit être le plus conforme possible à l'emballage d'origine.

- ► Tous les composants et capuchons anti-poussière doivent être en place sur l'appareil, ou emballés, selon leur état à la livraison.
- ► Emballer l'appareil de telle manière que :
 - les chocs et les secousses sont amortis pendant le transport
 - l'humidité et la poussière ne pénètrent pas à l'intérieur
- ▶ Placer toutes les pièces accessoires dans l'emballage Informations complémentaires : "Contenu de la livraison et accessoires", Page 63
- ▶ Joindre l'ensemble de la documentation fournie à la livraison Informations complémentaires : "Conservation et transmission de la documentation", Page 12



En cas de retour de l'appareil au service après-vente pour réparation :

 Expédier l'appareil sans accessoire, sans système de mesure ni appareil périphérique

1.5.2 Stockage de l'appareil

- ► Emballer l'appareil comme décrit ci-dessus
- Respecter les règles relatives aux conditions ambiantes
 Informations complémentaires: "Caractéristiques techniques", Page 227
- Vérifier après chaque transport et après toute période de stockage prolongée que l'appareil n'est pas endommagé

2

Montage

2.1 Vue d'ensemble

Ce chapitre décrit le montage de l'appareil. Vous y trouverez des instructions pour monter l'appareil correctement sur des socles ou des supports.



Seul un personnel qualifié est habilité à effectuer les opérations décrites ciaprès.

Informations complémentaires: "Qualification du personnel", Page 17

2.2 Assemblage de l'appareil

Informations générales sur le montage

Les éléments permettant d'accueillir les différentes variantes de montage se trouvent au dos de l'appareil. Le raccordement est compatible avec la norme VESA 100 mm x 100 mm.

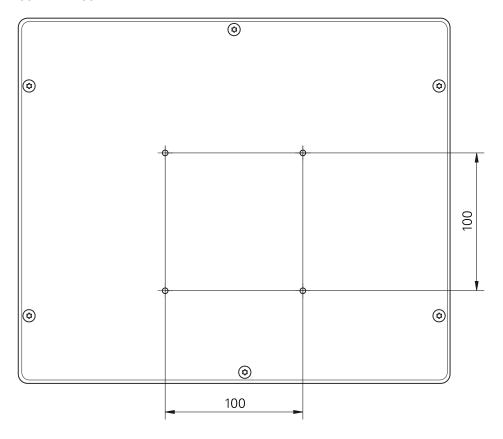


Figure 12 : Dimensions de l'arrière de l'appareil

Le matériel permettant de fixer les différentes variantes de montage sur l'appareil est emballé avec les accessoires.

Vous aurez également besoin des accessoires suivants :

- Tournevis Torx T20
- Tournevis Torx T25
- Clé à six pans SW 2,5 (socle Duo-Pos)
- Matériel de fixation sur une surface d'appui



Pour une utilisation conforme à sa destination, l'appareil doit impérativement être monté sur un socle ou un support.

2.2.1 Montage sur le socle Single-Pos

Vous pouvez visser le socle Single-Pos à l'appareil, avec une inclinaison de 20°.

▶ Utiliser les vis M4 x 8 ISO 14581 fournies pour fixer le socle aux trous filetés VESA 100 situés au dos de l'appareil, en haut



Respecter le couple de serrage admissible de 2,6 Nm

- Visser le socle sur une surface plane par le haut avec deux vis adaptées ou
- Positionner les patins auto-adhésifs en caoutchouc sous le socle
- ► Faire passer les câbles, qui viennent de l'arrière, par l'ouverture du socle, jusqu'aux connecteurs.

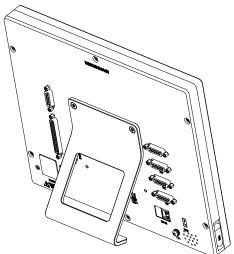


Figure 13 : L'appareil monté sur le socle Single-Pos

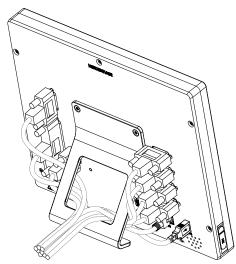


Figure 14 : Agencement des câbles sur le socle Single-Pos

Informations complémentaires : "Dimensions de l'appareil avec le socle Single-Pos", Page 233

2.2.2 Montage sur le socle Duo-Pos

Le socle Duo-Pos peut être vissé à l'appareil avec une inclinaison de 20° ou 45°.

▶ Utiliser les vis à six pans M4 x 8 ISO 14581 fournies pour fixer le socle aux trous filetés VESA 100 qui se trouvent au dos de l'appareil, en bas

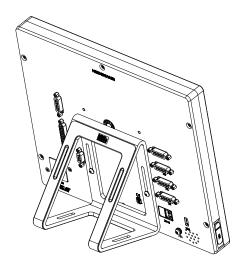


Respecter le couple de serrage admissible de 2,6 Nm

► Visser le socle sur une surface plane via l'encoche de montage (largeur = 4,5 mm)

ou

- ► Placer l'appareil à l'endroit de votre choix
- ► Faire passer les câbles, qui viennent de l'arrière, entre les deux pieds et par les ouvertures latérales de manière à atteindre les connecteurs



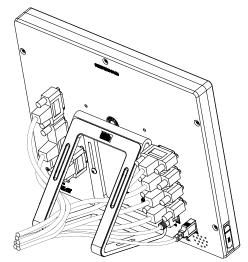


Figure 15 : L'appareil monté sur le socle Duo-Pos

Figure 16 : Agencement des câbles sur le socle Duo-Pos

Informations complémentaires : "Dimensions de l'appareil avec le socle Duo-Pos", Page 233

2.2.3 Montage sur le socle Multi-Pos

▶ Utiliser les vis M4 x 8 ISO 14581 (noires) fournies pour fixer le socle aux trous filetés VESA 100 situés au dos de l'appareil



Respecter le couple de serrage admissible de 2,6 Nm

- En option, le socle peut être fixé avec deux vis M5 sur une surface plane, par dessous
- Régler l'angle d'inclinaison à votre guise dans la limite de 90°
- ► Fixer le socle : serrer la vis T25



Respecter le couple de serrage prescrit pour la vis T25

- Couple de serrage recommandé : 5,0 Nm
- Couple de serrage maximal admissible : 15,0 Nm
- ► Faire passer les câbles, qui viennent de l'arrière, entre les deux pieds et par les ouvertures latérales de manière à atteindre les connecteurs

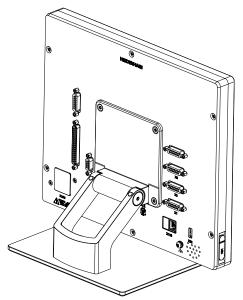


Figure 17 : L'appareil monté sur le socle Multi-Pos

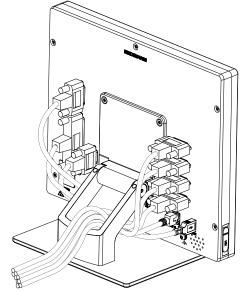


Figure 18 : Agencement des câbles sur le socle Multi-Pos

Informations complémentaires : "Dimensions de l'appareil avec le socle Multi-Pos", Page 234

2.2.4 Montage sur le support Multi-Pos

▶ Utiliser les vis M4 x 8 ISO 14581 (noires) fournies pour fixer le support aux trous filetés VESA 100 situés au dos de l'appareil



Respecter le couple de serrage admissible de 2,6 Nm

▶ Utiliser la vis M8 fournie, la poignée et l'écrou M8 à six pans pour monter le support sur un bras

 $\Omega\Pi$

- ▶ Utiliser deux vis < 7 mm pour monter le support sur la surface de votre choix, via les deux trous prévus à cet effet.
- Régler l'angle d'inclinaison à votre guise dans la limite de 90°
- ► Fixer le support : serrer la vis T25



Respecter le couple de serrage prescrit pour la vis T25

- Couple de serrage recommandé : 5,0 Nm
- Couple de serrage maximal admissible : 15,0 Nm
- ► Faire passer les câbles, qui viennent de l'arrière, entre les deux pieds du support et par les ouvertures latérales de manière à atteindre les connecteurs

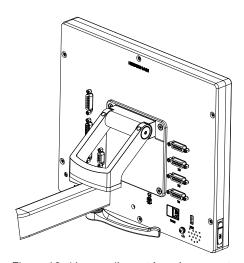


Figure 19 : L'appareil monté sur le support Multi-Pos

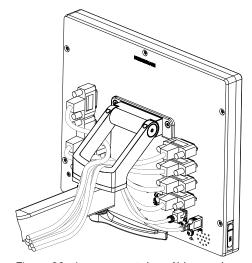


Figure 20 : Agencement des câbles sur le support Multi-Pos

Informations complémentaires : "Dimensions de l'appareil avec le support Multi-Pos", Page 234

3

Installation

3.1 Vue d'ensemble

Ce chapitre décrit l'installation de l'appareil. Vous y trouverez des informations sur les connecteurs de l'appareil et des instructions sur la manière de raccorder correctement des appareils périphériques.



Seul un personnel qualifié est habilité à effectuer les opérations décrites ciaprès.

Informations complémentaires: "Qualification du personnel", Page 17

3.2 Informations générales

REMAROUE

Perturbations causées par des sources d'émissions hautement électromagnétiques !

Les appareils périphériques tels que les variateurs de fréquence ou les moteurs d'entraînement peuvent être à l'origine de perturbations.

Pour augmenter la résistance aux perturbations électromagnétiques :

- ▶ Utiliser une prise de terre fonctionnelle optionnelle selon la norme CEI/EN 60204-1
- ▶ Utiliser exclusivement des appareils périphériques USB entièrement blindés, par exemple à l'aide d'un film métallique et d'une tresse ou d'un boîtier métallique. Le taux de couverture de la tresse de blindage doit être de 85 % ou plus. Le blindage doit être complètement relié à la prise (liaison à 360°).

REMARQUE

Risque d'endommagement de l'appareil en cas de branchements/ débranchements effectués pendant le fonctionnement!

Certains composants internes risquent d'être endommagés.

▶ Ne brancher ou débrancher les connecteurs que si l'appareil est hors tension

REMARQUE

Décharge électrostatique (DES)

Cet appareil contient des composants qui peuvent être détruits par une décharge électrostatique (DES).

- Respecter impérativement les consignes de sécurité lors de la manipulation de composants sensibles aux décharges électrostatiques
- Ne jamais toucher les plots sans mise à la terre appropriée
- ▶ Porter un bracelet antistatique pour les interventions sur les prises de l'appareil

REMARQUE

Risque d'endommager l'appareil si le câblage est incorrect!

Un mauvais câblage des entrées ou des sorties est susceptible d'endommager l'appareil ou les appareils périphériques.

- Respecter l'affectation des broches et les spécifications techniques de l'appareil
- ▶ Seuls les plots/fils utilisés doivent être reliés.

Informations complémentaires: "Caractéristiques techniques", Page 227

3.3 Vue d'ensemble de l'appareil

Les ports situés au dos de l'appareil sont protégés des salissures et du risque de dommages par des capuchons anti-poussière.

REMARQUE

Salissure et détérioration en cas d'absence de capuchons anti-poussière !

Les contacts de connexion risquent de ne pas fonctionner correctement si vous ne placez pas de capuchon anti-poussière sur les ports qui ne sont pas utilisés.

- ► Ne retirer les capuchons anti-poussière que pour connecter des appareils de mesure ou des appareils périphériques
- Remettre le capuchon anti-poussière en place dès que les systèmes de mesure ou les appareils périphériques sont débranchés



Le type de ports pour systèmes de mesure peut varier en fonction de la version de l'appareil.

Dos de l'appareil sans capuchons anti-poussière

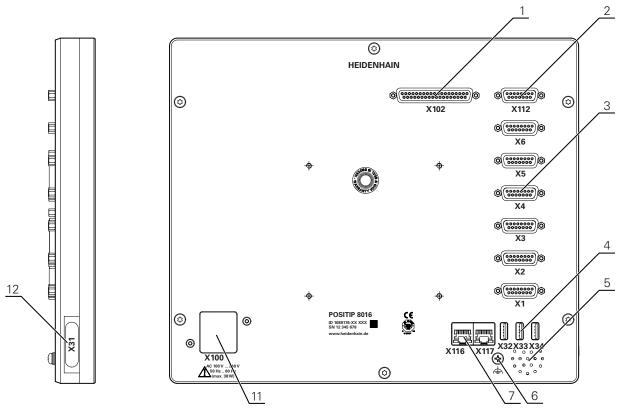


Figure 21 : Dos des appareils portant le numéro ID 1089176-xx

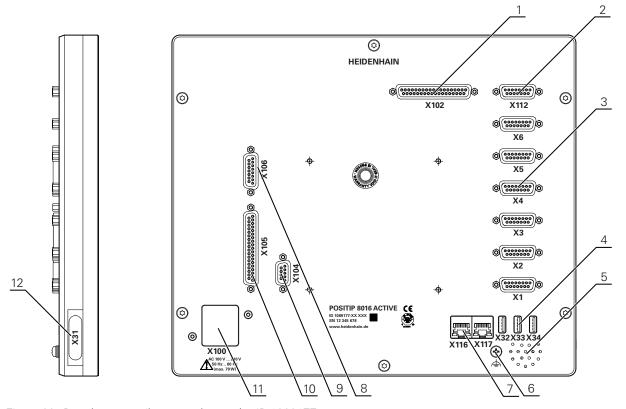


Figure 22 : Dos des appareils portant le numéro ID 1089177-xx

Ports

- 1 X102 : port Sub-D 37 plots pour l'interface TTL numérique (8 entrées, 16 sorties)
- 2 X112: port Sub-D 15 plots pour palpeurs (par ex. palpeur HEIDENHAIN)
- 3 X1-X6 : ports Sub-D 15 plots pour systèmes de mesure à interface 1 V_{CC} , 11 μ A $_{CC}$ ou EnDat 2.2
 - 4 entrées sont activées par défaut, 2 autres entrées activables en option
- 4 X32-X34 : port USB 2.0 Hi-Speed (type A) pour mémoire de masse USB
- 5 Haut-parleui
- 6 Prise de mise à la terre selon la norme CEI/EN 60204-1
- **X116**: port Ethernet RJ45 pour la communication et l'échange de données avec des systèmes consécutifs ou un PC
 - X117: actuellement pas supporté
- 11 X100: interrupteur d'alimentation et raccordement secteur

Ports supplémentaires sur les appareils portant le numéro ID 1089177-xx:

- **8 X106**: port Sub-D 15 plots pour interface analogique (4 entrées, 4 sorties)
- 9 X104 : port Sub-D 9 plots pour interface relais universelle (2x contacts inverseurs à relais)
- **10 X105**: port Sub-D 37 plots pour interface numérique (24 V CC; 24 entrées à commutation, 8 sorties à commutation)

Côté gauche de l'appareil

12 X31 (sous le capot de protection) : port USB 2.0 Hi-Speed (type A) pour mémoire de masse USB

3.4 Connexion des systèmes de mesure



Pour les systèmes de mesure à interface EnDat 2.2 : si l'entrée du système de mesure a déjà été affectée à un axe dans les paramètres de l'appareil, le système de mesure sera automatiquement détecté et les paramètres adaptés. Sinon, vous pouvez aussi affecter l'entrée du système de mesure après l'avoir raccordé.

- Tenir compte du brochage ci-après
- Retirer et conserver le capuchon anti-poussière.
- ▶ Poser les câbles comme prescrit selon la variante de montage
 - Informations complémentaires : "Assemblage de l'appareil", Page 69
- Raccorder complètement les systèmes de mesure aux connecteurs correspondants

Informations complémentaires: "Vue d'ensemble de l'appareil", Page 76

▶ Ne pas trop serrer les vis des connecteurs à vis

Brochage des ports X1, X2, X3, X4, X5, X6

1 V _{cc} , 11 μA _{cc} , EnDat 2.2 (8 7 6 5 4 3 2 1) (0 0 0 0 0 0 0 0 0) (15 14 13 12 11 10 9) (1 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0								
	1	2	3	4	5	6	7	8
1 V _{cc}	A+	0 V	B+	U _P	/	/	R-	/
11 μ A _{cc}	I ₁₊		I ₂₊		/	Blindage interne	I ₀₋	/
EnDat	/		/		DATA		/	CLOCK
	9	10	11	12	13	14	15	
1 V _{cc}	A-	Ligne retour	B-	Ligne retour	/	R+	/	
11 μ A _{cc}	I ₁₋	0 V	l ₂ -	U _P	/	I ₀₊	/	
EnDat	/		/		DATA	/	CLOCK	

3.5 Câbler les entrées et sorties à commutation

AAVERTISSEMENT

Danger en cas d'utilisation des entrées à commutation pour les fonctions de sécurité!

Le fait d'utiliser des entrées à commutation comme commutateurs de fin de course de type mécanique pour les fonctions de sécurité comporte un risque de blessures graves voire mortelles.

▶ Ne pas utiliser les entrées à commutation comme commutateurs de fin de course de type mécanique pour les fonctions de sécurité.



Selon les appareils périphériques à raccorder, il peut être nécessaire de faire appel à un électricien spécialisé pour les opérations de connexion.

Exemple : dépassement du seuil de basse tension de sécurité (SELV)

Informations complémentaires: "Qualification du personnel", Page 17



L'appareil est conforme aux exigences de la norme CEI 61010-1 si l'alimentation en tension provient d'un circuit secondaire à énergie limitée selon la norme CEI 61010-1^{3e éd.}, paragraphe 9.4, ou d'un circuit secondaire homologué Classe 2 d'après la norme UL1310.

À la place de la norme CEI 61010-1^{3e éd.}, paragraphe 9.4, il est possible d'utiliser les paragraphes correspondants des normes DIN EN 61010-1, EN 61010-1, UL 61010-1 et CAN/CSA-C22.2 No. 61010-1.

- Câbler les entrées et sorties de commutation selon le brochage décrit ci-après
- ▶ Retirer et conserver le capuchon anti-poussière.
- ▶ Poser les câbles comme prescrit selon la variante de montage

Informations complémentaires: "Assemblage de l'appareil", Page 69

 Raccorder les câbles de liaison des appareils périphériques à leur port correspondant

Informations complémentaires: "Vue d'ensemble de l'appareil", Page 76

▶ Pour les connecteurs avec vis : ne pas serrer complètement les vis

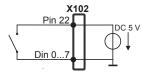


Les entrées et sorties numériques ou analogiques doivent être affectées à la fonction de commutation correspondante dans les paramètres de l'appareil.

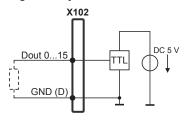
Brochage du port X102

19 18 17 16 15 14 13 12 11 10 9 8 7 6 5 4 3 2 1 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0							
1	2	3	4	5	6	7	8
GND	Din 1	Din 3	Din 4	Din 6	GND	Dout 0	Dout 2
9	10	11	12	13	14	15	16
Dout 4	GND	Dout 6	Dout 8	Dout 10	GND	Dout 12	Dout 14
17	18	19	20	21	22	23	24
/	/	GND	Din 0	Din 2	5 V CC	Din 5	Din 7
25	26	27	28	29	30	31	32
GND	Dout 1	Dout 3	Dout 5	GND	Dout 7	Dout 9	Dout 11
33	34	35	36	37			
GND	Dout 13	Dout 15	/	/			

Digital inputs:



Digital outputs:



Brochage du port X104

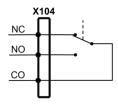
5 4 3 0 0 8 9 8 0 0	3 2 1 7 6							
1	2	3	4	5	6	7	8	9
R-0 NO	R-0 NC	/	R-1 NO	R-1 NC	R-0 CO	/	/	R-1 CO

CO - Change Over

NO - Normally Open

NC - Normally Closed

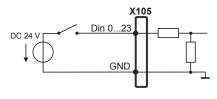
Sorties relais:



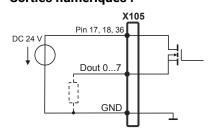
Brochage du port X105

19 18 17 16 15 14 13 12 11 10 9 8 7 6 5 4 3 2 1 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0							
1	2	3	4	5	6	7	8
Din 0	Din 2	Din 4	Din 6	Din 8	Din 10	Din 12	Din 14
9	10	11	12	13	14	15	16
Din 16	Din 18	Din 20	Din 22	Dout 0	Dout 2	Dout 4	Dout 6
17	18	19	20	21	22	23	24
24 V CC	24 V CC	GND	Din 1	Din 3	Din 5	Din 7	Din 9
25	26	27	28	29	30	31	32
Din 11	Din 13	Din 15	Din 17	Din 19	Din 21	Din 23	Dout 1
33	34	35	36	37			
Dout 3	Dout 5	Dout 7	24 V CC	GND			

Entrées numériques :



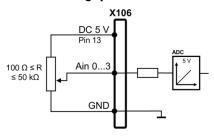
Sorties numériques :



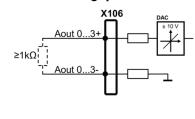
Brochage du port X106

8 7 6 5 4 3 2 1 0 0 0 0 0 0 0 0 0 15 14 13 12 11 10 9 0 0 0 0 0 0 0							
1	2	3	4	5	6	7	8
Aout 0+	Aout 1+	Aout 2+	Aout 3+	GND	GND	Ain 1	Ain 3
9	10	11	12	13	14	15	
Aout 0-	Aout 1-	Aout 2-	Aout 3-	DC 5 V	Ain 0	Ain 2	

Entrées analogiques :



Sorties analogiques:

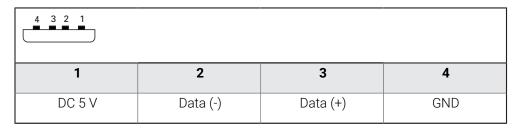


3.6 Raccorder des appareils de saisie

- ► Tenir compte du brochage ci-après
- ▶ Retirer et conserver le capuchon anti-poussière.
- ▶ Poser les câbles comme prescrit selon la variante de montage Informations complémentaires : "Assemblage de l'appareil", Page 69
- ▶ Raccorder une souris USB ou un clavier USB au port USB de type A (X31, X32, X33, X34). Le connecteur du câble USB doit être complètement inséré.

Informations complémentaires: "Vue d'ensemble de l'appareil", Page 76

Brochage des ports X31, X32, X33, X34

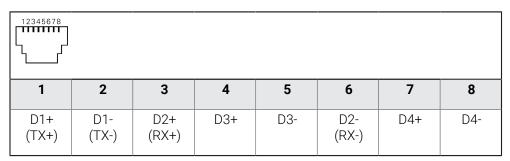


3.7 Connexion d'un périphérique réseau

- ► Tenir compte du brochage ci-après
- ▶ Retirer et conserver le capuchon anti-poussière.
- Poser les câbles comme prescrit selon la variante de montage
 Informations complémentaires : "Assemblage de l'appareil", Page 69
- ▶ Utiliser un câble CAT.5 pour raccorder le périphérique réseau au port Ethernet X116. Insérer complètement le connecteur du câble dans la prise.

Informations complémentaires: "Vue d'ensemble de l'appareil", Page 76

Brochage du port X116



3.8 Raccorder l'alimentation en tension

A AVERTISSEMENT

Risque de décharge électrique!

Les appareils dont la mise à la terre n'est pas appropriée peuvent provoquer des blessures graves, voire mortelles, suite à une décharge électrique.

- D'une manière générale, utiliser un câble secteur à 3 plots.
- Vérifier que le conducteur de mise à la terre est correctement raccordé à l'installation du bâtiment.

AVERTISSEMENT

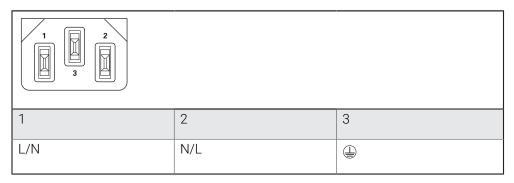
Risque d'incendie en cas d'utilisation d'un câble secteur non adapté!

Risque d'incendie en cas d'utilisation d'un câble secteur non conforme aux exigences requises sur le lieu d'installation.

- ▶ Utiliser exclusivement un câble secteur qui est au minimum conforme aux exigences nationales requises sur le lieu d'installation
- ► Tenir compte du brochage mentionné ci-après
- ▶ Brancher la fiche secteur avec un câble d'alimentation conforme aux exigences dans la prise secteur avec conducteur de mise à la terre

Informations complémentaires: "Vue d'ensemble de l'appareil", Page 76

Affectation des broches du plot X100



Mise en service

4.1 Vue d'ensemble

Le présent chapitre est consacré à la mise en service de l'appareil.

La personne en charge de la mise en service (**OEM**) chez le constructeur de la machine configure l'appareil en fonction de la machine-outil concernée.

Il est tout à fait possible d'effectuer une réinitialisation aux paramètres d'usine.

Informations complémentaires: "Réinitialiser tous les paramètres", Page 224



Vous devez avoir lu et compris le chapitre "Utilisation générale" avant d'effectuer les opérations décrites ci-après.

Informations complémentaires: "Utilisation générale", Page 20



Seul un personnel qualifié est habilité à effectuer les opérations décrites ciaprès.

Informations complémentaires: "Qualification du personnel", Page 17

4.2 Connexion pour la mise en service

4.2.1 Connexion de l'utilisateur

Pour pouvoir mettre l'appareil en service, il faut que l'utilisateur **OEM** soit connecté.



- ▶ Appuyer sur **Connexion utilisateur** dans le menu principal
- ► Au besoin, déconnecter l'utilisateur connecté
- Sélectionner l'utilisateur OEM
- Appuyer dans le champ de saisie Mot de passe
- ► Entrer le mot de passe "oem"



Si le mot de passe ne concorde pas avec les paramètres par défaut, il faudra le demander à l'installateur (**Setup**) ou au constructeur de la machine (**OEM**).

Si vous avez oublié le mot de passe, contactez le service après-vente HEIDENHAIN de votre région.





- Appuyer sur Connexion
- > L'utilisateur est connecté.
- > L'appareil ouvre le mode de fonctionnement Manuel.

4.2.2 Lancer la recherche des margues de référence au démarrage



Si l'appareil est configuré avec un **axe de broche S**, vous devez définir une limite supérieure avant d'exécuter une éventuelle procédure d'usinage.

Informations complémentaires: "Définir une limite maximale pour la vitesse de rotation de la broche", Page 242



Si la recherche des margues de référence est activée au démarrage de l'appareil, toutes les fonctions de l'appareil restent inhibées jusqu'à ce que ladite recherche soit terminée.

Informations complémentaires : "Marques de référence (Système de mesure)", Page 102



Il n'y a pas de recherche des marques de référence sur les systèmes de mesure à interface EnDat, car les axes sont automatiquement référencés.

Si la recherche des marques de référence est activée sur l'appareil, un assistant vous invite à franchir les margues de référence des axes.

- Après connexion, suivre les instructions de l'assistant
- > Une fois la recherche des marques de référence terminée, le symbole de la référence cesse de clignoter.

Informations complémentaires : "Eléments de commande de l'affichage de positions", Page 41

Informations complémentaires: "Activer la recherche des marques de référence", Page 147

4.2.3 Paramétrage de la langue

A l'état de livraison, la langue de l'interface utilisateur est l'anglais. Vous pouvez changer l'interface utilisateur dans la langue de votre choix.



▶ Dans le menu principal, appuyer sur Réglages



- Appuyer sur **Utilisateur**
- > L'utilisateur connecté est identifiable par une coche.
- Sélectionner l'utilisateur de votre choix
- > La langue sélectionnée pour l'utilisateur s'affiche dans la liste déroulante Langue avec le drapeau correspondant.
- Dans la liste déroulante **Langue**, sélectionner le drapeau correspondant à la langue de votre choix
- L'interface utilisateur s'affiche alors dans la langue sélectionnée.

4.2.4 Modifier le mot de passe

Pour exclure tout abus de configuration, vous devez modifier le mot de passe. Le mot de passe est confidentiel et ne doit en aucun cas être transmis à un tiers.



Dans le menu principal, appuyer sur Réglages



- Appuyer sur **Utilisateur**
- > L'utilisateur connecté est identifiable par une coche.
- Sélectionner l'utilisateur connecté
- ► Appuyer sur **Mot de passe**
- Saisir le mot de passe actuel
- ► Valider la saisie avec **RET**
- > Saisir le nouveau mot de passe et répéter la saisie
- ► Valider la saisie avec **RET**
- ► Appuyer sur **OK**
- ► Fermer le message avec **OK**
- Le nouveau mot de passe fonctionnera à la prochaine connexion..

4.3 Etapes individuelles de mise en service



Les différentes étapes de mise en service qui suivent sont interdépendantes.

Pour une mise en service correcte de l'appareil, ces différentes actions doivent être menées dans l'ordre.

Condition requise : Vous vous êtes connecté en tant qu'utilisateur de type **OEM**. (voir "Connexion pour la mise en service", Page 86).

Sélectionner une application

Sélectionner une Application

Configurations par défaut

- Activer les Options de logiciel
- Régler la date et l'heure
- Définir des unités

Configurer les axes

Pour l'interface EnDat :

- Configurer des axes pour systèmes de mesure avec interface EnDat
- La compensation d'erreur
- Déterminer le nombre de traits par rotation

Pour l'interface 1 V_{CC} ou

11 µA_{cc}:

- Activer la recherche des marques de référence
- Configurer des axes pour des systèmes de mesure à interface 1 V_{CC} ou 11 µA_{CC}
- La compensation d'erreur
- Déterminer le nombre de traits par rotation
- Configurer l'entraînement central
- Configurer les paramètres spécifiques pour Axe + NC
- Configurer l'axe de broche
- Configurer une Manivelle électronique
- Coupler des axes
- Axe du diamètre

Configurer le filetage

Configurer un filetage (option logicielle NC)

Configurer les fonctions M

- Fonctions M standards
- Fonctions M spécifiques au constructeur

Espace OEM

- Ajouter de la documentation
- Ecran de démarrage ajouter
- Configurer le Menu OEM
- Adapter l'affichage
- Régler les messages d'erreurs
- Sauvegarder et restaurer des messages OEM
- Configurer l'appareil pour les captures d'écran

Sauvegarder des données

- Enregistrer les données de configuration
- Sauvegarder les fichiers utilisateur

REMAROUE

Perte ou endommagement des données de configuration !

En coupant l'appareil de sa source de courant alors qu'il est sous tension, vous risquez de perdre ou d'endommager les données de configuration.

► Créer et conserver une sauvegarde des données de configuration en vue d'une restauration

4.4 Sélectionner une Application

Lors de la mise en service de l'appareil, vous avez le choix entre les applications **Fraisage** et **Tournage** standard.

À la livraison, l'appareil est fourni avec l'application **Fraisage** sélectionnée.



Si vous modifiez le mode d'application de l'appareil, tous les paramétrages des axes seront réinitialisés.

Réglages ▶ Service ▶ Espace OEM ▶ Réglages

Paramètres	Explication
Application	Type de mode d'application ; toute modification s'applique après un redémarrage.
	Réglages:
	Fraisage
	Tournage
	Par défaut : Fraisage

4.5 Configurations par défaut

4.5.1 Activer les Options de logiciel

Les Options de logiciel supplémentaires s'activent avec une Clé de licence.



Vous pouvez consulter les **Options de logiciel** qui ont été activées dans la vue d'ensemble.

Informations complémentaires : "Vérifier les Options de logiciel activées", Page 92

Demander une clé de licence

Vous pouvez demander une clé de licence comme suit :

- Exporter des informations de l'appareil pour la demande de clé de licence
- En générant une demande de clé de licence

Exporter des informations de l'appareil pour la demande de clé de licence



Dans le menu principal, appuyer sur Réglages



- Appuyer sur Général
- Appuyer sur Informations appareils
- > Une vue d'ensemble des informations de l'appareil s'ouvre.
- > La désignation du produit, le numéro d'identification, le numéro de série et la version du firmware s'affichent.
- Contacter le S.A.V. HEIDENHAIN et demander une clé de licence pour l'appareil en indiquant les données affichées de l'appareil
- > La clé de licence et le fichier de licence sont générés et vous sont transmis par e-mail.

En générant une demande de clé de licence



Dans le menu principal, appuyer sur Réglages



- ► Appuyer sur **Service**
- ► Appuyer sur **Options de logiciel**
- Pour faire une demande d'option logicielle payante, appuyer sur **Demander des options**
- Pour faire une demande d'option de test gratuite, appuyer sur Demander des options de test
- Pour sélectionner des options logicielles, appuyer sur la coche correspondante, ou sélectionner le nombre d'options avec + et



Pour réinitialiser le réglage, appuyer sur la coche de l'option logicielle concernée

- Appuyer sur Créer une entrée
- ▶ Dans cette fenêtre, sélectionner l'emplacement dans lequel vous souhaitez sauvegarder la demande de licence.
- ► Entrer un nom de fichier qui convient
- Valider la saisie avec RET
- Appuyer sur Enregistrer sous
- > La demande de licence est créée et conservée dans le répertoire sélectionné.
- Si la demande de logiciel se trouve sur l'appareil, déplacer le fichier sur un support de mémoire de masse USB (format FAT32) connecté ou sur le lecteur réseau.
 Informations complémentaires: "Gestion des répertoires et des fichiers", Page 186
- ▶ Retirer la clé USB en toute sécurité
- Contacter votre filiale HEIDENHAIN pour lui transmettre votre demande de licence et lui demander une clé de licence
- > La clé de licence et le fichier de licence sont générés et vous sont transmis par e-mail.

Activer une clé de licence

Il existe plusieurs possibilités d'activation d'une clé de licence :

- lecture d'une clé de licence sur l'appareil à partir du fichier de licence transmis
- saisie manuelle d'une clé de licence sur l'appareil

Importation d'une clé de licence depuis un fichier de licence



▶ Dans le menu principal, appuyer sur **Réglages**



- ► Appuyer sur **Service**
- Ouvrir les éléments suivants, les uns après les autres :
 - Options de logiciel
 - Activer des options
- Appuyer sur Lire le fichier de licence
- Sélectionner le fichier de licence dans le système de fichiers, sur le support de masse USB ou sur le lecteur
- ► Confirmer votre choix avec **Sélectionner**
- ► Appuyer sur **OK**
- > La clé de licence est activée.
- ► Appuyer sur **OK**
- En fonction de l'option logicielle, un redémarrage peut s'avérer nécessaire.
- ► Confirmer le redémarrage avec **OK**
- > L'option de logiciel activée est disponible.

Saisie manuelle d'une clé de licence



▶ Dans le menu principal, appuyer sur **Réglages**



- Appuyer sur Service
- Ouvrir les éléments suivants, les uns après les autres :
 - Options de logiciel
 - Activer des options
- ► Saisir la **Clé de licence** dans le champ de saisie correspondant
- ▶ Valider la saisie avec RET
- ► Appuyer sur **OK**
- > La clé de licence est activée.
- ► Appuyer sur **OK**
- En fonction de l'option logicielle, un redémarrage peut s'avérer nécessaire.
- ► Confirmer le redémarrage avec **OK**
- > L'option de logiciel activée est disponible.

Vérifier les Options de logiciel activées

La vue d'ensemble vous permet de vérifier les **Options de logiciel** qui sont activées sur l'appareil.



▶ Dans le menu principal, appuyer sur **Réglages**



- Appuyer sur Service
- Duvrir les éléments suivants, les uns après les autres :
 - Options de logiciel
 - Vue d'ensemble
- > Une liste des **Options de logiciel** activées s'affiche.

4.5.2 Régler la date et l'heure

Réglages ► Général ► Date et heure

Paramètres	Explication			
Date et heure	Date et heure actuelle de l'appareil			
	Options de réglage : année, mois, jour, heure, minute			
	Réglage par défaut : heure système actuelle			
Format de date	Format d'affichage de la date			
	Réglages:			
	■ MM-DD-YYYY : mois, jour, année			
	■ DD-MM-YYYY : jour, mois, année			
	■ YYYY-MM-DD : année, mois, jour			
	Réglage par défaut : YYYY-MM-DD (par ex. "2016-01-31")			

4.5.3 Définir des unités

Vous pouvez définir différents paramètres pour les unités, la règle d'arrondi et le nombre de décimales.

Réglages ► Général ► Unités

Paramètres	Explication			
Unité pour valeurs linéaires	Unité des valeurs linéaires			
	Options de réglage : Millimètre ou Pouce			
	Réglage par défaut: Millimètre			
Règle d'arrondi pour valeurs	Règle d'arrondi pour valeurs linéaires			
linéaires	Configuration:			
	■ Commercial : les décimales entre 1 et 4 sont arrondies à l'unité inférieure, tandis que les décimales entre 5 et 9 sont arrondies à l'unité supérieure.			
	Arrondir bas : les décimales entre 1 et 9 sont arrondies à l'unité inférieure.			
	Arrondir haut : les décimales entre 1 et 9 sont arrondies à l'unité supérieure.			
	■ Tronquer : les décimales sont tronquées, sans arrondi.			
	Arrondir à 0 et 5 : les décimales ≤ 24 ou ≥ 75 sont arrondies à 0, tandis que les décimales ≥ 25 ou ≤ 74 sont arrondies à 5 ("arrondi commercial")			
	Par défaut : Commercial			
Décimales pour valeurs linéaires	Nombre de chiffres après la virgule pour les valeurs linéaires			
	Plage de réglage :			
	■ Millimètre: 0 5			
	■ Pouce: 0 7			
	Valeur par défaut :			
	■ Millimètre : 4			
	■ Pouce: 6			

Paramètres	Explication				
Unité pour valeurs angulaires	Unité pour valeurs angulaires				
	Configuration:				
	■ Radian : angle en radian (rad)				
	■ Degré décimal : angle en degrés (°) avec des décimales				
	■ Deg. Min. Sec. : angle en degrés (°), minutes ['] et secondes ["]				
	Réglage par défaut : Degré décimal				
Règle d'arrondi pour valeurs	Règle d'arrondi pour les valeurs angulaires décimales				
angulaires	Configuration:				
	 Commercial: décimales entre 1 et 4 sont arrondies à l'unité inférieure, tandis que les décimales entre 5 et 9 sont arrondies à l'unité supérieure. 				
	 Arrondir bas: les décimales entre 1 et 9 sont arrondies à l'unité inférieure. 				
	Arrondir haut : les décimales entre 1 et 9 sont arrondies à l'unité supérieure.				
	Tronquer : les décimales sont tronquées, sans arrondi.				
	 Arrondir à 0 et 5 : les décimales ≤ 24 ou ≥ 75 sont arrondies à 0, tandis que les décimales ≥ 25 ou ≤ 74 sont arrondies à 5 ("arrondi commercial") 				
	Par défaut : Commercial				
Règle des décimales pour	Nombre de chiffres après la virgule des valeurs angulaires				
valeurs angulaires	Plage de réglage :				
	■ Radian : 0 7				
	■ Degré décimal: 0 5				
	■ Deg. Min. Sec.: 0 2				
	Valeur par défaut :				
	■ Radian : 5				
	■ Degré décimal: 3				
	■ Deg. Min. Sec.: 0				
Séparateur décimal	Signe décimal représenté à l'affichage des données				
	Options de réglage : Point ou Virgule				
	Réglage par défaut : Point				

4.6 Configuration des axes

La procédure dépend du type d'interface du système de mesure raccordé et du type d'axe :

- Systèmes de mesure avec interface de type EnDat :
 Les paramètres sont automatiquement reprise du système de mesure.

 Informations complémentaires : "Configurer des axes pour systèmes de mesure avec interface EnDat", Page 98
- Systèmes de mesure avec interface de type 1 V_{CC} ou 11 μA_{CC} : Les paramètres doivent être configurés manuellement.
- Axe de type Broche, Broche de transmission et Broche avec orientation Les entrées/sorties, ainsi que d'autres paramètres doivent être configurés manuellement.
 - Informations complémentaires: "Axe de broche S", Page 134
- Axe de type Axe + NC, Manivelle électronique (option logicielle) : les entrées/ sorties et les autres paramètres doivent être configurés manuellement.

Informations complémentaires : "Configurer les paramètres spécifiques pour Axe + NC", Page 116

Informations complémentaires : "Configurer une Manivelle électronique", Page 141

Les paramètres des systèmes de mesure HEIDENHAIN qui se raccordent typiquement à l'appareil sont énumérés dans la vue d'ensemble des systèmes de mesure typiques.

Informations complémentaires : "Vue d'ensemble des systèmes de mesure typiques", Page 97

4.6.1 Principes de base pour la configuration des axes



Pour pouvoir utiliser des fonctions telles que l'exécution de séquences, la configuration des axes doit répondre aux conventions de l'application concernée.

Système de référence sur les tours

Lors de l'usinage d'une pièce sur un tour, les coordonnées des axes principaux X, Y et Z se réfèrent au point zéro de la pièce. L'axe de référence lors du tournage est l'axe de rotation de la broche. Cet axe est l'axe Z. L'axe X est dirigé dans le sens du rayon ou du diamètre. L'axe Y est perpendiculaire à l'axe X et à l'axe Z ; il est utilisé pour les usinages en dehors du centre de la pièce. La position de la pointe de l'outil est définie de manière univoque par une position en X et Z.

Les données angulaires de l'axe rotatif C se réfèrent au point zéro de l'axe C.

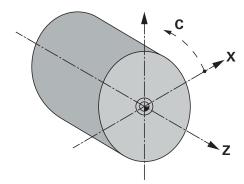


Figure 23 : Affectation du système de coordonnées rectangulaire par rapport à la pièce

4.6.2 Vue d'ensemble des systèmes de mesure typiques

Le récapitulatif ci-après contient les paramètres des systèmes de mesure HEIDENHAIN qui sont typiquement raccordés à l'appareil.



Si d'autres systèmes de mesure sont connectés, vous devez consulter la documentation correspondante de l'appareil pour prendre connaissance des paramètres requis.

Systèmes de mesure linéaire

Exemples de systèmes de mesure typiquement utilisés

Série desystèmes de mesure	Interface	Période de signal	Marques de référence	Course de dépla- cement maximale
LS 383C	1 V _{CC}	20 µ m	Codées	20 mm
LS 683C	1 V _{CC}	20 µ m	Codées	20 mm
LS 187/487C	1 V _{CC}	20 µ m	Codées	20 mm
LB 383C	1 V _{CC}	40 µm	Codées	80 mm

Exemples de systèmes de mesure typiquement utilisés

Série desystèmes de mesure	Interface	Résolution
LC 415	EnDat 2.2	5 nm

Systèmes de mesure angulaire et capteurs rotatifs

Exemples de systèmes de mesure typiquement utilisés

Série desystèmes de mesure	Interface	Nombre de traits/ signaux de sortie par rotation	Marques de référence	Ecart de base
RON 285C	1 V _{CC}	18000	Codées	20°
RON 886C	1 V _{CC}	18000	Codées	20°
ROD 280C	1 V _{CC}	18000	Codées	20°
ROD 480	1 V _{CC}	1000 5000	Une	-
ERN 180	1 V _{CC}	1000 5000	Une	-
ERN 480	1 V _{CC}	1000 5000	Une	-



Vous pouvez vous servir des formules suivantes pour calculer l'écart de base des marques de référence à distances codées des systèmes de mesure angulaire :

Ecart de base = 360° ÷ Nombre de marques de référence × 2

Ecart de base = (Ecart de base $360^{\circ} \times \text{en périodes de signal}) \div \text{Nombre de traits}$

Exemples de systèmes de mesure typiquement utilisés

Série desystèmes de mesure	Interface	Résolution	
ROC 425	EnDat 2.2	25 bits	
RCN 5310	EnDat 2.2	26 bits	

4.6.3 Configurer des axes pour systèmes de mesure avec interface EnDat

Si l'entrée du système de mesure a déjà été affectée à l'axe correspondant, le système de mesure à interface EnDat raccordé sera automatiquement détecté au redémarrage et les paramètres adaptés. Sinon, vous pouvez aussi affecter l'entrée du système de mesure après l'avoir raccordé.

Condition requise : Un système de mesure à interface EnDat est raccordé à l'appareil.

Réglages ► Axes ► <Nom de l'axe> ► Système de mesure

Paramètres	Explication
Entrée du système de mesure	Affectation de l'entrée du système de mesure correspondant à l'axe de l'appareil
	Configuration:
	■ Non relié
	■ X1
	■ X2
	■ X3
	■ X4
	■ X5
	■ X6
	Informations complémentaires : "Vue d'ensemble de l'appareil", Page 76
Interface	Type d'interface détecté automatiquement EnDat
Etiquette signalétique	Informations relatives au système de mesure qui ont été lues à partir de l'étiquette signalétique électronique
Diagnostic	Résultats de diagnostic d'un système de mesure, analyse du fonctionnement d'un système de mesure (par ex. sur la base des réserves fonctionnelles)
	Informations complémentaires : "Diagnostic des systèmes de mesure à interface ", Page 218
Modèle système de mesure	Type de système de mesure connecté
	Configuration:
	Système de mesure linéaire : axe linéaire
	Système de mesure angulaire : axe rotatif
	Syst. mes. ang. comme syst. mes. lin.: axe rotatif affiché comme axe linéaire
	Par défaut : dépend du système de mesure connecté
Transmission mécanique	Pour l'affichage d'un axe rotatif comme axe linéaire : Course de déplacement en mm par rotation
	■ Plage de réglage : 0,1 mm 1000 mm
	Par défaut : 1.0
Décalage du point de référence	Configuration du décalage entre la marque de référence et le point zéro
	Informations complémentaires : "Décalage du point de référence", Page 99

Utilisation d'un Syst. mes. ang. comme syst. mes. lin.

Si vous configurez un système de mesure angulaire, ou un capteur rotatif comme système de mesure linéaire, il vous faudra respecter certains paramètres pour éviter tout risque de dépassement du système.

- Le rapport de transmission doit être choisi de sorte à ne pas dépasser la plage de déplacement maximale de 21474.483 mm.
- Il est recommandé de décaler le point de référence en tenant compte de la plage de déplacement maximale de ±21474.483 mm, car cette limite s'applique avec ou sans décalage du point de référence.
- Uniquement dans le cas de capteurs rotatifs multitours avec EnDat 2.2 : Le capteur rotatif doit être monté de manière à ce qu'un éventuel dépassement du capteur rotatif n'ait pas d'effet négatif sur les coordonnées de la machine.

Décalage du point de référence

Réglages ► Axes ► <Nom de l'axe> ► Système de mesure ► Marques de référence ► Décalage du point de référence

Paramètres	Explication
Décalage du point de référence	Activation du calcul de l'offset entre une marque de référence et le point zéro machine
	Plage de réglage : ON ou OFF
	Par défaut : OFF
Décalage du point de référence	Programmation manuelle de l'offset (en mm ou en degrés, selon le type de système de mesure sélectionné) entre la marque de référence et le point zéro
	Par défaut : 0.00000
Position actuelle pour le décalage du point de référence	VALIDER mémorise comme offset la position actuelle (en mm ou en degrés, en fonction du type de système de mesure sélectionné), entre la marque de référence et le point zéro.

4.6.4 Configurer des axes pour des systèmes de mesure à interface 1 V_{CC} ou 11 μA_{CC}

Réglages ► Axes ► <Nom de l'axe> ► Système de mesure

Paramètres	Explication
Entrée du système de mesure	Affectation de l'entrée du système de mesure correspondant à l'axe de l'appareil
	Configuration:
	■ Non relié
	■ X1
	■ X2
	■ X3
	■ X4
	■ X5
	■ X6
	Informations complémentaires : "Vue d'ensemble de l'appareil", Page 76

Paramètres	Explication
Signal incrémental	Signal du système de mesure connecté
	Configuration:
	■ 1 Vcc : signal de tension sinusoïdal
	11 μA : signal de courant sinusoïdal
	Par défaut : 1 Vcc
Modèle système de mesure	Type de système de mesure connecté
	Configuration:
	Système de mesure linéaire : axe linéaire
	Système de mesure angulaire : axe rotatif
	Syst. mes. ang. comme syst. mes. lin. : axe rotatif affiché comme axe linéaire
	Par défaut : dépend du système de mesure connecté
Période de signal	Pour les systèmes de mesure linéaire Longueur d'une période de signal
	 Plage de réglage : 0.001 μm 1000000.000 μm
	■ Par défaut : 20 000
Nombre de traits	Pour les systèmes de mesure angulaire et l'affichage d'un axe
	rotatif comme axe linéaire. Nombre de traits
	■ Plage de réglage : 1 1000000
	Par défaut : 1000
Processus d'apprentissage	Lance la procédure d'apprentissage qui permet de déterminer le
Processus d'apprentissage	Nombre de traits d'un système de mesure angulaire à l'aide d'un angle de rotation prédéfini.
Mode d'affichage	Pour les systèmes de mesure angulaire et l'affichage d'un axe rotatif comme axe linéaire.
	Configuration:
	■ -∞ ∞
	■ 0° 360°
	■ -180° 180°
	■ Par défaut : -∞ ∞
Transmission mécanique	Pour l'affichage d'un axe rotatif comme axe linéaire : Course de déplacement en mm par rotation
	■ Plage de réglage : 0,1 mm 1000 mm
	■ Par défaut : 1.0
Marques de référence	Configuration des Marques de référence
4	Informations complémentaires : "Marques de référence (Système de mesure)", Page 102
Fréquence du filtre analogique	Valeur de fréquence du filtre passe-bas analogique
	Configuration:
	 33 kHz: pour inhiber des fréquences de perturbation supérieures à 33 kHz
	 400 kHz: pour inhiber des fréquences de perturbation supérieures à 400 kHz
	Par défaut : 400 kHz

Paramètres	Explication Charge fictive permettant d'éviter les réflexions Paramètres: ON ou OFF Par défaut: ON	
Résistance de terminaison		
	Pour les signaux incrémentaux de type signal de courant (11 µA _{CC}), la résistance de terminaison est automatiquement désactivée.	
Surveillance des erreurs	Surveillance des erreurs de signal Configuration: Inactif: surveillance d'erreurs inactive	
	 Salissures : surveillance des erreurs d'amplitude des signaux Fréquence : surveillance des erreurs de fréquence des signaux Fréquence & salissures : surveillance des erreurs d'amplitude et de fréquence des signaux 	
	Par défaut : Fréquence & salissures Si une des valeurs limites de la surveillance d'erreurs est dépassée, un message d'avertissement ou un message d'erreur apparaît.	
	Les valeurs limites dépendent du signal du système de mesure connecté :	
	 Signal 1 Vcc, paramètre Salissures Message d'avertissement avec une tension de ≤ 0,45 V Message d'erreur avec une tension de ≤ 0,18 V ou de ≥ 1,34 V 	
	 Signal 1 Vcc, paramètre Fréquence Message d'erreur avec une fréquence de ≥ 400 kHz Signal 11 µA, paramètre Salissures 	
	 Message d'avertissement avec un courant de ≤ 5,76 µA Message d'erreur avec un courant de ≤ 2,32 µA ou ≥ 17,27 µA 	
	 Signal 11 µA, paramètre Fréquence Message d'erreur avec une fréquence de ≥ 150 kHz 	
Sens de comptage	Détection du signal pendant le mouvement de l'axe Configuration: Positif: le sens de déplacement correspond au sens de	
	 comptage du système de mesure Négatif : le sens de déplacement ne correspond pas au sens de comptage du système de mesure Par défaut : Positif 	
Diagnostic	Résultats du diagnostic d'un système de mesure ; analyse du fonctionnement d'un système de mesure (par ex. sur la base d'une courbe de Lissajous) Informations complémentaires : "Diagnostic des systèmes de	
	mesure à interface 1 $V_{CC}/11 \mu A_{CC}$ ", Page 217	

Déterminer le nombre de traits par rotation

Pour les systèmes de mesure angulaire à interface 1 V_{CC} ou 11 μA_{CC} , une procédure d'apprentissage permet de déterminer avec exactitude le nombre de traits par rotation.

Réglages ► Axes ► <Nom de l'axe> ► Système de mesure

- Dans la liste déroulante Modèle système de mesure, sélectionner le type Système de mesure angulaire
- ▶ Pour Mode d'affichage, sélectionner l'option -∞ ... ∞
- Appuyer sur Marques de référence
- Dans la liste déroulante Marque de référence, sélectionner une des options suivantes :
 - **Aucune** : aucune marque de référence disponible
 - **Une** : le système de mesure est pourvu d'une marque de référence



- Lancer la procédure d'apprentissage en appuyant sur Démarrer
- > La procédure d'apprentissage démarre et l'assistant s'affiche.
- Suivre les instructions de l'assistant
- Le nombre de traits déterminé pendant la procédure d'apprentissage est mémorisé dans le champ Nombre de traits.



Si vous sélectionnez un autre mode d'affichage à la fin de la procédure d'apprentissage, le nombre de traits déterminé reste mémorisé.

Marques de référence (Système de mesure)

Réglages ► Axes ► <Nom de l'axe> ► Système de mesure ► Marques de référence



Il n'y a pas de recherche des marques de référence sur les systèmes de mesure à interface EnDat, car les axes sont automatiquement référencés.

Paramètres	Explication
Marque de référence	Définition du type de marques de référence
	Configuration:
	Aucune : aucune marque de référence disponible
	Une : le système de mesure est pourvu d'une marque de référence.
	Codé : le système de mesure est pourvu de marques de référence à distances codées.
	Par défaut : Une
Course de déplacement maximale	Pour les systèmes de mesure linéaire à marques de référence codées :
	Course de déplacement pour la détermination de la position absolue
	■ Plage de réglage : 0.1 mm 10000.0 mm
	Par défaut : 20.0

Paramètres	Explication
Ecart de base	Pour les systèmes de mesure angulaire à marques de référence codées : Ecart de base maximal pour la détermination de la position absolue
	■ Plage de réglage : > 0° 360°
	Par défaut : 10.0
Inversion de l'impulsion des marques de référence	Définir si les impulsions de référence doivent être inversées pour être exploitées
	Paramètres
	ON : les impulsions de référence sont exploitées inversées en inversé.
	OFF : les impulsions de référence ne sont pas analysées en inversé.
	Par défaut : OFF
Décalage du point de référence	Configuration du décalage entre la marque de référence et le point zéro
	Informations complémentaires : "Décalage du point de référence", Page 99

Décalage du point de référence

Réglages ► Axes ► <Nom de l'axe> ► Système de mesure ► Marques de référence ► Décalage du point de référence

Paramètres	Explication
Décalage du point de référence	Activation du calcul de l'offset entre une marque de référence et le point zéro machine
	■ Plage de réglage : ON ou OFF
	Par défaut : OFF
Décalage du point de référence	Programmation manuelle de l'offset (en mm ou en degrés, selon le type de système de mesure sélectionné) entre la marque de référence et le point zéro
	Par défaut : 0.00000
Position actuelle pour le décalage du point de référence	VALIDER mémorise comme offset la position actuelle (en mm ou en degrés, en fonction du type de système de mesure sélectionné), entre la marque de référence et le point zéro.

4.6.5 La compensation d'erreur

Des influences mécaniques telles que les erreurs de guidage, les basculement en positions finales, les tolérances de la surface d'appui ou bien encore un montage inadapté (erreur d'Abbé) entraînent des erreurs de mesure. La compensation d'erreurs permet à l'appareil de corriger automatiquement les erreurs de mesure systématiques pendant l'usinage de pièces. Il est possible de définir un ou plusieurs facteurs de compensation en comparant des valeurs nominales et effectives. Il faut distinguer deux méthodes :

- Compensation d'erreur linéaire (LEC) : le facteur de compensation est calculé à partir de la longueur prédéfinie pour un étalon de mesure (longueur nominale) et de la course de déplacement effective (longueur réelle). Le facteur de compensation s'applique alors en linéaire à toute la course de mesure.
- Compensation d'erreur linéaire par segment (SLEC) : l'axe est subdivisé en plusieurs segments par le biais de 200 points-repères maximum. Un facteur de compensation est alors défini et appliqué pour chacun de ces segments.

REMAROUE

Toute modification apportée ultérieurement aux réglages du système de mesure est susceptible d'entraîner des erreurs de mesure.

Si certains paramétrages du système de mesure sont modifiés (par exemple : l'entrée du système de mesure, le type de système de mesure, la période de signal ou les marques de référence), il se peut que certains facteurs de compensation déterminés préalablement ne soient plus pertinents.

Si vous modifiez des paramètres du système de mesure, vous devrez ensuite configurer de nouveau la compensation des erreurs.



Quelle que soit la méthode utilisée, il est important de bien mesurer la valeur de l'erreur, par ex. à l'aide d'un système de mesure de comparaison ou d'un étalon de référence.



Il n'est pas possible de combiner la compensation d'erreur linéaire avec la compensation d'erreur linéaire par segment.



Si vous activez le décalage du point de référence, vous devrez ensuite configurer de nouveau la compensation des erreurs. Vous éviterez ainsi les erreurs de mesure.

Configurer une compensation d'erreur linéaire (LEC)

Avec la compensation d'erreur linéaire (LEC), l'appareil utilise un facteur de correction qui a été calculé à partir de la longueur (ou de l'angle) prédéfinie d'un étalon de mesure (longueur nominale ou angle nominal) et de la course de déplacement effective (longueur effective ou angle effectif). Le facteur de compensation est alors appliqué à l'ensemble de la plage de mesure.

Réglages ► Axes ► <Nom de l'axe> ► Compensation d'erreurs ► Compensation d'erreur linéaire (LEC)

Paramètres	Explication
Compensation	Les influences mécaniques auxquelles sont soumis les axes de la machine sont compensées.
	Configuration:
	ON: Compensation activée
	OFF: Compensation désactivée
	Par défaut : OFF
	Si la Compensation est activée, la Longueur nominale et la Longueur effective ne peuvent être ni créées, ni éditées.
Longueur nominale	Champ de saisie de la longueur de l'étalon de mesure conformé- ment aux indications du fabricant
	Unité : millimètre ou degré (selon le type de système de mesure)
Longueur effective	Champ de saisie de la longueur mesurée (course de déplacement effective)
	Unité : millimètre ou degré (selon le type de système de mesure)



Vous pouvez aussi appliquer la **Compensation d'erreur linéaire (LEC)** avec des systèmes de mesure angulaire lorsque l'angle de rotation est inférieur à 360°.

Configurer une compensation d'erreur linéaire segmentée (SLEC)

Pour procéder à une compensation d'erreur linéaire segmentée (SLEC), l'axe est subdivisé en segments plus courts, à l'aide de 200 points au maximum. C'est l'écart entre la longueur de la course de déplacement et la longueur du segment concerné qui donne la valeur de correction permettant de compenser les influences mécaniques de l'axe.



Si le mode d'affichage -∞ ... ∞ est sélectionné pour le système de mesure angulaire, la correction d'erreurs de systèmes de mesure angulaire n'a pas d'effet sur les valeurs négatives du tableau de points-repères.

Réglages ► Axes ► <Nom de l'axe> ► Compensation d'erreurs ► Compensation d'erreur linéaire segmentée (SLEC)

Paramètres	Explication
Compensation	Les influences mécaniques auxquelles sont soumis les axes de la machine sont compensées. Configuration: ON: Compensation activée OFF: Compensation désactivée Par défaut : OFF
	Si la Compensation est active, il n'est pas possible d'éditer le Tableau de points de correction , ni de générer un nouveau tableau.
Tableau de points de correction	Ouvre le tableau contenant les points de repère, pour l'édition manuelle
	Pour les différentes sections de trajectoires, le tableau contient :
	 La position des points-repères (P)
	Les valeurs de correction (D)
Créer un tableau de points de repère	Ouvre le menu qui permet de créer un nouveau Tableau de points de correction
	Informations complémentaires : "Créer un tableau de points de repère", Page 107

Créer un tableau de points de repère

Réglages ► Axes ► <Nom de l'axe> ► Compensation d'erreurs ► Compensation d'erreur linéaire segmentée (SLEC) ► Créer un tableau de points de repère

Paramètres	Explication
Nombre de points de correction	Nombre de points de repère sur l'axe mécanique de la machine Plage de réglage : 2 200 Par défaut : 2
Ecart entre les points de correction	Écart entre les points de repère sur l'axe mécanique de la machine Par défaut : 100.00000
Pt initial	Le point initial définit la position à partir de laquelle la compensation s'applique sur l'axe. Par défaut : 0.00000
Créer	Génère un nouveau tableau de points-repères à partir des données renseignées

- ▶ Indiquer la valeur de correction (D) "0,0" pour le point 0
- ▶ Indiquer les valeurs de correction définies par une opération de mesure sous Valeur de correction (D) pour les points de repère créés
- ► Valider les valeurs avec **RET**

Créer un tableau de points de repère

Réglages ► Axes ► <Nom de l'axe> ► Compensation d'erreurs ► Compensation d'erreur linéaire segmentée (SLEC) ► Créer un tableau de points de repère

Paramètres	Explication
Nombre de points de correction	Nombre de points de repère sur l'axe mécanique de la machine
	■ Plage de réglage : 2 200
	Par défaut : 2
Ecart entre les points de correction	Écart entre les points de repère sur l'axe mécanique de la machine
	Par défaut : 100.00000
Pt initial	Le point initial définit la position à partir de laquelle la compensation s'applique sur l'axe. Par défaut : 0.00000
	Par defaul : 0.0000
Créer	Génère un nouveau tableau de points-repères à partir des données renseignées

Adapter le tableau de points-repères existant

Une fois qu'un tableau de points-repères a été généré pour la compensation d'erreur linéaire segmentée, ce tableau peut-être adapté au besoin.

Réglages ► Axes ► <Nom de l'axe> ► Compensation d'erreurs ► Compensation d'erreur linéaire segmentée (SLEC)

- Désactiver la Compensation avec le commutateur coulissant ON/OFF
- Appuyer sur Tableau de points de correction
- > Le tableau de points-repères affiche à la fois la **position des points-repères (P)** et les **valeurs de correction (D)** des différents segments de course.
- Adapter la valeur de correction (D) en fonction des pointsrepères
- ► Valider les valeurs avec **RET**
- Pour revenir à l'affichage précédent, appuyer sur **Précédent**
- Activer la Compensation avec le commutateur coulissant ON/ OFF
- > La compensation d'erreur est appliquée à l'axe.

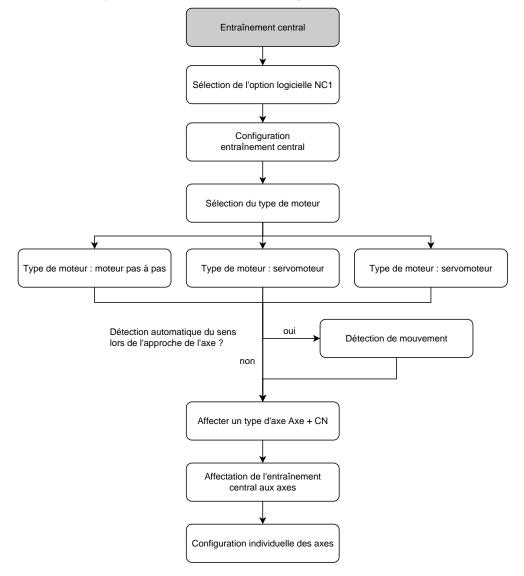
Informations complémentaires : "Configurer une compensation d'erreur linéaire segmentée (SLEC)", Page 106



4.6.6 Configurer l'entraînement central

Si votre machine dispose d'un entraînement central, il vous faudra d'abord procéder aux paramétrages généraux du moteur. Vous pourrez ensuite affecter cet entraînement central à chacun des axes qu'il est censé déplacer, et définir d'autres réglages pour chaque axe, individuellement.

Le schéma ci-après illustre le déroulé de la configuration :



Entraînement central : procéder à des paramétrages généraux

Dans les paramètres généraux, vous pouvez configurer votre entraînement central.

Réglages ► Axes ► Configurations générales ► Entraînement central

Paramètres	Explication
Entraînement central	Si votre machine utilise un entraînement central, vous pouvez l'activer ici.
	Configuration:
	 ON : l'entraînement central est activé et vous pouvez procéder à la configuration.
	OFF : l'entraînement central ne peut être affecté à aucun axe.
	Par défaut : OFF
Type de moteur	Sélection du type de moteur
	Réglages:
	Servomoteur bipolaire : -10 V 10 V
	Servomoteur unipolaire: 0 V 10 V
	Moteur pas à pas

Type de moteur : servomoteur bipolaire

Paramètres	Explication
Sortie analogique	Affectation de la sortie analogique du servomoteur conformément au brochage
	Par défaut : Non relié
Umax	Tension maximale émise à la sortie analogique pour atteindre Fmax
	Fmax peut être défini séparément pour chaque axe.
	■ Plage de réglage : 1000 mV 10000 mV
	Par défaut : 9000
Activation du système d'entraînement	Affectation de la sortie numérique pour l'activation du système d'entraînement, conformément à l'affectation des plots
	Par défaut : Non relié
Entrée pour signal d'erreur	Affectation de l'entrée numérique qui permet de détecter un signal d'erreur.
	Le signal présent entraîne l'arrêt de l'entraînement, avec le message d'erreur correspondant.
	Par défaut : Non activée
Signal actif bas	Choix de la manière dont le signal d'erreur doit être détecté.
Serrage électronique pour l'axe actif	Vous définissez ici si l'axe doit, ou non, être bloqué lorsqu'il se trouve à la position cible.
	Réglages :
	■ ON : l'axe est maintenu dans la boucle d'asservissement.
	■ OFF : l'axe est retiré de la boucle d'asservissement.
	Par défaut : OFF
Position cible atteinte	Affectation de la sortie numérique si l'axe se trouve en mode MDI ou en mode Exécution de programme à la Position cible
	Par défaut : Non relié

Paramètres	Explication
Surveillance à l'arrêt des axes non asservis	Vous définissez ici si une surveillance à l'arrêt doit, ou non, avoir lieu.
	Réglages:
	N: La surveillance est activée; pendant qu'un axe accède à l'entraînement central, il est toujours possible de surveiller tous les autres axes à l'arrêt. Si la tolérance de position est dépassée, l'entraînement central sera désactivé avec le message d'erreur correspondant.
	 OFF: La surveillance est désactivée; pendant qu'un axe accède à l'entraînement central, il est toujours possible de déplacer tous les autres axes.
	Par défaut : OFF
Tolérance de position linéaire en cas de surveill. à l'arrêt	À partir de cette valeur seuil, on considère un mouvement d'axe linéaire non asservi et l'entraînement central est interrompu par un message d'erreur correspondant.
	■ Plage de réglage : 0 005 mm 2000 mm
	■ Valeur par défaut : 0.05 mm
Tolérance de pos. radiale av. la surveill. activée à l'arrêt	À partir de cette valeur seuil, on considère un mouvement d'axe rotatif non asservi et l'entraînement central est interrompu par un message d'erreur correspondant.
	■ Plage de réglage : 0 005 ° 45.000 °
	Par défaut : 0.5 °

Type de moteur : servomoteur unipolaire

Explication
Affectation de la sortie analogique du servomoteur conformément au brochage
Par défaut : Non relié
Tension maximale émise à la sortie analogique pour atteindre Fmax
Fmax peut être défini séparément pour chaque axe.
■ Plage de réglage : 1000 mV 10000 mV
Par défaut : 9000
Affectation de la sortie numérique pour activer la rotation dans le sens horaire
Par défaut : Non relié
Affectation de la sortie numérique pour activer la rotation dans le sens anti-horaire
Par défaut : Non relié
Affectation de la sortie numérique pour l'activation du système d'entraînement, conformément à l'affectation des plots
Par défaut : Non relié
Affectation de l'entrée numérique qui permet de détecter un signal d'erreur.
Par défaut : Non activée
Choix de la manière dont le signal d'erreur doit être détecté.

Paramètres	Explication
Serrage électronique pour l'axe actif	Vous définissez ici si l'axe doit, ou non, être bloqué lorsqu'il se trouve à la position cible.
	Réglages :
	■ ON : l'axe est bloqué.
	■ OFF : l'axe n'est pas bloqué.
	Par défaut : OFF
Position cible atteinte	Affectation de la sortie numérique si l'axe se trouve en mode MDI ou en mode Exécution de programme à la Position cible
	Par défaut : Non relié
Surveillance à l'arrêt des axes non asservis	Vous définissez ici si une surveillance à l'arrêt doit, ou non, avoir lieu.
	Réglages :
	■ ON : la surveillance est activée.
	■ OFF : la surveillance est désactivée.
	Par défaut : OFF
Tolérance de position linéaire en cas de surveill, à l'arrêt	À partir de cette valeur seuil, on considère un mouvement d'axe linéaire non asservi et l'entraînement central est interrompu par un message d'erreur correspondant.
	■ Plage de réglage : 0 005 mm 2000 mm
	Valeur par défaut : 0.05 mm
Tolérance de pos. radiale av. la surveill, activée à l'arrêt	À partir de cette valeur seuil, on considère un mouvement d'axe rotatif non asservi et l'entraînement central est interrompu par un message d'erreur correspondant.
	■ Plage de réglage : 0 005 ° 45.000 °
	Par défaut : 0.5 °

Type de moteur : moteur pas à pas

Paramètres	Explication
Sortie du moteur pas à pas	Affectation de la sortie du moteur pas à pas conformément au brochage
	Par défaut : Non relié
Fréquence de pas minimale	Définition de la fréquence de pas minimale du moteur pas à pas raccordé
	Plage de réglage : 0 kHz 1000 kHzPar défaut : 0 000
Fréquence de pas maximale	Définition de la fréquence de pas maximale du moteur pas à pas raccordé
	Plage de réglage : 0 kHz 1000 kHzPar défaut : 20 000
Activation du système d'entraînement	Affectation de la sortie numérique pour l'activation du système d'entraînement, conformément à l'affectation des plots
	Par défaut : Non relié
Entrée pour signal d'erreur	Affectation de l'entrée numérique qui permet de détecter un signal d'erreur.
	■ Par défaut : Non activée
Signal actif bas	Choix de la manière dont le signal d'erreur doit être détecté.
Serrage électronique pour l'axe actif	Vous définissez ici si l'axe doit, ou non, être bloqué lorsqu'il se trouve à la position cible.
	Réglages :
	■ ON : l'axe est bloqué.
	■ OFF : l'axe n'est pas bloqué.
	■ Par défaut : OFF
Position cible atteinte	Affectation de la sortie numérique si l'axe se trouve en mode MDI ou en mode Exécution de programme à la Position cible
	Par défaut : Non relié
Surveillance à l'arrêt des axes non asservis	Vous définissez ici si une surveillance à l'arrêt doit, ou non, avoir lieu.
	Réglages:
	■ ON : la surveillance est activée.
	OFF: la surveillance est désactivée.
	Par défaut : OFF
Tolérance de position linéaire en cas de surveill. à l'arrêt	À partir de cette valeur seuil, on considère un mouvement d'axe linéaire non asservi et l'entraînement central est interrompu par un message d'erreur correspondant.
	■ Plage de réglage : 0 005 mm 2000 mm
	Valeur par défaut : 0.05 mm
Tolérance de pos. radiale av. la surveill. activée à l'arrêt	À partir de cette valeur seuil, on considère un mouvement d'axe rotatif non asservi et l'entraînement central est interrompu par un message d'erreur correspondant.
	■ Plage de réglage : 0 005 ° 45.000 °
	Par défaut : 0.5 °
	45.446 5.6

Détection de mouvement

Réglages ► Axes ► Configurations générales ► Entraînement central ► Détection de mouvement

Paramètres	Explication
Détection de mouvement	Vous définissez ici si un mouvement doit, ou non, être détecté lors de l'approche des axes. Réglages :
	ON : La détection de mouvement est activée.
	 OFF: L'accès à l'entraînement central ne peut se faire qu'avec des signaux d'activation numériques de chacun des axes. Par défaut : OFF
Umax	Tension émise au niveau de la sortie analogique pour détecter le sens du mouvement.
	Plage de réglage : 10 mV 1000 mVPar défaut : 900
Temps de démarrage	Configuration du comportement d'accélération des axes lors de l'approche, pour la détection du mouvement ; la valeur du temps d'accélération doit être définie sur Umax .
	Plage de réglage : 5 ms 2880 msPar défaut : 50
Course de déplacement minimale pour détecter un mouvement	 À partir de cette valeur seuil, la détection de mouvement part du principe qu'il s'agit d'un mouvement linéaire. Plage de réglage : 0 005 mm 2 000 mm Par défaut : 00:05
Angle de rotation minimal pour détecter un mouvement	À partir de cette valeur seuil, la détection de mouvement part du principe qu'il s'agit d'un mouvement rotatif. Plage de réglage : 0 005° 45.000° Par défaut : 0.5
Temporisation avant l'annulation de la détection de mouvement activée	Si aucun mouvement n'est détecté après expiration de ce temps, la détection de mouvement sera interrompue avec un message d'erreur correspondant. Plage de réglage: 0.1 s 50 s Par défaut: 5
Arrêt en cas de mouvement d'axes non asservis	Réglages: ON: pendant la détection de mouvement, si le mouvement d'un axe qui n'est pas censé être déplacé est détecté, la procédure sera interrompue par un message d'erreur correspondant. Seuls les axes auxquels un entraînement central a été affecté font l'objet d'une surveillance. OFF: La détection de mouvement ne surveille que l'axe qui doit être lui aussi déplacé. Pendant la détection de mouvement, tous les autres axes peuvent être déplacés librement. Par défaut: OFF

Fonction spéciale "Démarrer entraînement central"

Il est possible de configurer une fonction spéciale dans la barre OEM. Cette fonction vous permettra de démarrer le moteur de l'entraînement central en mode **Manuel**. La tension émise est le résultat de l'avance actuelle et du réglage du potentiomètre d'avance.

La fonction spéciale ne peut être activée qu'en mode **Manuel**.

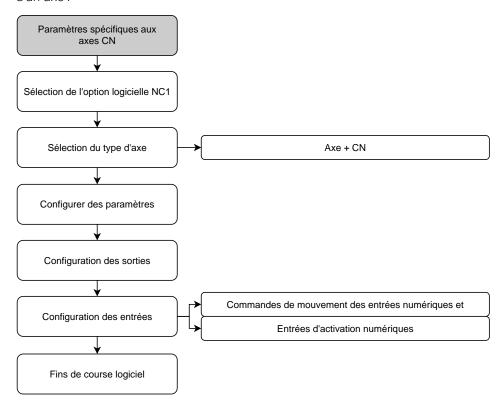
Réglages ► Service ► Espace OEM ► Menu OEM ► Entrée de menu ► Fonctions spéciales

Paramètres	Explication
Start central drive	Sens Positif : Le moteur est démarré pour un mouvement de déplacement positif.
	 Négatif : Le moteur est démarré pour un mouvement de déplacement négatif. Par défaut : Positif
	Si un moteur unipolaire, sans activation de sens, a été affecté à l'entraînement, alors il ne sera pas possible de définir le sens ici.

4.6.7 Configurer les paramètres spécifiques pour Axe + NC

Selon le type de machine-outil raccordée, vous avez la possibilité de configurer divers paramètres pour les axes qui sont asservis par la CN. Vous devez commencer par définir les paramètres spécifiques à chacun des axes. Vous pouvez ensuite procéder aux Paramétrages généraux.

Informations complémentaires : "Configurer les paramètres spécifiques pour Axe + NC", Page 116 **Informations complémentaires :** "Configurer des paramètres généraux pour Axe + CN", Page 127 Le schéma ci-après illustre le déroulé de la configuration des paramètres spécifiques d'un axe :



Axe + NC

Selon la configuration de la machine-outil raccordée, vous devez configurer les entrées/sorties et d'autres paramètres des axes CN avant la mise en route.

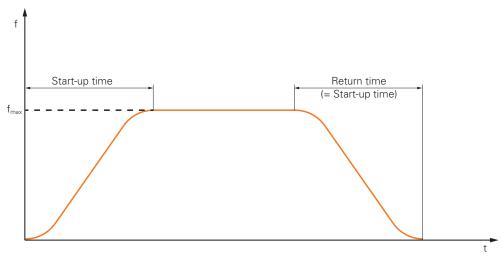
Réglages ► Axes ► Nom d'axe

Paramètre	Explication
Nom d'axe	Sélection du nom d'axe représenté dans l'aperçu des positions Par défaut : Non défini
	Les axes suivants peuvent être configurés : X, Z, Zo, C, S.
	L'axe S s'affiche dans la sélection dès lors que vous sélectionnez l'option Broche , Broche de transmission ou Broche avec orientation sous Type d'axe.
Type d'axe	Définition du type d'axe Configuration : • Axe + NC (possible jusqu'à 3 axes) : axe linéaire ou axe rotatif piloté par CN
Sorties	Configuration des Sorties pour la fonction CN Informations complémentaires : "Sorties", Page 120
Entrées	Configuration des Entrées pour la fonction CN Informations complémentaires : "Entrées", Page 123
Fins de course logiciel	Configuration des Fins de course logiciel Informations complémentaires : "Fins de course logiciel", Page 126
Temps de démarrage	Configuration du comportement d'accélération et de décélération de l'axe ; temps pendant lequel le système d'entraînement passe de l'état d'arrêt à l'avance maximale Fmax , et l'avance maximale à l'état d'arrêt.
	Plage de réglage : 50 ms 10000 msPar défaut : 500
Facteur Kv P	Composante proportionnelle du contrôleur de position pendant le positionnement; agit lors du déplacement de l'axe, si la position n'est pas approchée, ou si la fenêtre de positionnement n'a pas encore été atteinte (déplacement via l'erreur de poursuite). Plage de réglage: 0,3 m/(min x mm) 6 m/(min x mm) Par défaut: 2.5
Facteur Kv L	Composante proportionnelle du contrôleur de position à l'arrêt; agit lors du positionnement à la position cible, dès lors que la Fenêtre de positionnement en mode CN est atteinte et lors du blocage de l'axe (maintien en position). Plage de réglage: 0,3 m/(min x mm) 6 m/(min x mm) Par défaut: 2.5

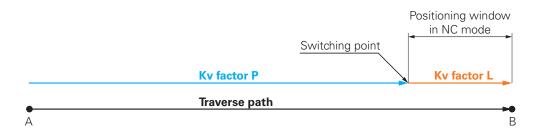
Paramètre	Explication
Erreur de positionnement maximale	Programmation de l'erreur de poursuite maximale en cours de positionnement
	Plage de réglage : 5 μm 1000 μm
	Par défaut : 500
Erreur d'arrêt maximale	Saisie de l'écart de position maximal à l'arrêt
	Plage de réglage : 5 μm 1000 μm
	Par défaut : 100
Fenêtre de positionnement	Programmation du facteur d'échelle pour l'aide au positionnement en mode MDI (uniquement pour les axes linéaires commandés manuellement)
	■ Plage de réglage : 0020 mm 2000 mm
	Par défaut : 0 100
Fenêtre de positionnement en mode CN	Programmation de la plage autour du point cible. Cette plage correspond au point de commutation sur Facteur Ky L
Tempo. mini. dans la fenêtre de positionnement manuelle	Programmation de la durée pendant laquelle les axes doivent se trouver dans la fenêtre de positionnement avant la fin de la séquence (uniquement pour les axes linéaires à commande manuelle)
	■ Plage de réglage : 0 ms 10000 ms
	Par défaut : 0 ms
Temporisation minimale dans la fenêtre de positionnement	Programmation de la durée pendant laquelle les axes doivent se trouver dans la plage de positionnement avant la fin de la séquence
	■ Plage de réglage : 0 ms 10000 ms
	Par défaut : 0 ms

Temps de démarrage

Avec le temps d'accélération, vous pilotez le comportement d'accélération et de décélération des axes. Le temps d'accélération se réfère toujours à \mathbf{f}_{max} .



Facteur Kv P, Facteur Kv L et Fenêtre de positionnement en mode CN Le schéma ci-après illustre le rapport qui existe entre les deux paramètres Facteur Kv P, Facteur Kv L et la Fenêtre de positionnement en mode CN.



Le **Facteur Kv P** s'applique à la course de déplacement. Dès lors que les valeurs nominales du contrôleur de position, déterminées à partir des rampes d'accélération, atteignent la **Fenêtre de positionnement en mode CN**, le système commute sur le **Facteur Kv L**. Le régulateur de position reçoit la position cible comme nouvelle valeur nominale.

HEIDENHAIN conseille de définir deux facteurs Kv qui ne sont pas trop éloignés l'un de l'autre.

Sorties

Votre moteur se configure dans les paramètres des sorties. Il vous faut procéder à différents paramétrages, suivant le type de moteur.

Réglages ► Axes ► X, Y ... ► Sorties

Paramètres	Explication
Type de moteur	Sélection du type de moteur
	Réglages :
	Servomoteur bipolaire : -10 V 10 V
	Servomoteur unipolaire: 0 V 10 V
	Moteur pas à pas

Type de moteur : Servomoteur bipolaire

Paramètres	Explication
Sortie analogique	Affectation de la sortie analogique du servomoteur conformément au brochage Par défaut : Non relié
La constitución de la constituci	
La sortie analogique est inversée.	Si cette fonction est activée, le signal analogique est inversé en sortie.
	Par défaut : Non activée
Boucle d'asserv. de rotation ouverte	Si la fonction est activée, l'axe fonctionne avec une boucle d'asservissement de la position ouverte.
	Au moment de configurer l'appareil, vous pouvez déplacer les axes dans une boucle d'asservissement ouverte. De cette manière, vous pourrez déterminer le paramètres appropriés pour Fmax et Umax .
	Par défaut : Non activée
Fmax	Définition de l'avance atteinte avec Umax
	Plage de réglage : 100 mm/min 10000 mm/minPar défaut : 2000
	La Vitesse maximale de la machine ne peut pas être dépassée, même si une avance plus élevée a été définie pour certains axes.
	Informations complémentaires : "Réglages spéciaux", Page 131
Umax	Tension maximale émise à la sortie analogique pour atteindre Fmax
	Plage de réglage : 1000 mV 10000 mVPar défaut : 9000
Activation du système d'entraînement	Affectation de la sortie numérique pour l'activation du système d'entraînement, conformément à l'affectation des plots
	Par défaut : Non relié
Position cible atteinte	Affectation de la sortie numérique si l'axe se trouve en mode MDI ou en mode Exécution de programme à la Position cible
	Par défaut : Non relié

Type de moteur : Servomoteur unipolaire

Paramètres	Explication
Sortie analogique	Affectation de la sortie analogique du servomoteur conformément au brochage Par défaut : Non relié
La sortie analogique est inversée.	Si cette fonction est activée, le signal analogique est inversé en sortie. Par défaut : Non activée
Boucle d'asserv. de rotation ouverte	Si la fonction est activée, l'axe fonctionne avec une boucle d'asservissement de la position ouverte.
	Au moment de configurer l'appareil, vous pouvez déplacer les axes dans une boucle d'asservissement ouverte. De cette manière, vous pourrez déterminer le paramètres appropriés pour Fmax et Umax .
	Par défaut : Non activée
Fmax	Définition de l'avance atteinte avec Umax Plage de réglage : 100 mm/min 10000 mm/min Par défaut : 2000
	La Vitesse maximale de la machine ne peut pas être dépassée, même si une avance plus élevée a été définie pour certains axes.
	Informations complémentaires : "Réglages spéciaux", Page 131
Umax	Tension maximale émise à la sortie analogique pour atteindre Fmax Plage de réglage : 1000 mV 10000 mV Par défaut : 9000
Activation rotation horaire	Affectation de la sortie numérique pour activer la rotation dans le sens horaire
	Il faut que l'entrée soit configurée lors de la sélection du type de moteur Servomoteur unipolaire . Par défaut : Non relié
Activation rotation anti-horaire	Affectation de la sortie numérique pour activer la rotation dans le sens anti-horaire
	Il faut que l'entrée soit configurée lors de la sélection du type de moteur Servomoteur unipolaire .
A attended on the south and	Par défaut : Non relié
Activation du système d'entraînement	Affectation de la sortie numérique pour l'activation du système d'entraînement, conformément à l'affectation des plots Par défaut : Non relié
Position cible atteinte	Affectation de la sortie numérique si l'axe se trouve en mode MDI ou en mode Exécution de programme à la Position cible Par défaut : Non relié

Type de moteur : Moteur pas à pas

Paramètres	Explication
Sortie du moteur pas à pas	Affectation de la sortie du moteur pas à pas conformément au brochage Par défaut : Non relié
Fréquence de pas minimale	Définition de la fréquence de pas minimale du moteur pas à pas raccordé Plage de réglage: 0 kHz 1000 kHz Par défaut: 0 000
Fréquence de pas maximale	Définition de la fréquence de pas maximale du moteur pas à pas raccordé Plage de réglage: 0 kHz 1000 kHz Par défaut: 20 000
Le signal de direction est inversé.	Activation de la fonction lorsque vous cherchez à modifier le sens de rotation du moteur pas à pas connecté Par défaut : Non activée
Boucle d'asserv. de rotation ouverte	Si la fonction est activée, l'axe fonctionne avec une boucle d'asservissement de la position ouverte.
	Au moment de configurer l'appareil, vous pouvez déplacer les axes dans une boucle d'asservissement ouverte. De cette manière, vous pourrez déterminer le paramètres appropriés pour Fmax et Umax .
	■ Par défaut : Non activée
Fmax	Définition de l'avance atteinte avec Umax Plage de réglage : 100 mm/min 10000 mm/min Par défaut : 2000
	La Vitesse maximale de la machine ne peut pas être dépassée, même si une avance plus élevée a été définie pour certains axes.
	Informations complémentaires : "Réglages spéciaux", Page 131
Activation du système d'entraînement	Affectation de la sortie numérique pour l'activation du système d'entraînement, conformément à l'affectation des plots Par défaut : Non relié
Position cible atteinte	Affectation de la sortie numérique si l'axe se trouve en mode MDI ou en mode Exécution de programme à la Position cible
	Par défaut : Non relié

Entrées

Réglages ► Axes ► X, Y ... ► Entrées

Paramètres	Explication
Instructions de mouvement de l'entrée numérique	Configuration des instructions de déplacement des appareils de saisie externes (par ex. joystick) via l'entrée numérique
Instructions de déplacement de l'entrée analogique	Configuration des instructions de déplacement des périphériques d'entrée externes via l'entrée analogique
Instructions de déplacement de la manivelle électronique	Configuration des instructions de déplacement d'une manivelle électronique
	Informations complémentaires : "Configurer une Manivelle électronique", Page 141
Entrées d'activation numériques	Configuration des entrées numériques pour l'activation

Instructions de mouvement de l'entrée numérique

Réglages ► Axes ► X, Y ... ► Entrées ► Instructions de mouvement de l'entrée numérique

Paramètres	Explication
Activer les instructions numér. de dépl.	Activation de commandes de déplacement externes (par ex. via les touches Jog du panneau de commande machine) via l'entrée numérique Paramètres : ON ou OFF Par défaut : OFF
	Les commandes de mouvement numériques ne sont disponibles que si les commandes de mouvement analogiques sont désactivées.
	Informations complémentaires : "Instructions de déplacement de l'entrée analogique", Page 124
	Pour travailler avec des commandes de mouvements externes, les entrées suivantes doivent être configurées :
	 Entrée pour l'instruction numérique de déplacement dans le sens positif
	 Entrée pour l'instruction num. de dépl. dans le sens négatif
Entrée pour l'instruction numérique de déplacement dans	Affectation de l'entrée numérique pour l'instruction de déplace- ment dans le sens positif, conformément à l'affectation des plots
le sens positif	Par défaut : Non relié
Entrée pour l'instruction num. de dépl. dans le sens négatif	Affectation de l'entrée numérique pour l'instruction de déplace- ment dans le sens négatif, conformément à l'affectation des plots
	Par défaut : Non relié

Instructions de déplacement de l'entrée analogique Réglages ▶ Axes ▶ X, Y ... ▶ Entrées ▶ Instructions de déplacement de l'entrée analogique

Paramètres	Explication
Activer les instruct. de mouv. analogiques	Activation des commandes de déplacement de périphériques d'entrée externes (par ex. joystick) via l'entrée analogique Réglages : ON ou OFF Par défaut : OFF
	Les instructions de mouvement analogiques ne sont disponibles que si les instructions de mouvement numériques sont désactivées. Informations complémentaires: "Instructions de mouvement de l'entrée numérique", Page 123
	Pour pouvoir travailler avec des commandes de déplacement externes, il faut que l'Entrée des instructions analog. de dépl. soit configurée.
Entrée des instructions analog. de dépl.	Affectation de l'entrée analogique des commandes de déplacement conformément au brochage. La tension analogique appliquée à ces entrées doit être comprise entre 0 et 5 V. Par défaut : Non relié
Zone morte	Valeur, en pourcentage, de la plage totale de tension. La Zone morte définit la zone de tension en entrée, autour de la position zéro, au niveau de laquelle la tension appliquée n'est pas encore interprétée comme une commande de mouvement. La valeur se réfère à l'ensemble de la plage de tension.
	Plage de réglage : 0 % 100 %Par défaut : 10 %
Inverser l'entrée analogique	Si la fonction est activée, la valeur analogique est inversée. Si l'en- trée est inversée, une tension en entrée plus élevée entraînera une avance dans le sens négatif. Une faible tension en entrée entraîne- ra une avance dans le sens positif. Par défaut : Non activée
Fmax	 Fmax définit l'avance maximale que l'axe peut atteindre avec des commandes de déplacement provenant de l'entrée analogique. Plage de réglage : 100 mm/min 2000 mm/min Par défaut : 2000
Fmax de l'avance douce	Définition de l'avance pour une avance plus lente avec un joystick complètement dévié Plage de réglage : 100 mm/min 2000 mm/min Par défaut : 200
	Pour utiliser cette fonction, une entrée doit être affectée à Sélection de l'avance douce des instructions de mouvement analogiques. Informations complémentaires: "Entrées (Fonctions de commutation)", Page 127

Paramètres	Explication
Définir la tension d'entrée	Lance une procédure d'apprentissage permettant de définir la tension en entrée

Entrées d'activation numériques

Réglages ► Axes ► X, Y ... ► Entrées ► Entrées d'activation numériques

Paramètres	Explication
Entrée pour signal d'erreur	Affectation de l'entrée numérique conformément au brochage
, -	Le variateur raccordé émet le signal. L'appareil interprète le signal comme signal d'erreur. Si une erreur se trouve en entrée, l'axe est mis hors tension et brusquement mis à l'arrêt, sans rampe. Un message d'erreur s'affiche sur l'appareil.
	Par défaut : Non relié
	Signal actif bas
	 Si cette fonction est activée, la présence d'un signal "low" en entrée sera interprétée comme une erreur. La validation intervient avec un signal "high".
Entrée d'activation de la manivelle mécanique	Affectation de l'entrée numérique qui permet d'activer la manivelle mécanique
	Avec cette entrée, aucun déplacement CN ne peut être exécuté avec l'axe. Si l'axe est asservi et si l' Entrée d'activation de la manivelle mécanique est activée, l'axe sera freiné de façon contrôlée, puis retiré de l'asservissement. En l'absence de cette entrée, l'axe pourra de nouveau être asservi.
	Par défaut : Non relié
	Signal actif bas
	 Si cette fonction est activée, l'application d'un signal "low" sera interprétée comme une manivelle mécaniquement active.
Entrée pour l'accès actif à l'en- traînement central	Affectation de l'entrée numérique permettant d'activer l'accès à l'entraînement central
	En présence d'un signal au niveau de cette entrée, l'axe a accès à l'entraînement central.
	Par défaut : Non relié
	Signal actif bas
	 Si cette fonction est activée, l'accès à l'entraînement central est garanti en présence d'un signal "low" en entrée.
Entrée pour le sens de déplace- ment négatif de l'axe	Affectation de l'entrée numérique permettant d'activer le sens de déplacement négatif d'un axe
	En présence d'un signal au niveau de cette entrée, le sens de déplacement négatif d'un axe est activé via l'entraînement central. Sinon, ce sera le sens de déplacement positif.
	Par défaut : Non relié
	Signal actif bas
	 Si cette fonction est activée, alors la présence d'un signal "low" en entrée est interprétée comme validation.

Fins de course logiciel

Fonction du fin de course logiciel

Les fins de course logiciels limitent la plage de déplacement d'un axe asservi par CN, dans le sens positif et négatif. Si les commutateurs de fins de course logiciels sont activés, l'axe sera freiné suffisamment à temps pour se trouver à l'arrêt au moment d'atteindre le fin de course logiciel.

Si une étape du programme contient une position nominale qui se trouve en dehors de la position de déplacement autorisée, cette étape de programme sera acquittée avec un message d'erreur et l'axe ne sera pas déplacé. Si la position effective de l'axe se trouve en dehors de la plage de déplacement autorisée, l'axe ne pourra être déplacé que dans le sens du point zéro machine. Un message s'affichera en conséquence sur l'appareil.



Les fins de course logiciels doivent être définis avant d'activer un point d'origine.

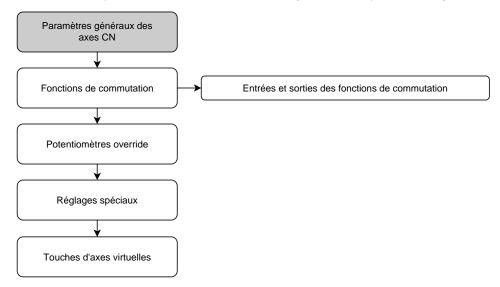
Réglages ► Axes ► X, Y ... ► Fins de course logiciel

Paramètres	Explication
Fins de course logiciel	Utilisation du commutateur de fin de course de logiciel Paramètres : ON ou OFF Par défaut : OFF
Fin de course logiciel dans le sens positif	Distance qui sépare le fin de course logiciel du point zéro machine dans le sens positif (Décalage du point de référence inclus, si activé) Unité: millimètre Par défaut: 0
Fin de course logiciel dans le sens négatif	Distance qui sépare le fin de course logiciel du point zéro machine dans le sens négatif (Décalage du point de référence inclus, si activé) Unité: millimètre Par défaut: 0

4.6.8 Configurer des paramètres généraux pour Axe + CN

Après avoir procédé aux réglages propres à chaque axe+CN, vous pouvez maintenant définir les paramètres généraux des axes asservis. Selon la configuration de votre machine, vous n'aurez pas besoin de définir tous les paramètres.

Le schéma ci-après illustre le déroulé de la configuration des paramètres généraux :



Fonctions de commutation

Réglages ▶ Axes ▶ Configurations générales ▶ Fonctions de commutation



Les fonctions de commutation ne doivent pas être utilisées comme faisant partie d'une fonction de sécurité.

Paramètres	Explication
Entrées	Affectation de l'entrée numérique pour la fonction de commuta- tion concernée, conformément à l'affectation des plots
	Informations complémentaires : "Entrées (Fonctions de commutation)", Page 127
Sorties	Affectation de la sortie numérique pour la fonction de commuta- tion concernée, conformément à l'affectation des plots
	Informations complémentaires : "Sorties (Fonctions de commutation)", Page 129

Entrées (Fonctions de commutation)



Les fonctions de commutation ne doivent pas être utilisées comme faisant partie d'une fonction de sécurité.

Réglages ▶ Axes ▶ Configurations générales ▶ Fonctions de commutation ▶ Entrées

Paramètres	Explication
Tension de la commande ON	Affectation de l'entrée numérique pour l'interrogation de la tension de commande externe (par ex. pour la machine à piloter) Par défaut : Non relié

Paramètres	Explication
Arrêt d'urgence actif	Affectation de l'entrée numérique pour l'interrogation qui permet de savoir si un commutateur d'arrêt d'urgence raccordé en externe a été activé
	Par défaut : Non relié
Avance rapide	Affectation de l'entrée numérique pour un bouton avec lequel l'avance rapide est activée. L'avance rapide est active tant que le bouton est maintenu appuyé. Une avance rapide activée fait que le potentiomètre d'avance ignore la limite d'avance et que les axes sont déplacés en avance rapide.
	Par défaut : Non relié
Avance automatique	 Affectation de l'entrée numérique pour un bouton avec l'effet suivant : Mode Manuel : Le fait d'appuyer sur cette touche active l'avance automatique lorsque les axes pilotés par les touches Jog sont en mouvement. L'axe continue de se déplacer jusqu'à atteindre son prochain fin de course ou jusqu'à ce que le bouton soit de nouveau actionné. L'avance automatique
	fonctionne uniquement pour des axes pour lesquels les fins de course ont été configurés. Mode MDI et Mode Exécution de programme : la touche a la même fonction que la touche START CN. Le fait d'appuyer sur cette touche lance et interrompt les cycles d'une séquence de
	programme. Par défaut : Non relié
	Le fait d'appuyer une nouvelle fois sur le bouton entraînera uniquement une pause ou un arrêt si vous n'avez pas configuré d'entrée spécifique pour Arrêt de l'avance automatique .
	Si aucune entrée numérique n'est affectée au paramètre Avance automatique, l'élément de commande touche START CN apparaît lors de l'exécution d'une séquence MDI ou d'un programme.
Arrêt de l'avance automatique	Affectation de l'entrée numérique pour un bouton avec l'effet suivant :
	 Mode Manuel: Le fait d'appuyer sur cette touche met fin à l'avance automatique appliquée lors des mouvements d'axes pilotés avec les touches Jog.
	 Mode MDI et mode Exécution de programme : la touche a la même fonction que la touche ARRET CN. Le fait d'appuyer sur cette touche stoppe et interrompt les cycles d'une séquence de programme. Par défaut : Non relié
Sélection de l'avance douce des instructions de mouvement analogiques	Affectation de l'entrée numérique permettant un déplacement plus doux lorsque toute la plage de tension en entrée est utilisée Par défaut : Non relié
	Informations complémentaires : "Instructions de déplacement de l'entrée analogique", Page 124

Paramètres	Explication
Activation des instru. de mvts manuelles indépend. de la br.	Affectation de l'entrée numérique permettant d'exécuter des mouvements CN manuels indépendamment de la broche La broche reste à l'arrêt tandis que les axes se déplacent avec une avance en mm/min. Par défaut : Non relié
	Les mouvements manuels indépendants de la broche ne sont possibles que si un niveau High est appliqué en entrée.

Sorties (Fonctions de commutation)



Les fonctions de commutation ne doivent pas être utilisées comme faisant partie d'une fonction de sécurité.

Réglages ► Axes ► Configurations générales ► Fonctions de commutation ► Sorties

Paramètres	Explication
Agent réfrigérant	Affectation de la sortie numérique pour l'activation ou la désactivation de l'alimentation en liquide de coupe de la machine-outil. Par défaut : Non relié
Arrêt d'urgence	Affectation de la sortie relais qui doit être activée en cas d'apparition d'une erreur d'asservissement de position grave sur un axe (par ex. erreur de positionnement, erreur d'arrêt). L'erreur entraîne une interruption de l'asservissement des axes ; les sorties analogiques configurées pour l'axe sont alors mises hors tension. Par défaut : Non relié
Fonction de commutation définie par l'utilisateur	Affectation de la sortie relais qui s'active quelques secondes après la mise hors tension de l'appareil. Par exemple : Ce circuit peut coupler la mise sous/hors tension de l'appareil à la mise sous/hors tension de la machine-outil à commander.
Lumière Autostart	 Par défaut : Non relié Affectation de la sortie numérique pour un témoin d'état visuel du déroulement du programme.
	L'éclairage est activé lorsqu'un cycle est traité en mode MDI ou en mode Exécution de programme ou lorsque l'avance automatique est activée en mode Manuel. L'éclairage clignote lorsqu'un cycle actif est interrompu et qu'il peut être poursuivi en appuyant sur la touche START CN. Par défaut : Non relié

Insertions

Réglages ► Axes ► Configurations générales ► Insertions

Paramètre	Explication
Entrée pour superposition de l'avance	Affectation de l'entrée analogique (par ex. du potentiomètre d'avance) pour la superposition de l'avance conformément au brochage. Par défaut : Non relié
Umax	Définition de la tension en sortie maximale émise. La tension
Olliax	maximale correspond à 100 % du potentiomètre d'avance.
	■ Plage de réglage : 0 mV 5000 mV
	Par défaut : 5000
Zone morte inférieure	Définition de la zone morte inférieure. La zone morte inférieure commence à 0 % et définit la zone dans laquelle aucun mouvement n'a lieu. Plage de réglage : 0 % 100 % Par défaut : 0 000

Réglages spéciaux

Réglages ► Axes ► Configurations générales ► Réglages spéciaux

Paramètres	Explication
Serrage électronique des axes en cas d'arrêt des axes	Configuration du serrage électronique des axes en cas d'arrêt des axes Configuration: ON: l'axe est serré à l'arrêt des axes OFF: l'axe n'est pas serré à l'arrêt des axes Par défaut: OFF
Seuls des mouvements d'axes indiv. avec les touches de dépl.	Réglage des déplacements d'axes possibles avec les touches de déplacement Configuration: ON: seul un axe peut être déplacé OFF: plusieurs axes peuvent être déplacés en même temps Par défaut: OFF
Vitesse maximale de la machine pour les mouvements linéaires	Définition de la vitesse la plus élevée à laquelle il est possible de déplacer les axes linéaires asservis par la CN. Plage de réglage : 100 mm/min 10000 mm/min Par défaut : 2000 La Vitesse maximale de la machine ne peut pas être dépassée, même si une avance plus élevée a été définie pour certains axes.
Vitesse maximale de la machine pour les mouvements radiaux	Définition de la vitesse la plus élevée à laquelle il est possible de déplacer les axes rotatifs asservis par la CN. Plage de réglage: 72000 °/min 3600000 °/min Par défaut : 720000
Vitesse d'avance rapide pour les mouvements linéaires	Définition de la vitesse à laquelle il est possible de déplacer des axes linéaires asservis par la CN en avance rapide. Plage de réglage : 100 mm/min 10000 mm/min Par défaut : 2000
Vitesse d'avance rapide pour les mouvements radiaux	Définition de la vitesse à laquelle il est possible de déplacer les axes rotatifs asservis par la CN en avance rapide. Plage de réglage : 72000 °/min 3600000 °/min Par défaut : 720000
Pré-commande de vitesse pour l'asservissement de position	Réglage de la Pré-commande de vitesse pour la fonction d'asservissement de la position des mouvements CN interpolés. La réduction de l'erreur de poursuite a un effet direct sur le circuit d'asservissement de la vitesse de rotation. Configuration: Aucune t - 2 ms t - 4 ms Par défaut: Aucune

Fonction de la précommande de vitesse

La précommande de vitesse agit sur le comportement de l'entraînement asservi. En tant que valeur de grandeur, elle agit directement sur la boucle d'asservissement de la vitesse de rotation et peut réduire l'écart de poursuite sans compromettre la stabilité de la boucle d'asservissement.

Si vous configurez le paramètre **Pré-commande de vitesse pour l'asservissement de position**, la précommande calcule l'écart de poursuite censée résulter de la vitesse actuelle dans le contrôleur de position et s'appuie sur cette valeur pour déterminer une valeur de vitesse nominale qui vient s'ajouter en sortie du contrôleur de position.

Configurer des touches d'axes virtuelles

Selon la configuration de la machine-outil raccordée, vous pouvez créer des touches d'axes virtuelles qui vous permettront de déplacer des axes CN.

Réglages ► Axes ► Configurations générales ► Virtual axis keys

Paramètres	Explication
Enable movement commands for virtual axis keys	Affectation de l'entrée numérique pour la touche de validation, par ex. sur le panneau de commande de la machine, pour l'activation de touches de déplacement virtuelles
	L'affectation d'une entrée est optionnelle ; si vous affectez une entrée, les touches d'axes virtuelles fonctionneront uniquement si un signal est présent au niveau de l'entrée configurée.
	Par défaut : Non relié
+	Ajout de touches d'axes virtuelles (touches JOG) à un axe ; en appuyant sur Ajouter, une fenêtre de dialogue s'ouvre, dans laquelle vous pouvez sélectionner l'axe de votre choix.
Axe	Vous définissez ici l'axe qui doit être déplacé avec des touches d'axes virtuelles.
Start-Stop traverse mode	Vous définissez ici si les touches doivent être configurées comme commutateurs ou comme boutons.
	Réglages:
	■ ON : la touche d'axe est configurée comme commutateur. Le mouvement de déplacement peut être lancé en effectuant un premier appui, puis interrompu en appuyant une deuxième fois.
	■ OFF : la touche d'axe est configurée comme une touche. Le mouvement de déplacement se poursuit tant que la touche est maintenue appuyée.
	Par défaut : OFF
Supprimer l'enregistrement	Les touches d'axes de l'axe ont été supprimées.

4.6.9 Configurer l'axe de broche

Selon la configuration de la machine-outil raccordée, vous devez configurer les entrées/sorties et d'autres paramètres de l'axe de broche avant toute mise en route. Si votre machine-outil utilise une **Broche de transmission**, vous avez également la possibilité de configurer les gammes de vitesse correspondantes.

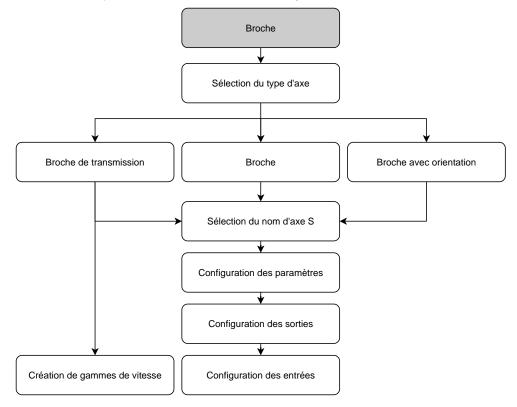
Vous pouvez aussi configurer une **Broche avec orientation**. La **Broche avec orientation** s'utilise aussi pour le **Filetage**.

L'axe d'une broche s'active et s'arrête soit avec les **Fonctions M** M3/M4, soit manuellement.

Si les **Fonctions M** M3/M4 sont indisponibles, alors la broche ne pourra être commandée que manuellement. Pour cela, vous devez configurer les paramètres des entrées numériques **Démarrage de la broche** et **Arrêt broche**.

Commande de		Entrées	
l'axe de broche	gique	Démarrage de la broche	Arrêt broche
Mode manuel	affectée	affectée	affectée
Fonctions M M3/M4	affectée	non reliée	non reliée

Le schéma ci-après illustre le déroulé de la configuration :



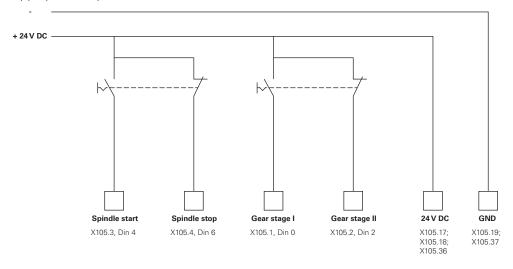
Axe de broche S Réglages ► Axes ► Axe de broche S

Paramètres	Explication
Nom d'axe	Définition du nom des axes représentés dans l'aperçu des positions Configuration: S Par défaut: S
Type d'axe	Définition du type d'axe
	Configuration: Non défini Broche Broche de transmission Broche avec orientation
Système de mesure	Configuration du système de mesure connecté Informations complémentaires: "Vue d'ensemble des systèmes de mesure typiques", Page 97
Compensation d'erreurs	Configuration de la compensation d'erreur linéaire LEC ou compensation d'erreur linéaire pas à pas SLEC Informations complémentaires: "La compensation d'erreur", Page 104
Sorties	Configuration des Sorties pour la broche Informations complémentaires : "Sorties (S)", Page 136
Entrées	Configuration des Entrées pour la broche Informations complémentaires : "Entrées (S)", Page 138
Gammes de vitesse	Configuration des Gammes de vitesse pour la Broche de transmission Informations complémentaires : "Gammes de vitesse", Page 141
Sélection d'une gamme de vitesse par signal externe	Sélection des Gammes de vitesse de la Broche de transmission via des signaux externes. Pour pouvoir changer les Gammes de vitesse, vous devez appliquer une tension de 24 V CC au niveau de X105.17/18/36. Paramètres ON: sélection des Gammes de vitesse via des signaux externes OFF: sélection des Gammes de vitesse manuellement dans les différents modes
Temps de démarrage pour gamme de vitesse haute de la broche	 Par défaut : OFF Réglage du Temps de démarrage de l'arrêt à la vitesse de rotation maximale Smax pour la plage de vitesse de rotation supérieure Plage de réglage : 50 ms 10000 ms Par défaut : 500

Paramètres	Explication
Temps de démarrage pour gamme de vitesse basse de la	Réglage du Temps de démarrage de l'arrêt à la vitesse de rotation maximale Smax pour la plage de vitesse de rotation inférieure
broche	■ Plage de réglage : 50 ms 10000 ms
	Par défaut : 500
Caractéristiques - point d'inflexion des temps de démarrage	Définition de la limite entre les plages supérieure et inférieure de la vitesse de rotation de la broche. La valeur du temps d'accélération doit être définie sur Smax .
-	■ Plage de réglage : 0 1/min 2000 1/min
	Par défaut : 1500
Vitesse de rotation minimale de	Réglage de la vitesse de rotation minimale de la broche
la broche	■ Plage de réglage : 0 1/min 500 1/min
	Par défaut : 50
Vitesse de rotation broche max. pour l'arrêt broche orienté	Réglage de la vitesse de rotation maximale de la broche pour l'arrêt broche orienté
	■ Plage de réglage : 0 1/min 500 1/min
	Par défaut : 30
	Pour utiliser cette fonction, il faut qu'une entrée ait été affectée au paramètre Position de la broche .
	Informations complémentaires : "Entrées (S)", Page 138
Vitesse de rotation maximale pour le filetage	Réglage de la vitesse de rotation maximale de la broche pour le filetage lors du taraudage
	■ Plage de réglage : 100 1/min 2000 1/min
	Par défaut : 1000
Vitesse de rotation broche maximale en mode Positionne- ment	Réglage de la vitesse de rotation maximale de la broche en mode Asservi pour les cycles de filetage de l'application Tournage Plage de réglage : 100 1/min 200 1/min Par défaut : 1500

Sélection d'une gamme de vitesse par signal externe

Pour pouvoir changer les **Gammes de vitesse**, une alimentation 24 V CC doit être appliquée aux ports X105.17, X105.18 ou X105.36.



Temps de démarrage d'une broche

La valeur **Caractéristiques - point d'inflexion des temps de démarrage** subdivise les vitesses de rotation de la broche en deux plages. Pour chacune des plages, vous pouvez définir un temps de démarrage :

- Temps de démarrage pour gamme de vitesse haute de la broche : temps pendant lequel la broche passe de l'état d'arrêt à la vitesse de rotation maximale Smax en accélérant
- Temps de démarrage pour gamme de vitesse basse de la broche : temps pendant lequel la broche passe de l'état d'arrêt à la vitesse de rotation maximale Smax en accélérant

Sorties (S)

Votre moteur se configure dans les paramètres des sorties. Il vous faut procéder à différents paramétrages, suivant le type de moteur.

Réglages ► Axes ► S ► Sorties

Paramètres	Explication	
Type de moteur	Servomoteur bipolaire : -10 V 10 V	
	Servomoteur unipolaire: 0 V 10 V	
	Moteur pas à pas	

Type de moteur : Servomoteur bipolaire

Réglages ► Axes ► S ► Sorties

Paramètres	Explication
Sortie analogique	Affectation de la sortie analogique, conformément à l'affectation des plots
	Par défaut : Non relié
La sortie analogique est inversée.	Si cette fonction est activée, le signal analogique est inversé en sortie.
	Par défaut : Non activée
Smax	Définition de la Vitesse rotation broche atteinte avec Umax
	■ Plage de réglage : 1 1/min 10000 1/min
	Par défaut : 2000
	Informations complémentaires : "Réglages spéciaux", Page 131
Umax	Tension maximale émise à la sortie analogique pour atteindre Smax
	■ Plage de réglage : 1000 mV 10000 mV
	Par défaut : 9000
Activation du système d'entraî- nement	Affectation de la sortie numérique pour l'activation du système d'entraînement, conformément à l'affectation des plots
	■ Par défaut : Non relié

Type de moteur : Servomoteur unipolaire

Réglages ► Axes ► S ► Sorties

Paramètres	Explication
Sortie analogique	Affectation de la sortie analogique, conformément à l'affectation des plots
	Par défaut : Non relié
La sortie analogique est inversée.	Si cette fonction est activée, le signal analogique est inversé en sortie.
	Par défaut : Non activée
Smax	Définition de la Vitesse rotation broche atteinte avec Umax
	■ Plage de réglage : 1 1/min 10000 1/min
	Par défaut : 2000
	Informations complémentaires : "Réglages spéciaux", Page 131
Umax	Tension maximale émise à la sortie analogique pour atteindre Smax
	Plage de réglage : 1000 mV 10000 mV
	Par défaut : 9000
Activation rotation horaire	Affectation de la sortie numérique pour activer la rotation dans le sens horaire
	Il faut que l'entrée soit configurée lors de la sélection du type de moteur Servomoteur unipolaire .
	Par défaut : Non relié
Activation rotation anti-horaire	Affectation de la sortie numérique pour activer la rotation dans le sens horaire
	Il faut que l'entrée soit configurée lors de la sélection du type de moteur Servomoteur unipolaire .
	Par défaut : Non relié
Activation du système d'entraî- nement	Affectation de la sortie numérique pour l'activation du système d'entraînement, conformément à l'affectation des plots
	Par défaut : Non relié

Type de moteur : Moteur pas à pas

Paramètres	Explication
Sortie du moteur pas à pas	Affectation de la sortie du moteur pas à pas conformément au brochage
	Par défaut : Non relié
Fréquence de pas minimale	Définition de la fréquence de pas minimale du moteur pas à pas raccordé
	■ Plage de réglage : 0 kHz 1000 kHz
	Par défaut : 0 000
Fréquence de pas maximale	Définition de la fréquence de pas maximale du moteur pas à pas raccordé
	■ Plage de réglage : 0 kHz 1000 kHz
	Par défaut : 20 000
Le signal de direction est inversé.	Activation de la fonction lorsque vous cherchez à modifier le sens de rotation du moteur pas à pas connecté
	Par défaut : Non activée
Smax	Définition de la Vitesse rotation broche atteinte avec Umax
	■ Plage de réglage : 1 1/min 10000 1/min
	Par défaut : 2000
	Informations complémentaires: "Réglages spéciaux", Page 131
Activation du système d'entraî- nement	Affectation de la sortie numérique pour l'activation du système d'entraînement, conformément à l'affectation des plots
	Par défaut : Non relié
Entrées (S)	
• •	
Réglages ► Axes ► S ► Entrées	

Paramètres	Explication
Instructions de mouvement de l'entrée numérique	Configuration des commandes de mouvement pour l'entrée numérique des broches, par ex. touches Jog pour le démarrage et l'arrêt de la broche.
Entrées d'activation numériques	Configuration des entrées numériques pour l'activation de la broche
Affichage de la vitesse de rotation via l'entrée analogique	Configuration de l'affichage de la vitesse de rotation effective ; affectation de l'avance rapide si la vitesse de rotation effective doit être affichée ; indication de la vitesse de rotation pour une tension en entrée de 5 V.

Commandes de mouvement de l'entrée numérique (S)

Réglages ▶ Axes ▶ S ▶ Entrées ▶ Instructions de mouvement de l'entrée numérique

Paramètres	Explication
Activer les instructions numér. de dépl.	Utilisation des instructions numériques de déplacement
	Paramètres : ON ou OFF
	■ Par défaut : OFF
Démarrage de la broche	Affectation de l'entrée numérique pour le démarrage de la broche, conformément à l'affectation des plots
	■ Par défaut : Non relié
Arrêt broche	Affectation de l'entrée numérique pour l'arrêt de la broche, confor- mément à l'affectation des plots
	■ Par défaut : Non relié

Entrées d'activation numériques (S)

Réglages ► Axes ► S ► Entrées ► Entrées d'activation numériques

Paramètres	Explication
Disponibilité de la broche	Affectation d'une entrée numérique ; indique que la broche se trouve dans un état sans erreur.
	Par défaut : Non relié
Interruption de la broche	Affectation d'une entrée numérique ; à l'état actif, met immédiatement hors tension la sortie analogique configurée pour la broche. Un mouvement de broche est interrompu sans rampe, les axes en mouvement éventuellement automatiquement arrêtés et l'activation de la broche inhibée.
	Le constructeur de la machine est responsable de l'arrêt immédiat de la broche.
	Par défaut : Non relié
Dispositif de protection de la broche	Affectation d'une entrée numérique ; indique si un dispositif de protection de la broche présent est ouvert ou fermé. Ce signale influence les messages d'erreur et l'exécution de programme.
	Le constructeur de la machine est responsable de la mise à l'arrêt immédiat de la broche en cas de protection broche ouverte.
	■ Par défaut : Non relié
Fin de course du fourreau +	Affectation d'une entrée numérique pour le commutateur fin de course supérieur des fourreaux Entrée utilisée pour inverser le sens de rotation de la broche lors du filetage
	Par défaut : Non relié
Fin de course du fourreau -	Affectation d'une entrée numérique pour le commutateur de fin de course inférieur des fourreaux. Entrée utilisée pour inverser le sens de rotation de la broche lors du filetage
	Par défaut : Non relié

Paramètres	Explication
Position de la broche	Affectation d'une entrée numérique ; si la vitesse de rotation de la broche a été définie en dessous de la Vitesse de rotation broche max. pour l'arrêt broche orienté, le signal commute sans courant à la position de votre choix lors de l'arrêt. Par défaut : Non relié
Activation de la broche dans le sens anti-horaire	Affectation d'une entrée numérique pour le sens de rotation anti- horaire de la broche, conformément au brochage Par défaut : Non relié
	Le signal en entrée externe a la priorité par rapport au sens de rotation paramétré dans le Menu OEM ou dans menu Programmation .
	Le signal externe n'est évalué que si un niveau High se trouve constamment appliqué à l'entrée numérique du Démarrage de la broche .

Affichage de la vitesse de rotation via l'entrée analogique (S)

Réglages \blacktriangleright Axes \blacktriangleright S \blacktriangleright Entrées \blacktriangleright Affichage de la vitesse de rotation via l'entrée analogique

Paramètres	Explication
Affichage de la vitesse de rotation via l'entrée analogique	Activation de l'affichage de la vitesse de rotation de la broche dans l'affichage de positions Paramètres: ON ou OFF Par défaut: OFF
Entrée de l'affichage de la vitesse de rotation	Affectation de l'entrée analogique conformément au brochage Par défaut : Non relié
Vitesse de rotation pour une tension d'entrée de 5 V	Vitesse de rotation de la broche pour une tension en entrée de 5 V Par défaut : 2000
	La tension mesurée en entrée est calculée avec le facteur Vitesse de rotation pour une tension d'entrée de 5 V. Le résultat s'affiche comme vitesse de rotation effective dans l'affichage de positions.

Ajouter des Gammes de vitesse

Réglages ► Axes ► S ► Gammes de vitesse ► +

Paramètres	Explication
+	Ajout d'une gamme de vitesse avec un nom par défaut

Gammes de vitesse

Réglages ► Axes ► S ► Gammes de vitesse

Paramètres	Explication
Nom	Saisie du nom de la gamme de vitesse
	Par défaut: Gamme [n]
Smax	Définition de la Vitesse rotation broche atteinte avec Umax
	■ Plage de réglage : 1 1/min 10000 1/min
	Par défaut : 2000
Temps de démarrage pour gamme de vitesse haute de la	Réglage des Temps de démarrage requis jusqu'à ce que Smax soit atteint
broche	■ Plage de réglage : 50 ms 10000 ms
	Par défaut : 500
Temps de démarrage pour gamme de vitesse basse de la broche	Réglage des Temps de démarrage requis jusqu'à ce que Smax soit atteint
	■ Plage de réglage : 50 ms 10000 ms
	Par défaut : 500
Caractéristiques - point d'inflexion des temps de démarrage	Réglage de la vitesse de rotation de la broche qui marque le passage de plage de vitesse haute à la plage de vitesse basse
	■ Plage de réglage : 0 1/min 2000 1/min
	Par défaut : 1500
Vitesse de rotation minimale de	Réglage de la vitesse de rotation minimale de la broche
la broche	■ Plage de réglage : 0 1/min 10000 1/min
	Par défaut : 50
Supprimer	Suppression de la gamme de vitesse sélectionnée

4.6.10 Configurer une Manivelle électronique

Pour déplacer un axe avec une manivelle électronique, il vous faut configurer différents paramètres. Vous obtenez ensuite une vue d'ensemble de la configuration de la manivelle électronique.

Procédez comme suit :

- Sélectionner Manivelle électronique comme type d'axe
- Procéder aux réglages du système de mesure de la manivelle utilisée
- Affecter la manivelle à l'axe de votre choix

Sélectionner Manivelle électronique comme type d'axe

Réglages ► Axes ► <Nom d'axe>

Paramètre	Explication
Type d'axe	Définition du type d'axe
	Manivelle électronique

Configurer le système de mesure de la manivelle électronique

Commencez par renseigner les paramètres du système de mesure utilisé pour la manivelle électronique.

Réglages ▶ Axes ▶ H1, H2, ... ▶ Système de mesure

Informations complémentaires : "Configurer des axes pour des systèmes de mesure à interface 1 V_{CC} ou 11 μA_{CC} ", Page 99

Informations complémentaires : "Configurer des axes pour systèmes de mesure avec interface EnDat", Page 98

Affecter et adapter la manivelle

Affectez la manivelle à l'axe de votre choix et procédez aux paramétrages de la manivelle. Adaptez ces paramètres aux caractéristiques de votre machine.

Réglages ► Axes ► X, Y ... ► Entrées ► Instructions de déplacement de la manivelle électronique

Paramètre	Explication
Activer les instructions de dépl. de la manivelle électro.	Activation des instructions de déplacement d'une manivelle électronique Réglages : ON ou OFF
	Par défaut : OFF
Sélection de la manivelle électronique	Dans la liste déroulante, sélectionner la manivelle électronique de votre choix
Inverser le sens de comptage	Activer cette fonction si vous souhaitez inverser le sens de comptage
Compensation du potentiomètre d'avance en mode Manivelle	Si cette fonction est activée, l'avance prise en compte pour un déplacement effectué avec la manivelle sera celle du potentiomètre override.
Compensation de l'avance nominale en mode Manivelle	Si cette fonction est activée, l'avance prise en compte pour un déplacement effectué avec la manivelle sera celle qui est actuelle ment paramétrée.
Ecart de position à chaque rotation	Valeur de la différence de positionnement à chaque tour. Ce paramètre vous permet définir le mouvement linéaire applicable à chaque tour de manivelle.
	Plage de réglage : 0001 mm 8000 mmPar défaut : 2.5
Différence de position maximale	Valeur de la différence maximale de positionnement. Ce paramètre vous permet de limiter l'écart cumulé par la manivelle vis-à-vis de l'axe linéaire.
	■ Plage de réglage : 0005 mm 20000 mm
	Par défaut : 20
Résolution	Valeur de résolution de la manivelle électronique utilisée pour les déplacements. Ce paramètre vous permet de définir le niveau de finesse avec lequel l'axe est déplacé.
	Plage de réglage : 1 μm 65000 μm
	Par défaut : 1
Touche de validation pour les myts commandés av. la manivelle électro.	Affectation de l'entrée numérique permettant d'activer la manivell électronique

4.6.11 Coupler des axes

Si vous couplez les axes les uns avec les autres, l'appareil calcule les valeurs de position des deux axes conformément au type de calcul sélectionné. Dans l'affichage de positions, seul l'axe principal avec la valeur de position calculée apparaît.

Réglages ► Axes ► <Nom de l'axe>

Paramètres	Explication
Type d'axe	Définition du type d'axe Réglages : Axe couplé : axe dont la valeur de position est calculée avec un axe principal
	Les axes couplés ne sont pas visibles dans l'affichage de positions. L'axe de position affiche uniquement l'axe principal, avec la valeur de position calculée pour les deux axes.
	Pour les axes couplés, l'appareil adapte automatiquement le nom des axes. Le nom d'axe se compose alors du nom de l'axe principal et du type de calcul sélectionné, par ex. +X.
Axe principal couplé	Choix de l'axe principal avec lequel l'axe est couplé Valeur par défaut : aucune
Calcul avec l'axe principal	Type de calcul des valeurs de position de l'axe principal et de l'axe couplé Réglages :
	 +: les valeurs de position s'ajoutent (axe principal + axe couplé) -: une valeur de position est soustraite à l'autre (axe principal -
	axe couplé) ■ Par défaut : +

4.6.12 Axe du diamètre

Si vous n'êtes pas tenu de travailler avec un tableau de points d'origine, ou un tableau d'outils, vous pouvez activer la saisie directe via le label d'axe X.

Réglages ▶ Axes ▶ Configurations générales ▶ Axe du diamètre

Paramètres Explication Définition du point d'origine Vous permet de définir s'il est possible de définir rapidement un avec label d'axe point d'origine via le nom d'un axe. La définition d'un point d'origine via le nom de l'axe peut entraîner des décalages du point d'origine et l'éloigner du centre de la pièce. Paramètres: **ON**: Le point d'origine peut être défini via le nom d'axe. **OFF**: Il n'est pas possible de définir le point d'origine via le nom d'axe. ■ Par défaut : **OFF** Tenir compte des points Vous définissez ici si les points d'origine doivent, ou non, être pris d'origine pour CSS en compte en mode CSS. Le fait de tenir compte des points d'origine en mode CSS peut avoir pour conséquence que le mode CSS ne puisse plus avoir d'influence sur le centre physique de la pièce.

Paramètres:

- **ON** : Prise en compte des valeurs du point d'origine lorsque le mode CSS est activé
- OFF: Prise en compte des valeurs du point d'origine lorsque lorsque le mode CSS est n'est pas activé
- Par défaut : **OFF**

4.6.13 Configurer un filetage (option logicielle NC)

Vous pouvez usiner un filet avec un asservissement CN sur votre tour. Pour l'usinage d'un filet, vous pouvez utiliser la broche avec orientation S ou l'axe C configuré comme axe NC en guise d'axe rotatif.

Conditions requises:

- Axe Z configuré comme axe NC
- Axe X configuré comme axe NC
- Axe C configuré comme axe NC ou comme broche orientée



Veillez à ce que le **Mode d'affichage** soit configuré sur 0° ... 360° ou sur -180° ... 180° dans les paramètres de **Configurations des** systèmes de mesure pour l'axe C. Le **Mode d'affichage -∞** ... ∞ n'est pas supporté.

Réglages ► Axes ► Configurations générales ► Filetage

Paramètres	Explication
Axe rotatif	Sélection de l'axe rotatif pour le taraudage
	Selon la structure de la machine et la configuration des axes, les axes rotatifs suivants sont disponibles :
	Aucun
	Axe S (broche)
	Axe C
Vitesse de prépositionnement de l'axe rotatif	Réglage de la vitesse de prépositionnement de l'axe rotatif S :
	■ Plage de réglage : 0 1/min 2000 1/min
	Par défaut : 0
Avance de prépositionnement de l'axe rotatif	Réglage de l'avance de prépositionnement de l'axe rotatif C :
	■ Plage de réglage : 0 °/min 2000 °/min
	Par défaut : 0

4.6.14 Marques de référence

Réglages ► Axes ► Configurations générales ► Marques de référence

Recherche des marques de réf. après démarrage de l'appareil Configuration de la recherche des marques de référence aprè démarrage de l'appareil Configuration: ON: la recherche des marques de référence doit être effect au démarrage. OFF: aucune recherche des marques de référence n'est demandée au démarrage de l'appareil. Par défaut: ON Tous les utili. peuvent annuler la rech. des marques de référence pet être interrompue par tous les types d'utilisateurs, ou non. Paramètres ON: chaque type d'utilisateur peut interrompre la recherch des marques de référence. OFF: seule le type d'utilisateur OEM ou Setup peut interrom la recherche des marques de référence. Par défaut: OFF Recherche des marques de référence et ou la zone de travail. Etat de la recherche des marques de référence a été une réussite, ou non Affichage: Réussi	
 ON: la recherche des marques de référence doit être effect au démarrage. OFF: aucune recherche des marques de référence n'est demandée au démarrage de l'appareil. Par défaut: ON Tous les utili. peuvent annuler la rech. des marques de référence pet être interrompue par tous les types d'utilisateurs, ou non. Paramètres ON: chaque type d'utilisateur peut interrompre la recherch des marques de référence. OFF: seule le type d'utilisateur OEM ou Setup peut interror la recherche des marques de référence. Par défaut: OFF Recherche des marques de référence la zone de travail. Etat de la recherche des marques de référence a été une réussite, ou non Affichage: 	le
au démarrage. OFF: aucune recherche des marques de référence n'est demandée au démarrage de l'appareil. Par défaut : ON Tous les utili. peuvent annuler la rech. des marques de référence per être interrompue par tous les types d'utilisateurs, ou non. Paramètres ON: chaque type d'utilisateur peut interrompre la recherche des marques de référence. OFF: seule le type d'utilisateur OEM ou Setup peut interror la recherche des marques de référence. Par défaut : OFF Recherche des marques de référence la zone de travail. Indique si la recherche des marques de référence a été une réussite, ou non Affichage :	
demandée au démarrage de l'appareil. Par défaut : ON Tous les utili. peuvent annuler la rech. des marques de référence per être interrompue par tous les types d'utilisateurs, ou non. Paramètres ON : chaque type d'utilisateur peut interrompre la recherch des marques de référence. OFF : seule le type d'utilisateur OEM ou Setup peut interrom la recherche des marques de référence. Par défaut : OFF Recherche des marques de référence et ou la zone de travail. Etat de la recherche des marques de référence a été une réussite, ou non Affichage :	uée
Tous les utili. peuvent annuler la rech. des marques de référence per être interrompue par tous les types d'utilisateurs, ou non. Paramètres ON: chaque type d'utilisateur peut interrompre la recherche des marques de référence. OFF: seule le type d'utilisateur OEM ou Setup peut interrom la recherche des marques de référence. Par défaut: OFF Recherche des marques de référence et ou la zone de travail. Etat de la recherche des marques de référence a été une réussite, ou non Affichage:	
etre interrompue par tous les types d'utilisateurs, ou non. Paramètres ON: chaque type d'utilisateur peut interrompre la recherch des marques de référence. OFF: seule le type d'utilisateur OEM ou Setup peut interror la recherche des marques de référence. Par défaut: OFF Recherche des marques de référence la zone de travail. Démarrer lance la recherche des marques de référence et ou la zone de travail. Indique si la recherche des marques de référence a été une réussite, ou non Affichage:	
 ON : chaque type d'utilisateur peut interrompre la recherche des marques de référence. OFF : seule le type d'utilisateur OEM ou Setup peut interrol la recherche des marques de référence. Par défaut : OFF Recherche des marques de référence la recherche des marques de référence et ou la zone de travail. Etat de la recherche des marques de référence a été une réussite, ou non Affichage : 	t
des marques de référence. OFF: seule le type d'utilisateur OEM ou Setup peut interror la recherche des marques de référence. Par défaut: OFF Recherche des marques de référence et ou la zone de travail. Etat de la recherche des marques de référence a été une réussite, ou non Affichage:	
la recherche des marques de référence. ■ Par défaut : OFF Recherche des marques de référence et ou la zone de travail. Etat de la recherche des marques de référence a été une réussite, ou non Affichage :	,
Recherche des marques de référence la recherche des marques de référence et ou la zone de travail. Etat de la recherche des marques de référence a été une réussite, ou non Affichage :	ıpre
référencela zone de travail.Etat de la recherche des marques de référence a été une réussite, ou non Affichage :	
marques de référence réussite, ou non Affichage:	′re
•	
Réussi	
■ Echec	
Interruption de la recherche des marques de référence a été interruption de la recherche de la recherc	m-
Affichage:	
■ Oui	
■ Non	

Activer la recherche des marques de référence

L'appareil peut se servir des marques de référence pour établir un rapport entre la table de la machine et la machine. Si la recherche des marques de référence est activée, un assistant s'affiche une fois l'appareil démarré. Il vous invite à déplacer les axes en vue de rechercher les marques de référence.

Condition requise : les systèmes de mesure montés sont pourvus de marques de référence qui sont configurées dans les paramètres des axes.



Il n'y a pas de recherche des marques de référence sur les systèmes de mesure à interface EnDat, car les axes sont automatiquement référencés.



Il est également possible d'interrompre la recherche automatique des marques de référence après le démarrage de l'appareil en fonction de sa configuration.

Informations complémentaires : "Marques de référence (Système de mesure)", Page 102



Dans le menu principal, appuyer sur Réglages



- Appuyer sur Axes
- Ouvrir dans l'ordre :
 - Configurations générales
 - Marques de référence
- ► Activer la Recherche des marques de réf. après démarrage de l'appareil avec le commutateur coulissant ON/OFF
- > Les marques de référence doivent être franchies une fois l'appareil démarré.
- > Les fonctions de l'appareil ne sont disponibles qu'après la recherche des marques de référence.
- > Une fois la recherche des marques de référence terminée, le symbole de la référence cesse de clignoter.

Informations complémentaires : "Eléments de commande de l'affichage de positions", Page 41

4.7 Configurer les fonctions M

Selon la configuration de la machine-outil, vous pouvez aussi recourir aux fonctions M (fonctions Machine) pour vos opérations d'usinage. Les fonctions M vous permettent d'influencer les facteurs suivants :

- les fonctions de la machine-outil, telles que l'activation et la désactivation de la rotation de la broche et de l'arrosage
- l'exécution du programme

Vous pouvez utiliser toutes les fonctions comme type de séquence dans la programmation et l'exécution de programme.

Informations complémentaires : "Fonctions de machine", Page 273

Lorsque vous appelez des fonctions M, vous pouvez également afficher un graphique en option.

Informations complémentaires: "Configurer des fonctions M", Page 157

L'appareil distingue alors les fonctions M standards des fonctions M spécifiques au constructeur.

4.7.1 Fonctions M standards

L'appareil supporte les fonctions M standards suivantes (selon la norme DIN 66025/ISO 6983) :

Code	Description
M2	ARRET programme, ARRET broche, ARRET arrosage
M3	Rotation broche dans le sens horaire
M4	Rotation broche dans le sens antihoraire
M5	ARRET broche
M8	MARCHE arrosage
M9	ARRET arrosage
M30	ARRET programme, ARRET broche, ARRET arrosage

Ces fonctions M sont certes indépendantes de la machine mais certaines d'entre elles dépendent tout de même de la configuration de la machine-outil (par ex. fonctions broche).

4.7.2 Fonctions M spécifiques au constructeur



Les fonctions M spécifiques au constructeur, M100 à M120, ne sont disponibles que si la sortie reliée a été configurée au préalable.

Informations complémentaires : "Configurer des fonctions M", Page

L'appareil supporte aussi les fonctions M spécifiques au constructeur avec les caractéristiques suivantes :

- Plage de numéros définissable de M100 à M120
- Fonction dépendante du constructeur de la machine
- Utilisation sur le bouton de la barre OEM

Informations complémentaires: "Configurer le Menu OEM", Page 150

4.8 Espace OEM

Dans l'**Espace OEM**, la personne chargée de la mise en service peut procéder à des adaptations sur l'appareil :

- **Documentation**: documentation OEM, par ex. ajout de consignes d'entretien
- Ecran de démarrage : définir l'écran de démarrage avec le logo de l'entreprise
- Menu OEM : configurer la barre OEM avec des fonctions spécifiques
- Réglages : sélectionner l'application et régler les éléments d'affichage et les messages
- Captures d'écran : configurer l'appareil pour les captures d'écran avec le programme ScreenshotClient

4.8.1 Ajouter de la documentation

Vous pouvez mémoriser la documentation de l'appareil sur l'appareil de manière à pouvoir la consulter directement.



Seuls des documents au format *.pdf peuvent être ajoutés. L'appareil n'affiche pas d'autres formats.

Réglages ► Service ► Espace OEM ► Documentation

Paramètres	Explication
Sélection de la documentation	Sélection du fichier (type de fichier : PDF). Le fichier est automatiquement copié dans le répertoire correspondant de l'appareil.

4.8.2 Ecran de démarrage ajouter

À la mise sous tension de l'appareil, vous pouvez faire apparaître un écran de démarrage OEM avec, par exemple, le nom ou le logo d'une entreprise. Pour cela, vous devez mémoriser sur l'appareil un fichier-image présentant les caractéristiques suivantes :

■ Type de fichier : PNG ou JPG

Résolution: 96 ppi

■ Format d'image : 16:10 (Les images dont le format ne correspond pas seront proportionnellement mises à l'échelle.)

■ Taille de l'image : 1280 x 800 pixels max.

Réglages ▶ Service ▶ Espace OEM ▶ Ecran de démarrage

Paramètres	Explication
Sélection de l'écran de démarrage	Choix du fichier image qui doit être utilisé comme écran d'accueil (type de fichier : PNG ou JPG)
	Informations complémentaires : "Ecran de démarrage ajouter", Page 149
Supprimer l'écran d'accueil	Supprimer supprime l'écran d'accueil personnalisé et restaure l'affichage par défaut.



Si vous sauvegardez les fichiers utilisateur, l'écran d'accueil spécifique à l'OEM sera lui aussi sauvegardé et il sera possible de le restaurer.

Informations complémentaires : "Sauvegarder les fichiers utilisateur", Page 163

4.8.3 Configurer le Menu OEM

Vous pouvez configurer l'apparence et les entrées de menu de la barre OEM.



Si vous configurez plus d'entrées de menu que le **Menu OEM** ne peut en afficher, vous avez la possibilité de naviguer dans le **Menu OEM** par déroulement vertical.

Réglages ► Service ► Espace OEM ► Menu OEM

Paramètres	Explication
Afficher le menu	Affichage du Menu OEM
	Réglages:
	ON: le Menu OEM s'affiche dans l'interface des modes de fonctionnement correspondants.
	■ OFF : le Menu OEM ne s'affiche pas.
	Par défaut : OFF
Entrées de menu	Configuration des Entrées de menu dans le Menu OEM

Ajouter des entrées dans la barre

Réglages ▶ Service ▶ Espace OEM ▶ Menu OEM ▶ Entrées de menu ▶ +

Paramètres	Explication
Description	Description de l'entrée de menu dans le Menu OEM
Туре	Sélection de la nouvelle entrée de menu dans le Menu OEM
	Réglages :
	Vide
	Logo
	Vitesse rotation broche
	■ Fonction M
	■ Fonctions spéciales
	Document
	Par défaut : Vide
Paramètres	Les paramètres disponibles dépendent du type de barre sélection- né :
	Logo
	Vitesse rotation broche
	■ Fonctions M
	■ Fonctions spéciales
	Document
Supprimer l'entrée de menu	Supprimer l'entrée de menu du Menu OEM

Configurer un logo OEM

Dans la barre OEM, vous pouvez afficher un logo d'entreprise OEM. En option, vous pouvez ouvrir un fichier PDF contenant la documentation de l'OEM en appuyant sur le logo de l'OEM.

Réglages ▶ Service ▶ Espace OEM ▶ Menu OEM ▶ Entrées de menu ▶ Logo

Paramètre	Explication
Description	Description de l'entrée de menu dans le Menu OEM
Туре	Logo
Sélectionner un logo	Sélectionner l'image de votre choix pour l'affichage
Lien vers la documentation	Utiliser le logo pour appeler une documentation associée Configuration :
	Aucune
	Manuel d'utilisation
	Informations maintenance OEM
	Valeur par défaut : Aucune
Charger le fichier-image	Copier un fichier image sélectionné dans l'emplacement de stockage /Oem/Images
	Type de fichier : PNG, JPG, PPM, BMP ou SVG
	■ Taille de l'image : 140 x 70 pixels max.
Supprimer l'entrée de menu	Supprimer l'entrée de la Menu OEM

Configurer les valeurs nominales pour la vitesse de rotation de la broche

Dans la barre OEM, vous pouvez définir les entrées du menu qui, en fonction de la configuration de la machine-outil, commandent la vitesse de rotation de la broche.



En maintenant le doigt appuyé sur un champ **Vitesse rotation broche**, vous pouvez écraser la valeur de vitesse de rotation de la broche configurée avec la vitesse de rotation actuelle.

Informations complémentaires : "Appeler des fonctions du Menu OEM", Page 53

Réglages ▶ Service ▶ Espace OEM ▶ Menu OEM ▶ Entrées de menu ▶ Vitesse rotation broche

Paramètres	Explication
Description	Description de l'entrée de menu dans le Menu OEM
Туре	Vitesse rotation broche
Broche	S
Vitesse rotation broche	Réglage de la vitesse de rotation de la broche Plage de réglage : dépend de la configuration de l'axe de broche S
Supprimer l'entrée de menu	Par défaut : 0Supprimer l'entrée de menu du Menu OEM

Configurer des fonctions M

Dans la barre OEM, vous pouvez définir les entrées du menu qui, en fonction de la configuration de la machine-outil, commanderont l'utilisation des fonctions M.



Les fonctions M spécifiques au constructeur, M100 à M120, ne sont disponibles que si la sortie reliée a été configurée au préalable.

Informations complémentaires : "Configurer des fonctions M", Page

Réglages ▶ Service ▶ Espace OEM ▶ Menu OEM ▶ Entrées de menu ▶ Fonction M

Paramètre	Explication
Description	Description de l'entrée de la Menu OEM
Туре	Fonction M
Numéro de la fonction M	Sélection de la fonction M souhaitée
	Plages de réglage
	 100.T 120.T (TOGGLE : commute entre les états à l'actionnement)
	100.P 120.P (PULSE : la longueur peut être réglée via le paramètre Durée d'impulsion)
	Par défaut : Vide
Durée d'impulsion	Sélectionner la longueur de l'impulsion active high
	Plage de réglage :
	■ 8 ms 1500 ms
	Par défaut : 500 ms
Relancer	Redémarrage de la durée d'impulsion
	Paramètres : ON ou OFF
	Par défaut : OFF
Sélectionner image pour fonction active	Sélectionner l'image de votre choix pour la représentation de la fonction active
Sélectionner image pour fonction inactive	Sélectionner l'image de votre choix pour la représentation de la fonction inactive
Charger le fichier-image	Copier un fichier image sélectionné dans l'emplacement de stockage /Oem/Images
	Type de fichier: PNG, JPG, PPM, BMP ou SVG
	Taille de l'image : 100 x 70 pixels max.
Supprimer l'entrée de menu	Supprimer l'entrée de la Menu OEM

Configurer les fonctions spéciales

Dans la barre OEM, vous pouvez définir les entrées de menu qui permettront de commander les fonctions spéciales de la machine-outil connectée.



Les fonctions disponibles dépendent de la configuration de l'appareil et de la machine-outil raccordée.

Réglages ► Service ► Espace OEM ► Menu OEM ► Entrées de menu ► Fonctions spéciales

Paramètre	Explication
Description	Description de l'entrée de menu dans la Menu OEM
Туре	Fonctions spéciales
Fonction	Sélection de la fonction spéciale souhaitée
	Configuration:
	Filetage
	Sens de la broche
	Agent réfrigérant
	Arrosage pendant le fonctionnement de la broche
	Serrage des axes
	Remove axes from control
	Mettre à zéro l'axe d'outil
	Start central drive
	Par défaut : Filetage
Direction	Uniquement pour la fonction Start central drive :
	Sélectionner le sens de déplacement (positif ou négatif)
	Si un moteur unipolaire, sans activation de sens, a été affecté à l'entraînement, alors il ne sera pas possible de définir le sens ici.
Boucle d'asserv. de rotation ouverte	Uniquement pour la fonction Start central drive :
	Ce paramètre fait en sorte que les axes d'entraînement central soient exclus de l'asservissement et que seule une tension soit appliquée en sortie.
	Plage de réglage : ON ou OFF
	Par défaut : OFF
Axe rotatif	Uniquement pour la fonction Start central drive :
	Ce réglage définit s'il s'agit d'un axe rotatif.
	Plage de réglage : ON ou OFF
	Par défaut : OFF
Fmax	Uniquement pour la fonction Start central drive :
	Ce paramètre définit la vitesse maximale configurée par rapport à la tension maximale de la configuration de l'entraînement central. Plage de réglage: 100 mm/min 10000 mm/min
	Par défaut : 100

Paramètre	Explication
Temps de démarrage	Uniquement pour la fonction Start central drive :
	Configuration du comportement d'accélération et de décélération de l'axe ; temps pendant lequel le système d'entraînement passe de l'état d'arrêt à l'avance maximale Fmax, et de l'avance maximale à l'état d'arrêt.
	■ Plage de réglage : 100 ms 10000 ms
	■ Par défaut : 0
Sélectionner des axes	Uniquement pour la fonction Serrage des axes et Remove axes from control :
	Sélectionner les axes qui doivent être bloqués ou retirés de la boucle d'asservissement
	Les choix multiples sont possibles.
Broche	Uniquement pour la fonction Sens de la broche : S
Sélect. image pour orientation	Uniquement pour la fonction Sens de la broche :
broche dans le sens horaire	Sélectionner l'image de votre choix pour l'orientation de la broche dans le sens horaire
Sélectionner l'image pour l'orientation de la broche dans le sens anti-horaire.	Uniquement pour la fonction Sens de la broche : Sélectionner l'image de votre choix pour l'orientation de la broche dans le sens anti-horaire
Sélectionner image pour fonction active	Sélectionner l'image de votre choix pour la représentation de la fonction active
Sélectionner image pour fonction inactive	Sélectionner l'image de votre choix pour la représentation de la fonction inactive
Charger le fichier-image	Copier un fichier image sélectionné dans l'emplacement de stockage /Oem/Images
	Type de fichier : PNG, JPG, PPM, BMP ou SVG
	■ Taille de l'image : 100 x 70 pixels max.
Supprimer l'entrée de menu	Supprimer l'entrée de la Menu OEM

Configurer les documents

Dans la barre OEM, vous pouvez définir des entrées de menu qui permettront d'afficher des documents supplémentaires. Il vous faut pour cela mémoriser sur l'appareil un fichier correspondant au format PDF.

Réglages ▶ Service ▶ Espace OEM ▶ Menu OEM ▶ Entrées de menu ▶ Document

Paramètre Explication		
Description	Description de l'entrée de la Menu OEM	
Туре	Document	
Sélectionner un document	Sélectionner le document souhaité	
Sélectionner une image pour l'affichage	Sélectionner l'image de votre choix pour la représentation de la fonction	
Charger le fichier-image	Copier un fichier image sélectionné dans l'emplacement de stockage /Oem/Images	
Supprimer l'entrée de menu	Supprimer l'entrée de la Menu OEM	

4.8.4 Adapter l'affichage

Vous pouvez régler l'affichage Override dans les menus **Mode manuel** et **Mode MDI**. Par ailleurs, vous pouvez définir le design du clavier virtuel.

Régler l'Affichage Override

Réglages ► Service ► Espace OEM ► Réglages

Paramètres	Explication
Affichage Override	Type d'affichage des potentiomètres dans les modes Manuel et MDI
	Réglages :
	Pour cent : l'override s'affiche en pourcentage de l'avance maximale paramétrée.
	■ Valeur : l'override s'affiche en mm/min.
	Par défaut : Pour cent

Définir la structure de clavier

Réglages ► Service ► Espace OEM ► Réglages

Paramètres	Explication
Structure du clavier	Sélection de la structure du clavier
	Réglages:
	Standard : confirmation de la saisie avec (Return)
	■ TNC : confirmation de la saisie avec (Enter)
	Par défaut : Standard

4.8.5 Adapter l'exécution de programme

En tant qu'OEM, vous pouvez configurer le type d'exécution de programme. Vous pouvez par exemple configurer des fonctions M. Si vous utilisez un entraînement central, vous pouvez modifier l'image de l'entraînement central paramétrée par défaut.

Exécution du programme

Réglages ► Service ► Espace OEM ► Réglages ► Exécution du programme

Paramètres	Explication	
Use rapid traverse key to ignore programmed feed rate	L'avance définie ou programmée est ignorée lorsque vous action- nez la touche Avance rapide en mode MDI ou Exécution de programme.	
	Paramètres : ON ou OFF	
	Par défaut : OFF	
Commutation automatique en atteignant la position finale de manche de broche	L'avance automatique en cas d'exécution de motifs de trous s'effectue toujours lorsque le fin de course des fourreaux est atteint.	
	Paramètres : ON ou OFF	
	Par défaut : OFF	
Fonctions M	Configuration voir "Configurer des fonctions M", Page 157	
Entraînement central	Affectation d'une image qui s'affiche lors de l'exécution d'une séquence d'exécution pour définir le sens de l'axe ; voir "Configurer l'entraînement central", Page 158	

Configurer des fonctions M

Réglages ► Service ► Espace OEM ► Réglages ► Exécution du programme ► Fonctions M

Paramètres	Explication	
Numéro de la fonction M	Programmation des numéros des fonctions M Plage de réglage : M2.0 M120.0 (0 : la sortie affectée à la fonction M est désactivée)	
	Plage de réglage : M2.1 M120.1 (1 : la sortie affectée à la fonction M est activée)	
	Plage de réglage : M2.2 M120.2 (2 : la sortie affectée à la fonction M émet une impulsion active High de 8 ms)	
Exécution automatique	Paramètre qui permet de définir si une fonction M doit être automatiquement exécutée ou si un message doit être acquitté.	
	Paramètres : ON ou OFF	
	Par défaut : OFF ; l'exécution doit être acquittée.	
	■ ON ; inutile d'aquitter l'exécution.	
Choisir l'image pour dialogue pendant exécution du programme	Sélectionner l'image de votre choix pour l'affichage pendant l'exécution de programme	
Charger le fichier-image	Copier un fichier image sélectionné dans l'emplacement de stockage /Oem/Images	
	Type de fichier : PNG, JPG, PPM, BMP ou SVG	
	■ Taille de l'image : 160 x 160 pixels max.	
Help text ID or help text for programming	Sélection du texte à afficher. Vous pouvez entrer un ID de texte pour sélectionner un texte disponible dans la base de données d textes. Sinon, vous pouvez aussi entrer directement un nouveau texte.	
	Si vous changez la langue utilisateur de l'appareil, ce sont les traductions des textes issus de la base de données de textes qui seront utilisées. Aucune traduction ne s'affichera pour les textes qui auront été saisis directement.	
	Informations complémentaires : "Créer une Base de données de textes ", Page 159	
Supprimer l'enregistrement	Supprimer l'élément	

Configurer l'entraînement central

Réglages ► Service ► Espace OEM ► Réglages ► Exécution du programme ► Entraînement central

Paramètre	Explication	
Axe	Nom de l'axe	
	■ Plage de réglage : par ex. X, X+, X-	
	Seuls des axes déjà configurés peuvent être sélectionnés.	
Choisir l'image pour dialogue pendant exécution du programme	Sélectionner l'image de votre choix pour l'affichage pendant l'exc cution de programme	
Charger le fichier-image	Copier un fichier image sélectionné dans l'emplacement de stockage /Oem/Images	
	Type de fichier : PNG, JPG, PPM, BMP ou SVG	
	■ Taille de l'image : 160 x 160 pixels max.	
Supprimer l'enregistrement	Supprimer l'élément	

4.8.6 Régler les messages d'erreurs

En tant que OEM, vous pouvez définir des messages d'erreurs spécifiques qui écrasent les messages d'erreurs standards ou qui sont déclenchés comme messages supplémentaires par des signaux d'entrée définis. Pour cela, vous avez la possibilité de créer une base de données de textes qui contient vos messages d'erreurs spécifiques.

Créer une Base de données de textes

L'appareil offre la possibilité d'importer sa propre base de données de textes. Vous pouvez utiliser le paramètre **Messages** pour faire s'afficher différents messages.

Pour créer une base de données de textes contenant les messages d'erreurs propres à l'OEM, vous devez créer un fichier "*.xml" sur votre ordinateur et y consigner les enregistrements relatifs aux différents textes de vos messages.

Le fichier XML doit être codé en UTF-8. La figure suivante est une illustration de la structure du fichier XML :

```
?xml version="1.0" encoding="UTF-8"?>
          <entry id="ID_OEM_EMERGENCY_STOP">
              <text lang="de">Der Not-Aus ist aktiv.</text>
              <text lang="cs">Nouzové zastavení je aktivní.</text>
              <text lang="en">The emergency stop is active.</text>
               <text lang="fr">L&apos;arrêt d&apos;urgence est actif.</text>
              <text lang="it">L&apos;arresto d&apos;emergenza è attivo.</text>
              <text lang="es">La parada de emergencia está activa.</text>
              <text lang="ja">緊急停止がアクティブです。</text>
              <text lang="pl">Wyłączenie awaryjne jest aktywne.</text>
              <text lang="pt">O desligamento de emergência está ativo.</text>
              <text lang="ru">Aktubeh аварийный останов.</text>
<text lang="zh">急停激活。</text>
              <text lang="zh-tw">緊急停止啟動。<
              <text lang="ko">비상 정지가 작동 중입니다.</text>
17
              <text lang="tr">Acil kapatma etkin.</text>
              <text lang="nl">De noodstop is actief.</text>
          </entry>
          <entry id="ID_OEM_CONTROL_VOLTAGE">
              <text lang="de">Es liegt keine Steuerspannung an.</text>
22
               <text lang="cs">Není použito žádné řídicí napětí.</text>
              <text lang="en">No machine control voltage is being applied.</text>
24
              <text lang="fr">Aucune tension de commande n&apos;est appliquée.</text>
              <text lang="it">Non è applicata alcuna tensione di comando.</text>
              <text lang="es">No está aplicada la tensión de control.</text><text lang="ja">御電圧は適用されていません。</text>
              <text lang="pl">Brak zasilania sterowania.</text>
              <text lang="pt">Não existe tensão de comando.</text>
               <text lang="ru">Управляющее напряжение отсутствует.</text>
              <text lang="zh">无控制电压。</text>
<text lang="zh-tw">並無供應控制電壓。</text</pre>
31
              <text lang="ko">공급된 제어 전압이 없습니다.</text>
               <text lang="tr">Kumanda gerilimi mevcut değil.</text>
35
               <text lang="nl">Er is geen sprake van stuurspanning.</text>
           </entry>
```

Figure 24 : Exemple - Fichier XML pour la base de données de textes

Vous devez ensuite utiliser une mémoire de masse USB (format FAT32) pour importer ce fichier XML sur l'appareil et le copier, par exemple, à l'emplacement **Internal/Oem**.

Réglages ▶ Service ▶ Espace OEM ▶ Réglages ▶ Base de données de textes

Paramètre	Explication	
Sélect. la base de données de textes	Sélection d'une base de données de textes au format "*.xml" stockée sur l'appareil	
	Informations complémentaires : "Créer une Base de données de textes ", Page 159	
Désélect. la base de données de textes	 Désélection de la base de données de textes actuellement sélectionnée 	

Configurer des messages d'erreurs

Les messages d'erreurs spécifiques à l'OEM peuvent être reliés à des entrées en tant que messages supplémentaires. Les messages d'erreurs s'afficheront alors dès lors que l'entrée est activée. Il faut pour cela affecter les messages d'erreurs aux signaux d'entrée de votre choix.

Réglages ► Service ► Espace OEM ► Réglages ► Messages

Paramètres	Explication	
Nom	Description du message	
ID du texte ou texte	Sélection du message à afficher. Vous pouvez entrer un identi- fiant (ID) de texte pour sélectionner un texte de message dispo- nible dans la base de données de textes. Sinon, vous pouvez aussi entrer directement un nouveau texte de message.	
	Si vous changes la langue utilisateur de l'appareil, ce sont les traductions des textes des messages contenues dans la base de données de textes qui seront utilisées. Les textes des messages qui ont été saisis directement ne s'afficheront pas en version traduite.	
	Informations complémentaires : "Créer une Base de données de textes ", Page 159	
Type de message	Sélection du type de message de votre choix	
	Réglages :	
	Standard : Le message reste affiché tant que l'entrée est activée.	
	Acquittement par l'utilisateur : Le message reste affiché jusqu'à ce que l'utilisateur acquitte le message.	
	Par défaut : Standard	
Entrée	Affectation de l'entrée numérique conformément à l'affectation des plots, pour faire s'afficher le message	
	Par défaut : Non relié	
Supprimer l'enregistrement	Suppression de l'enregistrement du message	

4.8.7 Sauvegarder et restaurer des messages OEM

Tous les paramètres de l'espace OEM peuvent être sauvegardés sous forme de fichier de manière à être disponibles après une réinitialisation aux paramètres d'usine ou pour l'installation sur plusieurs appareils.

Les paramètres de l'espace OEM peuvent être sauvegardés comme fichier ZIP sur un support de mémoire de masse USB ou sur un lecteur réseau connecté.

Réglages ► Service ► Espace OEM ► Sauvegarder et restaurer la configuration

Paramètres	Explication
Sauvegarder les répertoires et les fichiers spécifiques OEM	Sauvegardes des paramétrages de l'espace OEM sous forme de fichier ZIP
Restaurer les répertoires et les fichiers spécifiques OEM	Restauration des paramétrages de l'espace OEM à partir du fichier ZIP

4.8.8 Configurer l'appareil pour les captures d'écran

ScreenshotClient

Avec le logiciel pour PC ScreenshotClient, vous pouvez générer des captures de l'écran actif de l'appareil depuis un PC.

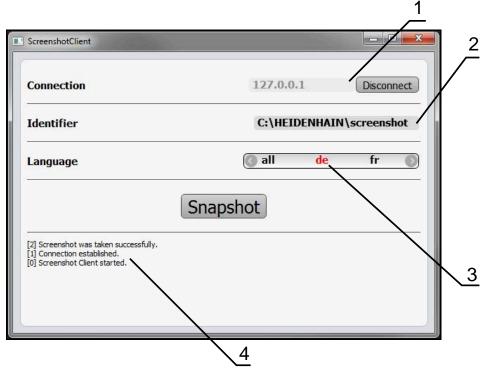


Figure 25: Interface utilisateur du ScreenshotClient

- 1 Etat de la liaison
- 2 Chemin d'accès au fichier et nom du fichier
- **3** Choix de la langue
- 4 Messages d'état



ScreenshotClient est inclus dans l'installation par défaut de **POSITIP 8000 Démo**.



Le **manuel utilisateur POSITIP 8000Démo** contient une description détaillée.

- https://www.heidenhain.com/service/downloads/software
- Sélectionner une catégorie
- Sélectionner une famille de produits
- Sélectionner la langue

Informations complémentaires: "Logiciel Démo du produit", Page 9

Activer l'accès à distance aux captures d'écran

Pour pouvoir connecter ScreenshotClient à l'appareil depuis votre ordinateur, vous devez activer la fonction d'Accès à distance aux photos de l'écran sur l'appareil.

Réglages ► Service ► Espace OEM

Paramètres	Explication
Accès à distance aux photos de l'écran	Autoriser une connexion réseau avec le programme Screenshot- Client pour que ScreenshotClient puisse enregistrer des captures d'écran de l'appareil depuis un ordinateur
	Réglages:
	ON : accès à distance possible
	OFF: accès à distance impossible
	Par défaut : OFF
	A la mise hors tension de l'appareil, l'Accès à distance aux photos de l'écran est automatiquement désactivé.

4.9 Sauvegarder des données

4.9.1 Enregistrer les données de configuration

Les réglages de l'appareil peuvent être sauvegardés sous forme de fichier de manière à être disponibles après une réinitialisation aux paramètres d'usine ou pour une installation sur plusieurs appareils.

Réglages ► Service ► Sauvegarder et restaurer la configuration

Paramètre	Explication
Enregistrer les données de configuration	Sauvegarder des paramétrages de l'appareil

Effectuer une Sauvegarde complète

En effectuant une sauvegarde complète, l'ensemble des réglages de l'appareil seront sauvegardés.

- Appuyer sur Sauvegarde complète
- Au besoin, connecter un support de mémoire de masse USB (format FAT32) à un port USB de l'appareil
- Sélectionner le répertoire dans lequel les données de configuration doivent être copiées
- ► Entrer le nom de votre choix pour les données de configuration, par ex. "<yyyy-mm-dd>_config"
- ► Valider la saisie avec **RET**
- ► Appuyer sur **Enregistrer sous**
- Une fois la sauvegarde de la configuration terminée, confirmer avec **OK**
- > Le fichier de configuration a été sauvegardé.

Retirer le support de stockage de masse USB en toute sécurité



- ▶ Dans le menu principal, appuyer sur **Gestion des fichiers**
- ► Naviguer vers la liste des emplacements de stockage
- ► Appuyer sur **Retirer en toute sécurité**
- Le message Le support de données peut maintenant être retiré. s'affiche.
- Retirer le support de stockage de masse USB

4.9.2 Sauvegarder les fichiers utilisateur

Les fichiers utilisateur de l'appareil peuvent être sauvegardés sous forme de fichier de manière à être disponibles à l'état de livraison après une réinitialisation. Avec la sauvegarde de paramètres, il est possible de sauvegarder toute la configuration d'un appareil.



Les fichiers utilisateurs correspondent à l'ensemble des fichiers de l'ensemble des groupes d'utilisateurs sauvegardés dans le répertoire associé, qui peuvent être sauvegardés et restaurés.

Les fichiers du répertoire **System** ne sont pas restaurés.

Réglages ► Service ► Sauvegarder et restaurer la configuration

Paramètre	Explication

Sauvegarder les fichiers utilisateur Sauvegarder les fichiers utilisateur de l'appareil

Effectuer une sauvegarde

Les fichiers utilisateurs peuvent être sauvegardés comme fichier ZIP sur un support de mémoire de masse USB ou sur un lecteur réseau connecté.

- Ouvrir les éléments suivants, les uns après les autres :
 - Sauvegarder et restaurer la configuration
 - Sauvegarder les fichiers utilisateur
- Appuyer sur Mémoriser en ZIP
- Au besoin, connecter un support de mémoire de masse USB (format FAT32) à un port USB de l'appareil.
- Sélectionner le répertoire dans lequel le fichier ZIP doit être copié
- ► Entrer le nom de votre choix pour le fichier ZIP, par ex. "<yyyy-mm-dd>_config"
- ▶ Valider la saisie avec RET
- ► Appuyer sur **Enregistrer sous**
- Confirmer la fin de la sauvegarde des fichiers utilisateur avec
 OK
- > Les fichiers utilisateur ont été sauvegardés.

Retirer le support de stockage de masse USB en toute sécurité



- ▶ Dans le menu principal, appuyer sur **Gestion des fichiers**
- Naviguer vers la liste des emplacements de stockage
- Appuyer sur Retirer en toute sécurité
- > Le message Le support de données peut maintenant être retiré. s'affiche.
- ▶ Retirer le support de stockage de masse USB



5

Configuration

5.1 Informations générales

Le présent chapitre est consacré à la configuration de l'appareil.

La personne en charge de la configuration **Setup**) configure l'appareil en vue de l'utiliser avec la machine-outil pour les applications prévues. Il doit par exemple configurer les éléments de commande et créer des tableaux de points d'origine et des tableaux d'outils.



Vous devez avoir lu et compris le chapitre "Utilisation générale" avant d'effectuer les opérations décrites ci-après.

Informations complémentaires: "Utilisation générale", Page 20



Seul un personnel qualifié est habilité à effectuer les opérations décrites ciaprès.

Informations complémentaires: "Qualification du personnel", Page 17

5.2 Connexion pour la configuration

5.2.1 Connexion de l'utilisateur

Pour configurer l'appareil, il faut que l'utilisateur Setup soit connecté.



- ▶ Appuyer sur **Connexion utilisateur** dans le menu principal
- Au besoin, déconnecter l'utilisateur connecté
- Sélectionner l'utilisateur Setup
- Appuyer dans le champ de saisie Mot de passe
- ► Entrer le mot de passe "**setup**"



Si le mot de passe ne concorde pas avec les paramètres par défaut, il faudra le demander à l'installateur (**Setup**) ou au constructeur de la machine (**OEM**).

Si vous avez oublié le mot de passe, contactez le service après-vente HEIDENHAIN de votre région.

- Valider la saisie avec RET
- Ð
- Appuyer sur Connexion

5.2.2 Lancer la recherche des marques de référence au démarrage



Si l'appareil est configuré avec un **axe de broche S**, vous devez définir une limite supérieure avant d'exécuter une éventuelle procédure d'usinage.

Informations complémentaires : "Définir une limite maximale pour la vitesse de rotation de la broche", Page 242



Si la recherche des marques de référence est activée au démarrage de l'appareil, toutes les fonctions de l'appareil restent inhibées jusqu'à ce que ladite recherche soit terminée.

Informations complémentaires : "Marques de référence (Système de mesure)", Page 102



Il n'y a pas de recherche des marques de référence sur les systèmes de mesure à interface EnDat, car les axes sont automatiquement référencés.

Si la recherche des marques de référence est activée sur l'appareil, un assistant vous invite à franchir les marques de référence des axes.

- Après connexion, suivre les instructions de l'assistant
- > Une fois la recherche des marques de référence terminée, le symbole de la référence cesse de clignoter.

Informations complémentaires : "Eléments de commande de l'affichage de positions", Page 41

Informations complémentaires : "Activer la recherche des marques de référence", Page 147

5.2.3 Paramétrage de la langue

A l'état de livraison, la langue de l'interface utilisateur est l'anglais. Vous pouvez changer l'interface utilisateur dans la langue de votre choix.



Dans le menu principal, appuyer sur Réglages



- ► Appuyer sur **Utilisateur**
- > L'utilisateur connecté est identifiable par une coche.
- Sélectionner l'utilisateur de votre choix
- > La langue sélectionnée pour l'utilisateur s'affiche dans la liste déroulante **Langue** avec le drapeau correspondant.
- ▶ Dans la liste déroulante Langue, sélectionner le drapeau correspondant à la langue de votre choix
- L'interface utilisateur s'affiche alors dans la langue sélectionnée.

5.2.4 Modifier le mot de passe

Pour exclure tout abus de configuration, vous devez modifier le mot de passe. Le mot de passe est confidentiel et ne doit en aucun cas être transmis à un tiers.



▶ Dans le menu principal, appuyer sur Réglages



- ► Appuyer sur **Utilisateur**
- > L'utilisateur connecté est identifiable par une coche.
- Sélectionner l'utilisateur connecté
- ► Appuyer sur **Mot de passe**
- Saisir le mot de passe actuel
- ▶ Valider la saisie avec RET
- Saisir le nouveau mot de passe et répéter la saisie
- ► Valider la saisie avec **RET**
- ► Appuyer sur **OK**
- ► Fermer le message avec **OK**
- > Le nouveau mot de passe fonctionnera à la prochaine connexion..

5.3 Les différentes étapes de dégauchissage



Les différentes étapes suivantes sont interdépendantes.

Pour une configuration correcte de l'appareil, ces différentes actions doivent être menées dans l'ordre décrit.

Condition requise : Vous êtes connecté comme utilisateur de type **Setup** (voir "Connexion pour la configuration", Page 166).

Configurations par défaut

- Régler la date et l'heure
- Définir des unités
- Créer et configurer un utilisateur
- Ajouter un manuel d'utilisation
- Configurer un réseau
- Configurer un lecteur réseau
- Configurer la commande avec la souris, le clavier ou l'écran tactile

Préparer des procédures d'usinage

- Créer un tableau d'outils
- Créer un tableau de points d'origine

Sauvegarder des données

- Enregistrer les données de configuration
- Sauvegarder les fichiers utilisateur

REMARQUE

Perte ou endommagement des données de configuration!

En coupant l'appareil de sa source de courant alors qu'il est sous tension, vous risquez de perdre ou d'endommager les données de configuration.

 Créer et conserver une sauvegarde des données de configuration en vue d'une restauration

5.3.1 Configurations par défaut



Il se peut que la personne en charge de la mise en service (**OEM**) ait déjà procédé à un certains réglages de base.

Régler la date et l'heure

Réglages ► Général ► Date et heure

Paramètres	Explication
Date et heure	Date et heure actuelle de l'appareil
	Options de réglage : année, mois, jour, heure, minute
	Réglage par défaut : heure système actuelle
Format de date	Format d'affichage de la date
	Réglages:
	MM-DD-YYYY : mois, jour, année
	■ DD-MM-YYYY : jour, mois, année
	■ YYYY-MM-DD : année, mois, jour
	Réglage par défaut : YYYY-MM-DD (par ex. "2016-01-31")

Définir des unités

Vous pouvez définir différents paramètres pour les unités, la règle d'arrondi et le nombre de décimales.

Réglages ► Général ► Unités

Paramètres	Explication
Unité pour valeurs linéaires	Unité des valeurs linéaires
	Options de réglage : Millimètre ou Pouce
	Réglage par défaut: Millimètre
Règle d'arrondi pour valeurs	Règle d'arrondi pour valeurs linéaires
linéaires	Configuration:
	■ Commercial : les décimales entre 1 et 4 sont arrondies à l'unité inférieure, tandis que les décimales entre 5 et 9 sont arrondies à l'unité supérieure.
	Arrondir bas : les décimales entre 1 et 9 sont arrondies à l'unité inférieure.
	Arrondir haut : les décimales entre 1 et 9 sont arrondies à l'unité supérieure.
	■ Tronquer : les décimales sont tronquées, sans arrondi.
	Arrondir à 0 et 5 : les décimales ≤ 24 ou ≥ 75 sont arrondies à 0, tandis que les décimales ≥ 25 ou ≤ 74 sont arrondies à 5 ("arrondi commercial")
	Par défaut : Commercial
Décimales pour valeurs linéaires	Nombre de chiffres après la virgule pour les valeurs linéaires
	Plage de réglage :
	Millimètre: 0 5
	■ Pouce : 0 7
	Valeur par défaut :
	■ Millimètre : 4
	■ Pouce: 6

Paramètres	Explication	
Unité pour valeurs angulaires	Unité pour valeurs angulaires	
	Configuration:	
	Radian : angle en radian (rad)	
	Degré décimal : angle en degrés (°) avec des décimales	
	■ Deg. Min. Sec. : angle en degrés (°), minutes [′] et secondes [″]	
	Réglage par défaut : Degré décimal	
Règle d'arrondi pour valeurs	Règle d'arrondi pour les valeurs angulaires décimales	
angulaires	Configuration:	
	■ Commercial : décimales entre 1 et 4 sont arrondies à l'unité inférieure, tandis que les décimales entre 5 et 9 sont arrondies à l'unité supérieure.	
	Arrondir bas : les décimales entre 1 et 9 sont arrondies à l'unité inférieure.	
	Arrondir haut : les décimales entre 1 et 9 sont arrondies à l'unité supérieure.	
	■ Tronquer : les décimales sont tronquées, sans arrondi.	
	■ Arrondir à 0 et 5 : les décimales ≤ 24 ou ≥ 75 sont arrondies à 0, tandis que les décimales ≥ 25 ou ≤ 74 sont arrondies à 5 ("arrondi commercial")	
	■ Par défaut : Commercial	
Règle des décimales pour	Nombre de chiffres après la virgule des valeurs angulaires	
valeurs angulaires	Plage de réglage :	
	■ Radian : 0 7	
	■ Degré décimal: 0 5	
	■ Deg. Min. Sec.: 0 2	
	Valeur par défaut :	
	■ Radian: 5	
	■ Degré décimal : 3	
	■ Deg. Min. Sec.: 0	
Séparateur décimal	Signe décimal représenté à l'affichage des données	
	Options de réglage : Point ou Virgule	
	Réglage par défaut : Point	

Créer et configurer un utilisateur

À l'état de livraison, l'appareil est configuré par défaut avec les types d'utilisateur suivants, chacun disposant de droits différents :

- OEM
- Setup
- Operator

Créer un utilisateur et un mot de passe

Vous pouvez créer de nouveaux utilisateur de type **Operator**. Pour l'ID utilisateur et le mot de passe, tous les caractères sont autorisés. Il existe une distinction entre les majuscules et les minuscules.

Condition requise : un utilisateur de type OEM ou Setup est connecté.



Il n'est pas possible de créer de nouveaux utilisateurs de type **OEM** ou **Setup**.

Réglages ▶ Utilisateur ▶ +

Paramètres	Explication	
+	Ajouter un nouvel utilisateur de type Operator Il n'est pas possible d'ajouter d'autres utilisateurs de type OEM et Setup .	
ID utilisateur	L' ID utilisateur est proposé à la sélection, par exemple au moment de la connexion. L' ID utilisateur peut être modifiée ultérieurement.	
Nom	Nom de l'utilisateur	
Mot de passe	Entrer un mot de passe pour la connexion	
Répéter le mot de passe	Répéter le mot de passe pour le valider	
Afficher le mot de passe	Le contenu des champs de mot de passe peut être affiché en Texte clair, puis masqué à nouveau.	

Configurer et supprimer des utilisateurs

Réglages ▶ Utilisateur ▶ Nom d'utilisateur

Paramètres	Explication	
Nom	Nom de l'utilisateur	
Prénom	Prénom de l'utilisateur	
Département	Département (service) de l'utilisateur	
Groupe	Groupe dont l'utilisateur fait partie	
Mot de passe	Le mot de passe défini peut être modifié.	
Langue	Choix de la langue qui doit être affichée pour l'utilisateur	
Connexion automatique	Vous définissez ici si l'utilisateur doit être automatiquement connecté ou non, sans avoir besoin d'entrer son mot de passe. L'utilisateur doit être connecté avec la mise hors tension de l'appa- reil.	
	Si la connexion automatique est activée pour un ou plusieurs utilisateur(s), c'est le dernier utilisateur connecté qui sera automatiquement connecté sur l'appareil à sa mise sous tension. Il n'est pas nécessaire de saisir l'identifiant utilisateur ou le mot de passe.	
Supprimer le compte utilisateur	L'utilisateur peut être supprimé par un utilisateur de type OEM ou	

Setup.



Les utilisateurs de type **OEM** et **Setup** ne peuvent pas être supprimés.

Ajouter un manuel d'utilisation

L'appareil offre la possibilité de charger le manuel d'utilisation correspondant dans la langue de votre choix. Le manuel d'utilisation peut être copié sur l'appareil à partir d'un support de stockage de masse USB.

La version la plus récente peut être téléchargée depuis la zone de téléchargement du site www.heidenhain.fr

Réglages ► Service ► Documentation

Paramètres	Explication
Ajouter des instructions d'utili- sation	Ajouter le manuel d'utilisation dans la langue souhaitée

Configurer un réseau

Configurer les paramètres réseau



Contacter votre administrateur réseau pour connaître les paramètres réseau qui serviront à configurer l'appareil.

Réglages ► Interfaces ► Réseau ► X116

Paramètres	Explication	
Adresse MAC	Adresse hardware univoque de l'adaptateur de réseau Adresse réseau de l'appareil affectée de manière dynamique Paramètres : ON ou OFF Par défaut : ON	
DHCP		
Adresse IPv4	Adresse réseau avec quatre blocs numériques L'adresse réseau est attribuée automatiquement si DHCP est activé ou peut être entrée manuellement. Plage de réglage: 0.0.0.1 255 255 255	
Masque de sous-réseau IPv4	Identifiant au sein du réseau, avec quatre blocs numériques Le masque de sous-réseau est automatiquement attribué si DHC est activé ou peut être entrée manuellement. Plage de réglage: 0.0.0.0 255 255 255	
Gateway standard IPv4	Adresse réseau du routeur qui relie un réseau L'adresse réseau est attribuée automatiquement si DHCP est activé ou peut être entrée manuellement. Plage de réglage : 0.0.0.1 255 255 255	
SLAAC IPv6	Adresse réseau avec espace d'adressage étendu Requis uniquement si supporté par le système Paramètres : ON ou OFF Par défaut : OFF	
Adresse IPv6	Est automatiquement attribuée si SLAAC IPv6 est activé	
Longueur du préfixe de sous- réseau IPv6	Préfixe de sous-réseau dans les réseaux IPv6	
Gateway standard IPv6	Adresse réseau du routeur qui relie un réseau	
Serveur DNS privilégié	Serveur primaire pour la mise en œuvre de l'adresse IP	
Serveur DNS alternatif	Serveur optionnel pour la mise en œuvre de l'adresse IP	

Configurer un lecteur réseau

Pour configurer un lecteur réseau, vous avez besoin des données suivantes :

- Non
- Adresse IP du serveur ou nom d'hôte
- Répertoire partagé
- Nom utilisateur
- Mot de passe
- Options du lecteur réseau

Informations complémentaires: "Connexion d'un périphérique réseau", Page 83



Contacter votre administrateur réseau pour connaître les paramètres réseau qui serviront à configurer l'appareil.

Réglages ► Interfaces ► Lecteur-réseau

Explication	
Nom du répertoire affiché dans la gestion des fichiers	
Par défaut : Share (ne peut pas être modifié)	
Nom ou adresse réseau du serveur	
Nom du répertoire partagé	
Nom de l'utilisateur autorisé	
Mot de passe de l'utilisateur autorisé	
Affichage du mot de passe en texte clair	
Paramètres : ON ou OFF	
Par défaut : OFF	
Configuration de l' Authentification pour coder le mot de passe sur le réseau	
Réglages :	
Aucune	
Authentification Kerberos V5	
 Authentification Kerberos V5 et signature du paquet 	
Hachage du mot de passe NTLM	
Hachage du mot de passe NTLM avec signature	
Hachage du mot de passe NTLMv2	
Hachage du mot de passe NTLMv2 avec signature	
Par défaut : Aucune	
Configuration des Options de connexion	
Réglages :	
Par défaut : nounix, noserverino	

Configurer la commande avec la souris, le clavier ou l'écran tactile

L'appareil peut être commandé via un écran tactile ou une souris raccordée (USB). Si l'appareil se trouve à l'état de livraison, le fait de toucher l'écran entraînera une désactivation de la souris. Sinon, vous pouvez aussi faire en sorte que l'appareil puisse uniquement être commandé via la souris ou uniquement via l'écran tactile.

Condition requise : Il faut qu'une souris USB soit connectée à l'appareil.

Informations complémentaires : "Raccorder des appareils de saisie", Page 83

Pour que l'écran tactile puisse être utilisé dans certaines conditions, vous pouvez paramétrer la sensibilité de contact de l'écran tactile (par ex. si vous utilisez des gants).

Réglages ► Général ► Dispositifs d'entrée

Paramètres	Explication
Sensibilité de l'écran tactile	Il existe trois niveaux de réglage de la sensibilité de l'écran tactile.
	Faible (salissures): permet d'utiliser un écran tactile qui est sale.
	Normale (standard): permet d'utiliser un écran dans des conditions normales.
	Elevée (gants): permet d'utiliser l'écran avec des gants.
	Par défaut : Normale (standard)
Souris d'échange pour gestes multitouch	Indique si la commande par la souris doit remplacer la commande par l'écran tactile (multitouch)
	Réglages:
	Auto (jusqu'à premier multitouch) : tout contact avec l'écran tactile entraîne la désactivation de la souris.
	On (pas de multitouch): la commande ne peut se faire qu'avec la souris; l'écran tactile est désactivé.
	Off (seulement multitouch): la commande ne peut se faire que via l'écran tactile; la souris est désactivée.
	Par défaut : Auto (jusqu'à premier multitouch)
Câblage du clavier USB	Si un clavier USB est connecté :
	Choix de la langue de la configuration clavier

5.3.2 Préparer des procédures d'usinage

En fonction de l'usage prévu, la personne en charge de la configuration (**Setup**) peut préparer l'appareil en créant des tableaux d'outils et des tableaux de points d'origine pour une procédure d'usinage spéciale.



Les utilisateurs de type **Operator** peuvent également effectuer les tâches suivantes :

Créer un tableau d'outils

Les coordonnées sont généralement programmées de la manière dont la pièce est cotée sur le dessin.

Vous devez indiquer les coordonnées **X** et **Z** de l'outil de tournage utilisé. La fonction **Définir des données de position** vous permet de mesurer des outils directement sur le tour.

La barre d'état vous permet d'accéder au tableau d'outils qui contient les données spécifiques à chaque outil utilisé. L'appareil mémorise jusqu'à 99 outils dans le tableau d'outils.





- 1 Type d'outil
- 2 Diamètre d'outil
- 3 Longueur d'outil
- 4 Éditer le tableau d'outils

Paramètres d'outils

Vous pouvez définir les paramètres suivants :

Description	Paramètres	
Type d'outil Désignation qui permet d'identi-	Coordonnée X de l'ou- til	Coordonnée Z de l'ou- til
fier clairement l'outil	Pointe du tranchant de l'outil sur l'axe Z	Pointe du tranchant de l'outil sur l'axe X

Création d'outils



- ► Dans la barre d'état, appuyer sur **Outils**
- > La boîte de dialogue **Outils** s'affiche.



- ► Appuyer sur **Ouvrir le tableau**
- > Le dialogue **Tableau d'outils** s'affiche.
- Appuyer sur Ajouter
 - ► Entrer une désignation dans le champ de saisie **Type d'outil**
 - ▶ Valider la saisie avec RET
 - Appuyer dans les champs de saisie et entrer les valeurs correspondantes
 - Au besoin, commuter l'unité de mesure dans le menu de sélection
 - > Les valeurs saisies seront converties.
 - Valider la saisie avec RET
 - > L'outil défini est ajouté au tableau d'outils.
- 0
- Pour empêcher toute modification et/ou suppression involontaire de l'entrée de l'outil, appuyer sur l'icône Verrouiller située juste à côté.
- > Le symbole change et l'entrée est alors protégée.



- Appuyer sur Fermer
- > Le dialogue **Tableau d'outils** se ferme.

Mesurer un outil



- ▶ Dans le menu principal, appuyer sur **Mode manuel**
- L'interface utilisateur correspondant au mode Manuel s'affiche.



▶ Dans la barre d'état, appuyer sur **Fonctions auxiliaires**



- Dans la boîte de dialogue, appuyer sur Données Outils
- La boîte de dialogue Définir des données de position s'ouvre.
- Déplacer l'outil jusqu'à la position de votre choix



- ► Appuyer sur **Mémoriser la position**
- > La position actuelle de l'outil est enregistrée.
- Dégager l'outil à une position de sécurité
- ► Entrer les données de position de votre choix dans les champs de saisie



- Appuyer sur Confirmer dans l'assistant
- > La boîte de dialogue **Sélectionner l'outil** s'ouvre.
- Sélectionner l'outil de votre choix dans le champ de saisie Outil sélectionné :
 - ► Pour écraser un outil existant, sélectionner un entrée dans le tableau d'outils
 - Pour créer un nouvel outil, entrer un numéro d'outil qui n'a pas encore été attribué dans le tableau d'outils, puis confirmer avec RET



- ► Appuyer sur **Confirmer** dans l'assistant
- > Les coordonnées palpées sont mémorisées pour cet outil.

Effacer des outils



- ▶ Dans la barre d'état, appuyer sur **Outils**
- > La boîte de dialogue **Outils** s'affiche.



- ► Appuyer sur **Ouvrir le tableau**
- > Le dialogue **Tableau d'outils** s'affiche.
- Pour sélectionner un ou plusieurs outils, appuyer sur la case de la ligne concernée.
- > La case activée s'affiche en vert.



L'entrée correspondant à un outil peut être verrouillée en vue d'exclure toute modification ou suppression involontaire.

- Appuyer sur l'icône Déverrouiller située juste à côté
- > Le symbole change et l'entrée est validée;



- Appuyer sur Supprimer
- > Un message s'affiche.
- ► Fermer le message avec **OK**
- L'outil sélectionné est supprimé du tableau d'outils.



- Appuyer sur Fermer
- > Le dialogue **Tableau d'outils** se ferme.

Créer un tableau de points d'origine

Dans la barre d'état, vous avez accès au tableau de points d'origine. Le tableau de points d'origine contient les positions absolues des points d'origine par rapport à la marque de référence. L'appareil mémorise au maximum 99 points d'origine dans le tableau de points d'origine.





- 1 Désignation
- 2 Coordonnées
- **3** Éditer le tableau de points d'origine

Palper des points d'origine

Vous pouvez définir le tableau de points d'origine de différentes manières :

Désignation	Description
Effleurement	Palpage d'une pièce avec un outil. La position d'outil correspondante doit être définie manuellement comme point d'origine.
Saisie numérique	Les valeurs numériques des points d'origine doivent être entrées manuellement dans le tableau de points d'origine.



Les points d'origine peuvent également être définis par les utilisateurs de type **Operator**.

Effleurer les points d'origine



- ▶ Dans le menu principal, appuyer sur **Mode manuel**
- L'interface utilisateur correspondant au mode Manuel s'affiche.



Dans la barre d'état, appuyer sur Fonctions auxiliaires



- ▶ Dans la boîte de dialogue, appuyer sur **Points d'origine**
- La boîte de dialogue Définir des données de points d'origine s'ouvre.
- Approcher la position de votre choix avec l'outil



- Appuyer sur Mémoriser la position
- La position actuelle de l'outil est enregistrée.
- Dégager l'outil à une position de sécurité
- Entrer les données de position de votre choix dans les champs de saisie



- ► Appuyer sur **Confirmer** dans l'assistant
- > La boîte de dialogue Sélectionner le point d'origine s'ouvre.
- Dans le champ de saisie Point d'origine sélectionné, sélectionner le point d'origine de votre choix :
 - Sélectionner une entrée dans le tableau de points d'origine pour écraser un point d'origine existant
 - Pour créer un nouveau point d'origine, entrer un numéro qui n'a pas été encore affecté dans le tableau de points d'origine et valider avec RET



- ► Appuyer sur **Confirmer** dans l'assistant
- Les coordonnées palpées sont mémorisées comme point d'origine.

5.4 Enregistrer les données de configuration

Les réglages de l'appareil peuvent être sauvegardés sous forme de fichier de manière à être disponibles après une réinitialisation aux paramètres d'usine ou pour une installation sur plusieurs appareils.

Réglages ► Service ► Sauvegarder et restaurer la configuration

Paramètre	Explication
Enregistrer les données de configuration	Sauvegarder des paramétrages de l'appareil

Effectuer une Sauvegarde complète

En effectuant une sauvegarde complète, l'ensemble des réglages de l'appareil seront sauvegardés.

- Appuyer sur Sauvegarde complète
- Au besoin, connecter un support de mémoire de masse USB (format FAT32) à un port USB de l'appareil
- Sélectionner le répertoire dans lequel les données de configuration doivent être copiées
- ► Entrer le nom de votre choix pour les données de configuration, par ex. "<yyyy-mm-dd>_config"
- ► Valider la saisie avec **RET**
- Appuyer sur Enregistrer sous
- Une fois la sauvegarde de la configuration terminée, confirmer avec **OK**
- > Le fichier de configuration a été sauvegardé.

Retirer le support de stockage de masse USB en toute sécurité



- ▶ Dans le menu principal, appuyer sur **Gestion des fichiers**
- ► Naviguer vers la liste des emplacements de stockage



- Appuyer sur Retirer en toute sécurité
- Le message Le support de données peut maintenant être retiré. s'affiche.
- Retirer le support de stockage de masse USB

5.5 Sauvegarder les fichiers utilisateur

Les fichiers utilisateur de l'appareil peuvent être sauvegardés sous forme de fichier de manière à être disponibles à l'état de livraison après une réinitialisation. Avec la sauvegarde de paramètres, il est possible de sauvegarder toute la configuration d'un appareil.



Les fichiers utilisateurs correspondent à l'ensemble des fichiers de l'ensemble des groupes d'utilisateurs sauvegardés dans le répertoire associé, qui peuvent être sauvegardés et restaurés.

Les fichiers du répertoire **System** ne sont pas restaurés.

Réglages ► Service ► Sauvegarder et restaurer la configuration

Paramètre	Explication
-----------	-------------

Sauvegarder les fichiers utilisateur Sauvegarder les fichiers utilisateur de l'appareil

Effectuer une sauvegarde

Les fichiers utilisateurs peuvent être sauvegardés comme fichier ZIP sur un support de mémoire de masse USB ou sur un lecteur réseau connecté.

- Ouvrir les éléments suivants, les uns après les autres :
 - Sauvegarder et restaurer la configuration
 - Sauvegarder les fichiers utilisateur
- Appuyer sur Mémoriser en ZIP
- Au besoin, connecter un support de mémoire de masse USB (format FAT32) à un port USB de l'appareil.
- Sélectionner le répertoire dans lequel le fichier ZIP doit être copié
- Entrer le nom de votre choix pour le fichier ZIP, par ex. "<yyyy-mm-dd>_config"
- Valider la saisie avec RET
- ► Appuyer sur **Enregistrer sous**
- Confirmer la fin de la sauvegarde des fichiers utilisateur avec OK
- > Les fichiers utilisateur ont été sauvegardés.

Retirer le support de stockage de masse USB en toute sécurité



- Dans le menu principal, appuyer sur Gestion des fichiers
- Naviguer vers la liste des emplacements de stockage
- Appuyer sur Retirer en toute sécurité
- Le message Le support de données peut maintenant être retiré. s'affiche.
- ▶ Retirer le support de stockage de masse USB

6

Gestion de fichiers

6.1 Vue d'ensemble

Ce chapitre décrit le menu Gestion des fichiers et les fonctions de ce menu.



Vous devez avoir lu et compris le chapitre "Utilisation générale" avant d'effectuer les opérations décrites ci-après.

Informations complémentaires: "Utilisation générale", Page 20

Bref descriptif

Le menu **Gestion des fichiers** affiche une vue d'ensemble des fichiers stockés dans la mémoire de l'appareil .

Les supports de masse USB éventuellement connectés et les lecteurs réseau disponibles s'affichent dans la liste des emplacements de sauvegarde. Les supports de stockage de masse USB et les lecteurs réseau s'affichent avec leur nom/désignation.

Appel



- ▶ Dans le menu principal, appuyer sur **Gestion des fichiers**
- > L'interface de la gestion des fichiers s'affiche.

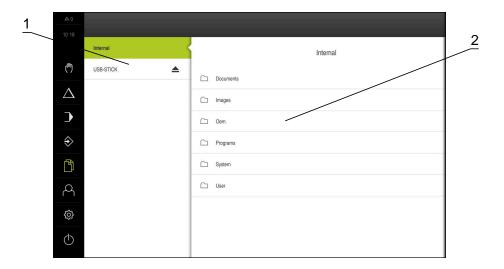


Figure 26 : Menu Gestion des fichiers

- 1 Liste des emplacements de sauvegarde disponibles
- 2 Liste des répertoires dans l'emplacement de sauvegarde sélectionné

6.2 Types de fichiers

Dans le menu **Gestion des fichiers**, vous pouvez travailler avec les types de fichiers suivants :

Туре	Description	Gérer	Visualiser	Ouvrir	Imprimer
*.i	Programmes	✓	_	_	_
*.mcc	Fichiers de configura- tion	✓	-	_	-
*.dro	Fichiers firmware	✓	_	_	_
*.svg, *.ppm	Fichiers image	✓	_	_	_
*.jpg, *.png, *.bmp	Fichiers image	✓	✓	_	-
*.CSV	Fichiers texte	✓	_	_	_
*.txt, *.log, *.xml	Fichiers texte	✓	√	_	-
*.pdf	Fichiers PDF	✓	✓	_	✓

6.3 Gestion des répertoires et des fichiers

Structure des répertoires

Dans le menu **Gestion des fichiers**, les fichiers sont sauvegardés dans les répertoires suivants de l'emplacement **Internal** :

Répertoire	Signification/Fonction	
Documents	Fichiers de type documents	
Images	Fichiers images	
Oem	Fichiers utiles pour la configuration de la barre OEM (visible uniquement des utilisateurs de type OEM)	
System	Fichiers audio et fichiers système	
User	Données utilisateur	

Elément de commande	Fonction
\sim	Créer un nouveau répertoire
•	 Déplacer vers la droite le symbole du répertoire dans lequel vous souhaitez créer un nouveau répertoire
	> Les éléments de commande s'affichent.
	 Appuyer sur Créer un nouveau répertoire
	 Dans la fenêtre de dialogue, appuyer sur le champ de saisie et nommer le nouveau répertoire
	Valider la saisie avec RET
	Appuyer sur OK
	> Un nouveau répertoire est créé.

Elément de commande

Fonction



Déplacer un répertoire

- Déplacer vers la droite le symbole du répertoire que vous souhaitez déplacer
- > Les éléments de commande s'affichent.
- Appuyer sur Déplacer vers
- Dans la fenêtre de dialogue, sélectionner le répertoire dans lequel vous souhaitez déplacer le répertoire
- Appuyer sur Sélectionner
- Le répertoire est déplacé.



Copier un répertoire

- Déplacer vers la droite le symbole du répertoire que vous souhaitez copier
- Les éléments de commande s'affichent.
- ► Appuyer sur **Copier vers**
- Dans la fenêtre de dialogue, sélectionner le répertoire dans lequel vous souhaitez copier le répertoire
- Appuyer sur Sélectionner
- > Le répertoire est copié.



Renommer un répertoire

- Déplacer vers la droite le symbole du répertoire que vous souhaitez renommer
- > Les éléments de commande s'affichent.
- Appuyer sur Renommer répertoire
- Dans la fenêtre de dialogue, appuyer sur le champ de saisie et nommer le nouveau répertoire
- ► Valider la saisie avec **RET**
- ► Appuyer sur **OK**
- > Le répertoire est renommé.



Déplacer un fichier

- Déplacer vers la droite le symbole du fichier que vous souhaitez déplacer
- Les éléments de commande s'affichent.
- Appuyer sur Déplacer vers
- Dans la fenêtre de dialogue, sélectionner le répertoire dans lequel vous souhaitez déplacer le fichier
- Appuyer sur Sélectionner
- Le fichier est déplacé.



Si vous déplacez un fichier dans un répertoire dans lequel un fichier du même nom est mémorisé, le fichier sera supprimé.

Elément de commande

Fonction

Copier un fichier

- Déplacer vers la droite le symbole du fichier que vous souhaitez copier
- > Les éléments de commande s'affichent.
- Appuyer sur Copier vers
- Dans la fenêtre de dialogue, sélectionner le répertoire dans lequel vous souhaitez copier le fichier.
- Appuyer sur Sélectionner
- > Le fichier est copié.



Renommer un fichier

- Déplacer vers la droite le symbole du fichier que vous souhaitez renommer
- > Les éléments de commande s'affichent.
- Appuyer sur Renommer un fichier
- ▶ Dans la fenêtre de dialogue, appuyer sur le champ de saisie et nommer le nouveau fichier
- ► Valider la saisie avec **RET**
- ► Appuyer sur **OK**
- > Le fichier est renommé.



Supprimer un répertoire ou un fichier

Les répertoires et les fichiers que vous supprimez sont définitivement perdus. Tous les sous-répertoires et fichiers contenus dans un répertoire supprimé sont effacés simultanément.

- Déplacer vers la droite le symbole du répertoire ou du fichier que vous souhaitez supprimer
- > Les éléments de commande s'affichent.
- Appuyer sur Supprimer sélection
- Appuyer sur Effacer
- > Le répertoire/fichier est supprimé.

6.4 Visualiser des fichiers

Visualiser des fichiers



- ▶ Dans le menu principal, appuyer sur **Gestion des fichiers**
- Naviguer vers l'emplacement de stockage du fichier de votre choix
- Appuyer sur le fichier
- > Une image d'aperçu (uniquement pour les fichiers PDF et les fichiers image) et des informations sur le fichier s'affichent.

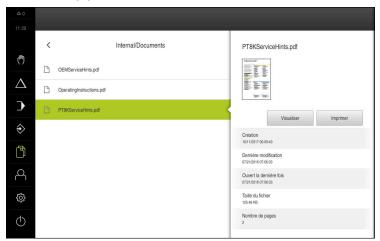


Figure 27 : Menu **Gestion des fichiers** avec image d'aperçu et informations sur le fichier

- Appuyer sur Visualiser
- > Le contenu du fichier s'affiche.



▶ Pour fermer la vue, appuyer sur **Fermer**

6.5 Exporter des fichiers

Vous pouvez exporter des fichiers sur un support de mémoire de masse USB (format FAT32) ou vers un lecteur réseau. Vous pouvez copier ou déplacer les fichiers :

- Si vous copiez des fichiers, une copie de ces fichiers restera sur l'appareil.
- Si vous déplacez des fichiers, celles-ci seront supprimées de l'appareil.



- Dans le menu principal, appuyer sur Gestion des fichiers
- Dans l'emplacement de stockage Internal, naviguer vers le fichier que vous souhaitez exporter
- ▶ Déplacer le symbole du fichier vers la droite
- > Les éléments de commande s'affichent.
- Pour copier le fichier, appuyer sur Copier fichier



- ▶ Pour déplacer le fichier, appuyer sur **Déplacer fichier**
- ▶ Dans la fenêtre de dialogue, sélectionner l'emplacement de stockage dans lequel vous souhaitez exporter le fichier
- Appuyer sur Sélectionner
- Le fichier est exporté sur le support de stockage de masse USB ou sur le lecteur réseau.

Retirer le support de stockage de masse USB en toute sécurité



- ▶ Dans le menu principal, appuyer sur **Gestion des fichiers**
- Naviguer vers la liste des emplacements de stockage
- Appuyer sur Retirer en toute sécurité
 - > Le message Le support de données peut maintenant être retiré, s'affiche.
 - Retirer le support de stockage de masse USB

6.6 Importer des fichiers

Vous pouvez importer des fichiers dans l'appareil depuis un support de mémoire de masse USB (format FAT32) ou un lecteur réseau. Vous pouvez copier ou déplacer les fichiers :

- Si vous copiez des fichiers, les copies des fichiers restent sur le support de mémoire de masse USB ou sur le lecteur réseau.
- Si vous déplacez des fichiers, ceux-ci seront supprimés du support de mémoire de masse USB ou du lecteur réseau.



- ▶ Dans le menu principal, appuyer sur **Gestion de fichiers**
- Naviguer sur le support de stockage de masse USB ou sur le lecteur réseau pour sélectionner le fichier que vous souhaitez importer
- Déplacer le symbole du fichier vers la droite
- > Les éléments de commande s'affichent.
- ▶ Pour copier le fichier, appuyer sur **Copier fichier**



- ► Pour déplacer le fichier, appuyer sur **Déplacer fichier**
- Dans le dialogue, sélectionner l'emplacement de stockage auquel vous souhaitez mémoriser le fichier
- Appuyer sur Sélectionner
- > Le fichier est mémorisé sur l'appareil.

Retirer le support de stockage de masse USB en toute sécurité



- ▶ Dans le menu principal, appuyer sur **Gestion des fichiers**
- ► Naviguer vers la liste des emplacements de stockage



- Appuyer sur Retirer en toute sécurité
- Le message Le support de données peut maintenant être retiré. s'affiche.
- ▶ Retirer le support de stockage de masse USB

Paramètres

7.1 Vue d'ensemble

Ce chapitre décrit les options de réglage de l'appareil et les paramètres associés. Les options de configuration de base et les paramètres de réglage dédiés à la mise ne service et à la configuration de l'appareil sont regroupés dans les chapitres suivants :

Informations complémentaires : "Mise en service", Page 85 **Informations complémentaires :** "Configuration", Page 165

Bref descriptif



Selon le type d'utilisateur connecté sur l'appareil, les paramètres et les réglages de l'appareil peuvent être édités et modifiés (autorisation d'édition).

Si un utilisateur connecté sur l'appareil ne possède pas d'autorisation d'édition pour la configuration et le réglage des paramètres, ceux-ci seront grisés et ne pourront être ni ouverts, ni édités.



En fonction des options logicielles activées sur l'appareil, différentes configurations et différents paramètres de réglage sont proposés. Si l'Option logicielle POSITIP 8000 NC1 n'est par exemple pas activée, les paramètres de réglage nécessaires pour cette option logicielle ne seront pas affichés sur l'appareil.

Fonction Description		
Général	Configurations et informations générales	
Interfaces	Configuration des interfaces et des lecteurs réseau	
Utilisateur	Configuration des utilisateurs	
Axes	Configuration des systèmes de mesure connectés et des compensations d'erreurs	
Service	Configuration des options logicielles, des fonctions de service et des informations	

Appel



Dans le menu principal, appuyer sur Réglages

7.2 Général

Ce chapitre fournit une description des paramètres de configuration de l'utilisation et de l'affichage.

Paramètre	Informations complémentaires		
Informations appareils	"Informations appareils", Page 193		
Ecran d'affichage et écran tactile	"Ecran d'affichage et écran tactile", Page 194		
Représentation	"Représentation", Page 195		
User interface	"User interface", Page 197		
Fenêtre de simulation	"Fenêtre de simulation", Page 196		
Dispositifs d'entrée	"Configurer la commande avec la souris, le clavier ou l'écran tactile", Page 176		
Sons	"Sons", Page 198		
Imprimante	"Imprimante", Page 198		
Date et heure	"Régler la date et l'heure", Page 93		
Unités	"Définir des unités", Page 93		
Droits d'auteur	"Droits d'auteur", Page 198		
Informations maintenance	"Informations maintenance", Page 199		
Documentation	"Documentation", Page 199		

7.2.1 Informations appareils

Réglages ► Général ► Informations appareils

La vue d'ensemble affiche les informations de base relatives au logiciel.

Paramètres	Affiche les informations
Modèle d'appareil	Désignation de l'appareil (produit)
N° d'identification	Numéro d'identification de l'appareil
Numéro de série	Numéro de série de l'appareil
Version Firmware	Numéro de version du firmware
Firmware du	Date de création du firmware
Dernière mise à jour du firmware	Date de la dernière mise à jour du firmware
Espace mémoire disponible	Espace mémoire disponible dans la mémoire interne Internal
Mémoire vive (RAM) disponible	Espace mémoire disponible dans le système
Nombre de démarrages de l'appareil	Nombre de démarrages de l'appareil effectués avec le firmware actuel
Temps de fonctionnement	Durée d'utilisation de l'appareil avec le firmware actuel

7.2.2 Ecran d'affichage et écran tactile

Réglages ► Général ► Ecran d'affichage et écran tactile

Paramètres	Explication
Luminosité	Luminosité de l'écran
	■ Plage de réglage : 1 % 100 %
	Par défaut : 85 %
Activation du mode Economie	Durée au terme de laquelle le mode Économie d'énergie s'active
d'énergie	Plage de réglage : 0 120 min La valeur "0" désactive le mode d'économie d'énergie
	Valeur par défaut : 30 minutes
Fin du mode économie d'énergie	Actions requises pour réactiver l'écran
	Appuyer et Tirer : toucher l'écran tactile et tirer la flèche du bord inférieur vers le haut
	Appuyer : toucher l'écran tactile
	Léger appui ou Mouvement d'axe : toucher l'écran tactile ou déplacer l'axe
	Par défaut : Appuyer et Tirer

7.2.3 Représentation

Réglages ► Général ► Représentation

Paramètres Explication Affichage de position Configuration de l'affichage de positions en mode MDI et en mode Exécution de programme. La configuration détermine aussi les actions demandées par l'assistant dans les modes MDI et Exécution de programme : ■ Position avec chemin restant - l'assistant vous invite à déplacer l'axe jusqu'à la position indiquée. ■ Chemin restant avec position - l'assistant vous invite à déplacer l'axe jusqu'à 0 et à faire apparaître une aide au positionnement. Configuration: Position : la position est affichée en plus grand. X ■ Position avec chemin restant : la position est affichée en grand et le chemin restant est indiquée en petit. 0.000 Chemin restant avec position : le chemin restant est affiché en grand, tandis que la position est indiquée en petit. ■ Par défaut : Chemin restant avec position Valeurs de position Les valeurs de position peuvent indiquer soit les valeurs réelles, soit les valeurs nominales des axes. Configuration: Valeur effective Valeur nominale ■ Par défaut : Valeur effective Indicateur de chemin restant Affichage de l'indication de chemin restant en mode MDI ■ Paramètres : **ON** ou **OFF**

■ Par défaut : **ON**

Paramètres	Explication
Chiffres avant la virgule pour une représentation ajustée de la taille des axes	Le nombre de chiffres avant la virgule indique l'ordre de grandeur d'affichage des valeurs de positions. Si le nombre de chiffres avant la virgule est dépassé, la taille de l'affichage se réduit pour que tous les chiffres puissent être visibles. Plage de réglage : 1 6 Par défaut : 3
Fenêtre de simulation	Configuration de la fenêtre de simulation du mode MDI et de l'Exécution de programme. Informations complémentaires: "Fenêtre de simulation", Page 196
Axes d'usinage radiaux	Affichage de l'axe d'usinage radial Paramètres : Rayon Diamètre Par défaut : Rayon

7.2.4 Fenêtre de simulation

Réglages ► Général ► Représentation ► Fenêtre de simulation

Paramètres	Explication
Epaisseur du trait de la position	Epaisseur du trait pour la représentation de la position de l'outil
d'outil	Par défaut : Standard ou Gras
	Par défaut : Standard
Couleur de la position d'outil	Définition de la couleur pour la représentation de la position de l'outil
	Plage de réglage : échelle de couleurs
	Par défaut : Orange
Epaisseur du trait de l'élément de contour actuel	Epaisseur du trait pour la représentation de l'élément de contour actuel
	Par défaut : Standard ou Gras
	Par défaut : Standard
Couleur de l'élément de contour actuel	Définition de la couleur pour la représentation de l'élément de contour actuel
	■ Plage de réglage : échelle de couleurs
	Par défaut : Vert
Tracé d'outil	Utilisation de la trace d'outil
	Paramètres : ON ou OFF
	Par défaut : ON
Outil toujours visible	L'outil est toujours visible dans la fenêtre de simulation. Le contour et la position actuelle de l'outil sont représentés. La zone se met à l'échelle au cours de la procédure.
	Paramètres : ON ou OFF
	Par défaut : OFF

Paramètres	Explication
Alignement horizontal	Alignement horizontal du système de coordonnées dans la fenêtre de simulation
	Paramètres :
	Vers la droite : valeurs croissantes vers la droite
	A gauche : valeurs croissantes vers la gauche
	Par défaut : Vers la droite
Alignement vertical	Alignement vertical du système de coordonnées dans la fenêtre de simulation
	Configuration:
	Vers le haut : valeurs croissantes vers le haut
	Vers le bas : valeurs croissantes vers le bas
	Par défaut : Vers le haut
Minimum display range	Zone de la fenêtre de simulation qu'il n'est pas possible d'agrandir davantage Cette zone reste toujours visible.
	Plage de réglage : 0 mm 1000 mm
	Par défaut : 0



Avec la touche **Annuler**, vous pouvez réinitialiser la définition des couleurs de la fenêtre de simulation aux paramètres d'usine.

7.2.5 User interface

Réglages ► Général ► User interface

Paramètre	Explication
Response time for zeroing via axis label	Temps pendant lequel le nom d'axe doit être maintenu à zéro Plage de réglage : 500 ms 5000 ms Par défaut : 500
Response time for applying values in OEM bar	Temps pendant lequel l'entrée de la barre OEM doit être mainte- nue appuyée pour mémoriser la valeur ; le paramètre s'affiche lorsque la barre OEM est active dans la zone OEM. Plage de réglage : 500 ms 5000 ms Par défaut : 2000

7.2.6 Sons

Réglages ► Général ► Sons

Les différents sons disponibles sont regroupés par thème. Les sons d'un même thème se distinguent les uns des autres.

Paramètres	Explication
Haut-parleur	Utilisation du haut-parleur intégré au dos de l'appareil
	Paramètres : ON ou OFF
	■ Par défaut : ON
Volume sonore	Volume du haut-parleur
	■ Plage de réglage : 0 % 100 %
	Par défaut : 50 %
Message et erreur	Thème sonore à l'affichage d'un message
	Vous pouvez entendre un thème sonore lorsque vous le sélection- nez.
	Options de réglage : Standard, Guitare, Robot, Espace, Pas de son
	Par défaut : Standard
Bruit des touches	Thème sonore lorsque vous utilisez un panneau de commande
	Vous pouvez entendre un thème sonore lorsque vous le sélection- nez.
	Options de réglage : Standard, Guitare, Robot, Espace, Pas de son
	■ Par défaut : Standard

7.2.7 Imprimante

Réglages ► Général ► Imprimante



Le firmware actuel des appareils de cette série ne supporte pas cette fonction.

7.2.8 Droits d'auteur

Réglages ► Général ► Droits d'auteur

Paramètres	Signification et fonction
Logiciel open source	Affichage des licences des logiciels utilisés

7.2.9 Informations maintenance

Réglages ► Général ► Informations maintenance

Paramètres	Signification et fonction
Informations générales	Affichage d'un document avec les adresses de service aprèsvente HEIDENHAIN
Informations maintenance OEM	Affichage d'un document contenant des informations sur le service après-vente assuré par le constructeur de machines
	 Par défaut : Document avec les adresses de service après- vente HEIDENHAIN
	Informations complémentaires : "Ajouter de la documentation", Page 149

7.2.10 Documentation

Réglages ► Général ► Documentation

Paramètres	Signification et fonction
Manuel d'utilisation	Affichage du manuel enregistré sur l'appareil
	 Par défaut : aucun document disponible. Possibilité d'ajouter un document dans la langue de votre choix.
	Informations complémentaires : "Ajouter un manuel d'utilisation", Page 173

7.3 Interfaces

Ce chapitre décrit les paramètres de configuration des réseaux, des lecteurs de réseau et des mémoires de masse USB.

Paramètre	Informations complémentaires
Réseau	"Configurer un réseau", Page 174
Lecteur-réseau	"Configurer un lecteur réseau", Page 175
USB	"USB", Page 200
Axes (fonctions de commutation)	"Axes (fonctions de commutation)", Page 200
Fonctions de commutation dépendantes de la pos.	"Fonctions de commutation dépendantes de la pos.", Page 201

7.3.1 USB

Réglages ► Interfaces ► USB

Paramètres	Explication
Reconnaitre automatiquement la	Détection automatique d'un support de mémoire de masse USB
mémoire USB connectée	Paramètres : ON ou OFF
	Par défaut : ON

7.3.2 Axes (fonctions de commutation)

Réglages ▶ Interfaces ▶ Fonctions de commutation ▶ Axes

En mode Manuel et MDI, il est possible de mettre l'ensemble des axes ou certains axes seulement à zéro en activant l'entrée numérique affectée.



En fonction de l'exécution du produit, de la configuration et des systèmes de mesure raccordés, il se peut que tous les paramètres et toutes les options qui font l'objet d'une description ici ne soient pas proposés à la sélection.

Paramètres	Explication
Configurations générales	Affectation de l'entrée numérique conformément à l'affectation des plots, pour mettre tous les axes à zéro Réglage par défaut : Non relié
<nom de="" l'axe=""></nom>	Affectation de l'entrée numérique conformément à l'affectation des plots, pour mettre l'axe à zéro Réglage par défaut : Non relié

7.3.3 Fonctions de commutation dépendantes de la pos.

Réglages ▶ Interfaces ▶ Fonctions de commutation dépendantes de la pos. ▶ +

Les fonctions de commutation qui dépendent des positions vous permettent de définir des sorties logiques en fonction de la position d'un axe dans un système de référence donné. Vous disposez pour cela de positions de commutation et d'intervalles de position.



En fonction de l'exécution du produit, de la configuration et des systèmes de mesure raccordés, il se peut que tous les paramètres et toutes les options qui font l'objet d'une description ici ne soient pas proposés à la sélection.

Paramètres	Explication
Nom	Nom de la fonction de commutation
Fonction de commutation	Choix si la fonction de commutation doit être activée ou non
	Paramètres : ON ou OFF
	■ Par défaut : ON
Système de référence	Sélection du système de référence de votre choix
	Système de coordonnées machine
	■ Point d'origine
	Position cible
	■ Pointe de l'outil
Axe	Sélection de l'axe de votre choix
Point de commutation	Sélection de la position de l'axe du point de commutation
	Réglage par défaut : 0.0000
Type de commutation	Sélection du type de commutation souhaité
	■ Front de Low vers High
	■ Front de High vers Low
	Intervalle entre Low et High
	Intervalle de High vers Low
	Par défaut : front de Low vers High
Sortie	Sélection de la sortie de votre choix
	X105.13 X105.16 (Dout 0, Dout 2, Dout 4, Dout 6)
	X105.32 X105.35 (Dout 1, Dout 3, Dout 5, Dout 7)
	■ X113.04 (Dout 0)
La sortie est inversée.	Lorsque cette fonction est activée, la sortie s'active si la condition de commutation n'est pas remplie ou si la fonction de commutation est désactivée.
	■ Par défaut : Non activée
Impulsion	Choix, si l'impulsion doit être activée ou non
	■ Paramètres : ON ou OFF
	■ Par défaut : ON
Durée d'impulsion	Sélection de la longueur d'impulsion de votre choix
•	■ 0.1 s 999 s
	■ Par défaut : 0.0 s

Paramètres	Explication
Limite inférieure	Sélection de la limite inférieure de la position de l'axe qui marque la commutation (uniquement pour le type de commutation Intervalle)
Limite supérieure	Sélection de la limite supérieure de la position de l'axe qui marque la commutation (uniquement pour le type de commutation Intervalle)
Supprimer l'enregistrement	Suppression de la fonction de commutation dépendante de la position

7.4 Utilisateur

Ce chapitre décrit les paramètres de configuration des utilisateurs et des groupes d'utilisateurs.

Paramètres	En savoir plus
OEM	"OEM", Page 203
Setup	"Setup", Page 204
Operator	"Operator", Page 205
Ajouter un Utilisateur	"Créer un utilisateur et un mot de passe", Page 172

7.4.1 OEM

Réglages ► Utilisateur ► OEM

L'utilisateur **OEM** (Original Equipment Manufacturer) est celui qui dispose du niveau d'autorisation le plus élevé. Il peut apporter des modifications à la configuration hardware de l'appareil (par ex. aux ports des systèmes de mesure et capteurs). Il peut créer des profils utilisateurs de type **Setup** et **Operator** et configurer des profils utilisateurs de type **Setup** et **Operator**. L'utilisateur **OEM** ne peut être ni dupliqué, ni supprimé. Il ne peut pas être automatiquement connecté.

Paramètres	Explication	Autorisation d'éditer
Nom	Nom de l'utilisateur	_
	■ Par défaut : OEM	
Prénom	Prénom de l'utilisateur	_
	■ Par défaut : –	
Département	Département (service) de l'utilisateur	_
	■ Par défaut : –	
Groupe	Groupe de l'utilisateur	_
	■ Par défaut : oem	
Mot de passe	Mot de passe de l'utilisateur	OEM
	■ Par défaut : oem	
Langue	Langue de l'utilisateur	OEM
Connexion automatique	Au redémarrage de l'appareil : connexion automatique du dernière utilisateur connecté	-
	■ Par défaut : 0FF	
Supprimer le compte utili- sateur Suppression du compte utilisateur		-

7.4.2 Setup

Réglages ► Utilisateur ► Setup

L'utilisateur **Setup** configure l'appareil en vue de son utilisation sur le lieu d'utilisation. Il peut créer des profils utilisateurs de type **Operator**. L'utilisateur **Setup** ne peut être ni dupliqué, ni supprimé. Il ne peut pas être automatiquement connecté.

Paramètres	Explication	Autorisation d'éditer
Nom	Nom de l'utilisateur Par défaut : Setup	-
Prénom	Prénom de l'utilisateur ■ Par défaut : –	-
Département	Département (service) de l'utilisateur Par défaut : –	-
Groupe	Groupe de l'utilisateur ■ Par défaut : setup	-
Mot de passe	Mot de passe de l'utilisateur ■ Par défaut : setup	Setup, OEM
Langue	Langue de l'utilisateur	Setup, OEM
Connexion automatique Au redémarrage de l'appareil : connexion automatique du dernière utilisateur connec ■ Par défaut : OFF		-
Supprimer le compte utili- sateur Suppression du compte utilisateur		-

7.4.3 Operator

Réglages ► Utilisateur ► Operator

L'utilisateur **Operator** est autorisé à exécuter des fonctions de base. Un utilisateur de type **Operator** ne peut pas créer d'autres profils utilisateurs, mais il peut par exemple modifier son nom et sa langue. Un utilisateur du groupe **Operator** peut être automatiquement connecté à la mise sous tension de l'appareil.

Paramètres	Explication	Autorisation d'éditer	
Nom	Nom de l'utilisateur	Operator, Setup, OEM	
	Par défaut : Operator		
Prénom	Prénom de l'utilisateur	Operator, Setup, OEM	
Département	Département (service) de l'utilisateur	Operator, Setup, OEM	
	■ Par défaut : –		
Groupe	Groupe de l'utilisateur	_	
	Par défaut : operator		
Mot de passe	Mot de passe de l'utilisateur	Operator, Setup, OEM	
	Par défaut : operator		
Langue	Langue de l'utilisateur	Operator, Setup, OEM	
Connexion automatique	Au redémarrage de l'appareil : connexion	Operator, Setup, OEM	
	automatique du dernière utilisateur connecté		
	Paramètres : ON ou OFF		
	Par défaut : OFF		
Supprimer le compte utili- sateur	Suppression du compte utilisateur	Setup, OEM	

7.5 Axes

Ce chapitre décrit les paramètres de configuration des axes et des appareils associés.



En fonction de l'exécution du produit, de la configuration et des systèmes de mesure raccordés, il se peut que tous les paramètres et toutes les options qui font l'objet d'une description ici ne soient pas proposés à la sélection.

Configurations générales

Réglages ► Axes ► Configurations générales

Paramètre	Informations complémentaires	
Marques de référence	"Marques de référence", Page 146	
Information	"Information", Page 208	
Fonctions de commutation	"Fonctions de commutation", Page 127	
Entrées (Fonctions de commutation)	"Entrées (Fonctions de commutation)", Page 127	
Sorties (Fonctions de commutation)	"Sorties (Fonctions de commutation)", Page 129	
Insertions	"Insertions", Page 130	
Fonctions MAjouter	"Configurer les fonctions M", Page 147	
Fonctions MConfigurer	"Configurer les fonctions M", Page 147	
Axe du diamètre	"Axe du diamètre", Page 144	
Réglages spéciaux	"Réglages spéciaux", Page 131	
Entraînement central	"Configurer l'entraînement central", Page 109	
Virtual axis keys "Configurer des touches d'axes virtuelles", Page 132		
Filetage "Configurer un filetage (option logicielle NC)", Page		

Paramètres spécifiques aux axes Réglages ► Axes ► <Nom d'axe> (paramètres de l'axe)

Paramètre	Informations complémentaires		
<nom d'axe=""> (paramètres de l'axe)</nom>	"Configuration des axes", Page 95		
Système de mesure	"Configurer des axes pour systèmes de mesure avec interface EnDat", Page 98		
	"Configurer des axes pour des systèmes de mesure à interface 1 V_{CC} ou 11 μA_{CC} ", Page 99		
Marques de référence (Système de mesure)	1 V _{CC} : "Marques de référence (Système de mesure)", Page 102		
Décalage du point de référence	EnDat : "Décalage du point de référence", Page 99 1 V _{CC} : "Décalage du point de référence", Page 99		
Diagnostic des systèmes de mesure avec EnDat	"Diagnostic des systèmes de mesure à interface ", Page 218		
Diagnostic des systèmes de mesure avec 1 $V_{\text{CC}}/11~\mu\text{A}_{\text{CC}}$	"Diagnostic des systèmes de mesure à interface 1 $V_{CC}/11~\mu A_{CC}$ ", Page 217		
Compensation d'erreur linéaire (LEC)	"Configurer une compensation d'erreur linéaire (LEC)", Page 105		
Compensation d'erreur linéaire segmentée (SLEC)	"Configurer une compensation d'erreur linéaire segmentée (SLEC)", Page 106		
Créer un tableau de points de repère	"Créer un tableau de points de repère", Page 107		
Sorties	"Sorties", Page 120		
Entrées	"Entrées", Page 123		
Instructions de mouvement de l'en- trée numérique	"Instructions de mouvement de l'entrée numérique", Page 123		
Instructions de déplacement de l'en- trée analogique	"Instructions de déplacement de l'entrée analogique", Page 124		
Instructions de déplacement de la manivelle électronique	"Configurer une Manivelle électronique", Page 141		
Entrées d'activation numériques	"Entrées d'activation numériques", Page 125		
Fins de course logiciel	"Fins de course logiciel", Page 126		
Axe de broche S	"Axe de broche S", Page 134		
Sorties (S)	"Sorties (S)", Page 136		
Entrées (S)	"Entrées (S)", Page 138		
Instructions de mouvement de l'en- trée numérique (S)	"Commandes de mouvement de l'entrée numérique (S)", Page 139		
Entrées d'activation numériques (S)	"Entrées d'activation numériques (S)", Page 139		
Affichage de la vitesse de rotation via l'entrée analogique (S)	"Affichage de la vitesse de rotation via l'entrée analogique (S)", Page 140		
Gammes de vitesse ajouter	"Ajouter des Gammes de vitesse", Page 140		
Gammes de vitesse	"Gammes de vitesse", Page 141		

7.5.1 Information

Réglages ► Axes ► Configurations générales ► Information

Paramètre	Explication
Affectation des entrées des systèmes de mesure aux axes	Affiche l'affectation des entrées pour systèmes de mesure des différents axes
Affectation des sorties analogiques aux axes	Affiche l'affectation des sorties analogiques des différents axes
Affectation des entrées analogiques aux axes	Affiche l'affectation des entrées analogiques des différents axes
Affectation des sorties numériques aux axes	Affiche l'affectation des sorties numériques des différents axes
Affectation des entrées numériques aux axes	Affiche l'affectation des entrées numériques des différents axes



Utiliser les touches **Réinitialiser** pour réinitialiser les affectations des entrées/sorties.

7.6 Service

Ce chapitre décrit les réglages pour la configuration des appareils, d'entretien du firmware et d'activation des options logicielles.

Paramètre	Informations complémentaires		
Informations sur le firmware	"Informations sur le firmware", Page 210		
Sauvegarder et restaurer la configuration	"Enregistrer les données de configuration", Page 162 "Sauvegarder les fichiers utilisateur", Page 163 "Restaurer des fichiers utilisateur", Page 222 "Restaurer la configuration", Page 223		
Mise à jour du firmware	"Mettre le firmware à jour", Page 215		
Réinitialiser	"Réinitialiser tous les paramètres", Page 224 "Réinitialiser à l'état de livraison", Page 224		
Espace OEM	"Espace OEM", Page 148		
Documentation (Informations maintenance OEM)	"Ajouter de la documentation", Page 149		
Ecran de démarrage	"Ecran de démarrage ajouter", Page 149		
Menu OEM	"Configurer le Menu OEM", Page 150		
Ajouter des entrées à la barre OEM	"Configurer le Menu OEM", Page 150		
Entrées de la barre OEM Logo	"Configurer un logo OEM", Page 151		
Entrées de la barre OEM Vitesse de rotation broche	"Configurer les valeurs nominales pour la vitesse de rotation de la broche", Page 152		
Entrées de la barre OEM Fonction M	"Configurer des fonctions M", Page 153		
Entrées de la barre OEM Fonctions spéciales	"Configurer les fonctions spéciales", Page 154		
Entrées de la barre OEM Document	"Configurer les documents", Page 155		
Configuration (Espace OEM)	"Espace OEM", Page 148		
Exécution du programme	"Adapter l'exécution de programme", Page 156		
Fonction M ajouter	"Configurer des fonctions M", Page 157		
Base de données de textes	"Créer une Base de données de textes ", Page 159		
Messages	"Configurer des messages d'erreurs", Page 160		
Sauvegarder et restaurer la configuration (Espace OEM)	"Sauvegarder et restaurer des messages OEM", Page 160		
Documentation	"Ajouter un manuel d'utilisation", Page 173		
Options de logiciel	"Activer les Options de logiciel", Page 90		

7.6.1 Informations sur le firmware

Réglages ► Service ► Informations sur le firmware

Les informations suivantes s'affichent à des fins de service après-vente et d'entretien.

Paramètres	Explication	
Core version	Numéro de version du microkernel	
Microblaze bootloader version	Numéro de version du programme de démarrage Microblaze	
Microblaze firmware version	Numéro de version du firmware Microblaze	
Extension PCB bootloader version	Numéro de version du programme de démarrage (platine d'extension)	
Extension PCB firmware version	Numéro de version du firmware (platine d'extension)	
Boot ID	Numéro d'identification de la procédure de démarrage	
HW Revision	Numéro de révision du hardware	
C Library Version	Numéro de version de la bibliothèque C	
Version du compilateur	Numéro de version du compilateur	
Touchscreen Controller version	Numéro de version du contrôleur de l'écran tactile	
Number of unit starts	Nombre des procédures de mise en marche de l'appareil	
Qt build system	Numéro de version du logiciel de compilation Qt	
Qt runtime libraries	Numéro de version des bibliothèques d'exécution Qt	
Kernel	Numéro de version du Kernel Linux	
Login status	Informations sur l'utilisateur connecté	
SystemInterface	Numéro de version du module Interface système	
BackendInterface	Numéro de version du module Interface des ports	
Guilnterface	Numéro de version du module Interface utilisateur	
TextDataBank	Numéro de version du module Base de données de textes	
Optical edge detection	Numéro de version du module Détection d'arête optique	
NetworkInterface	Numéro de version du module Interface réseau	
OSInterface	Numéro de version du module Interface du système d'exploitation	
PrinterInterface	Numéro de version du module Interface de l'imprimante	
system.xml	Numéro de version des paramètres système	
axes.xml	Numéro de version des paramètres d'axes	
encoders.xml	Numéro de version des paramètres de systèmes de mesure	
ncParam.xml	Numéro de version des paramètres CN	
spindle.xml	Numéro de version des numéros d'axes de broche	
io.xml	Numéro de version des paramètres des entrées/sorties	
mFunctions.xml	Numéro de version des paramètres de fonctions M	
peripherals.xml	Numéro de version des paramètres de périphériques	
slec.xml	Numéro de version des paramètres de compensation d'erreur linéaire segmentée SLEC	

Paramètres Explication		
lec.xml Numéro de version des paramètres de compensation linéair		
microBlazePVRegister.xml	Numéro de version du "Processor Version Register" de MicroBlaze	
info.xml	Numéro de version des paramètres d'informations	
audio.xml	Numéro de version des paramètres audio	
network.xml	Numéro de version des paramètres réseau	
os.xml	Numéro de version des paramètres du système d'exploitation	
runtime.xml	Numéro de version des paramètres d'exécution	
users.xml	Numéro de version des paramètres utilisateur	
GI Patch Level	Patch-Stand des Golden Image (GI)	

8

Entretien et maintenance

8.1 Vue d'ensemble

Ce chapitre contient une description des opérations de maintenance générales à effectuer sur l'appareil.



Seul un personnel qualifié est habilité à effectuer les opérations décrites ciaprès.

Informations complémentaires: "Qualification du personnel", Page 17



Ce chapitre contient uniquement la description des opérations de maintenance à effectuer sur l'appareil. Il ne contient pas de description des opérations de maintenance à effectuer sur les périphériques.

Pour plus d'informations : voir la documentation du fabricant des appareils périphériques concernés.

8.2 Nettoyage

REMAROUE

Nettoyage avec des produits tranchants ou agressifs

L'appareil risque d'être endommagé s'il n'est pas nettoyé correctement.

- ▶ Ne pas utiliser d'agents nettoyants ou de solvants agressifs ou abrasifs
- ▶ Ne pas utiliser d'objets tranchants pour enlever les salissures tenaces

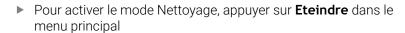
Nettoyer le carter

 Nettoyer les surfaces extérieures avec un chiffon humide et un agent nettoyant doux

Nettoyer l'écran

Pour nettoyer l'écran, nous vous recommandons d'activer le mode Nettoyage. L'appareil passe alors à l'état inactif sans interrompre l'alimentation en courant. L'écran s'éteint dans cet état.







- ► Appuyer sur le **mode Nettoyage**
- > L'écran s'éteint.
- Utiliser un chiffon sans peluches et un nettoyant à vitres de consommation courante pour nettoyer l'écran.



- ► Pour désactiver le mode Nettoyage, appuyer sur n'importe quel endroit de l'écran tactile
- > Une flèche apparaît en bordure inférieure.
- Déplacer la flèche vers le haut
- L'écran s'allume et affiche la dernière interface utilisateur affichée

8.3 Plan d'entretien

L'appareil ne demande pratiquement pas d'entretien.

REMARQUE

Utilisation d'appareils défectueux

Le fait d'utiliser des appareils défectueux peut provoquer des dommages consécutifs graves.

- ▶ Si l'appareil est endommagé, interrompre son utilisation. Ne pas le réparer.
- Remplacer immédiatement les appareils défectueux ou contacter un service après-vente HEIDENHAIN



Seul un personnel électricien est habilité à effectuer les opérations mentionnées ci-après.

Informations complémentaires: "Qualification du personnel", Page 17

Opération d'entretien Intervalle		Intervalle	Remédier aux anomalies	
•	Vérifier la lisibilités des étiquettes, inscriptions et symboles de l'appareil.	Une fois par an	•	Contacter la filiale HEIDENHAIN en charge du S.A.V.
>	Contrôler l'état et le fonctionnement des liaisons électriques.	Une fois par an	•	Changer les câbles défectueux. En cas de besoin, contacter la filiale HEIDENHAIN en charge du S.A.V.
>	Vérifier l'état de l'isolation et l'absence d'anomalie sur le câble secteur.	Une fois par an	•	Remplacer le câble secteur conformément aux spécifications

8.4 Remise en service

Pour une remise en service, par ex. en cas de réinstallation suite à une réparation ou à un remontage, les mesures à prendre et les besoins en personnel sont les mêmes que pour le montage et l'installation.

Informations complémentaires : "Montage", Page 68 **Informations complémentaires :** "Installation", Page 74

Lorsqu'il connecte des appareils périphériques (par ex. des systèmes de mesure), l'exploitant est tenu de veiller à ce que l'appareil soit remis en service en toute sécurité et à ce que le personnel intervenant soit suffisamment qualifié et habilité à intervenir.

Informations complémentaires: "Obligations de l'exploitant", Page 17

8.5 Mettre le firmware à jour

Le firmware est le système d'exploitation de l'appareil. Vous pouvez utiliser le port USB de l'appareil ou la connexion réseau pour importer de nouvelles versions du firmware.



Avant la mise à jour du firmware, vous devez observer les notes relatives à la version du firmware et celles relatives à la compatibilité descendante.



Lorsque le firmware de l'appareil est mis à jour, il est nécessaire de sauvegarder les paramétrages actuels, par mesure de sécurité.

Condition requise

- Le nouveau firmware est disponible sous forme de fichier *.dro.
- Pour une mise à jour du firmware via l'interface USB, il faut que le firmware actuel ait été stocké sur un support de mémoire de masse USB (format FAT32).
- Pour une mise à jour du firmware via l'interface réseau, il faut que le firmware actuel soit disponible dans un répertoire du lecteur réseau.

Lancer une mise à jour du firmware



- ▶ Dans le menu principal, appuyer sur **Réglages**
- Appuyer sur Service
- Ouvrir dans l'ordre :
 - Mise à jour du firmware
 - Continuer
- > L'application Service se lance.

Effectuer la mise à jour du firmware

Une mise à jour du firmware peut se faire à partir d'un support de mémoire de masse USB (format FAT32) ou via un lecteur réseau.



- Appuyer sur Mise à jour du firmware
- Appuyer sur Sélectionner
- Connecter au besoin un support de stockage de masse USB à l'un des ports USB de l'appareil
- Naviguer jusqu'au répertoire contenant le nouveau firmware



Si vous faites une erreur de frappe au moment de sélectionner le répertoire, vous pouvez toujours revenir en arrière, au répertoire d'origine.

- ► Appuyer sur le nom de fichier dans la liste
- Sélectionner le firmware
- ▶ Pour confirmer votre choix, appuyer sur **Sélectionner**
- Les informations relatives à la version du firmware s'affichent.
- Pour fermer le dialogue, appuyer sur OK



La mise à jour du firmware ne peut plus être interrompue une fois que le transfert de données a été lancé.

- ▶ Pour lancer la mise à jour, appuyer sur **Start**
- > L'écran affiche la progression de la mise à jour.
- ▶ Pour confirmer la réussite de la mise à jour, appuyer sur **OK**
- ► Pour fermer l'application Service, appuyer sur **Fermer**
- > L'application Service se ferme.
- L'application principale s'ouvre.
- Si la connexion automatique de l'utilisateur est activée, l'interface utilisateur s'affiche dans le menu Mode manuel.
- Si la connexion automatique de l'utilisateur n'est pas activée, c'est le menu Connexion utilisateur qui s'affiche.

Retirer le support de stockage de masse USB en toute sécurité



- ▶ Dans le menu principal, appuyer sur **Gestion des fichiers**
- Naviguer vers la liste des emplacements de stockage



- Le message Le support de données peut maintenant être retiré. s'affiche.
- Retirer le support de stockage de masse USB

8.6 Diagnostic des systèmes de mesure

La fonction de diagnostic vous permet en principe de vous assurer du bon fonctionnement des systèmes de mesure raccordés. Pour les systèmes de mesure absolus à interface EnDat, vous pouvez voir les messages du système de mesure, ainsi que les réserves fonctionnelles. Pour les systèmes de mesure à interface 1 V_{CC} ou 11 μA_{CC} , vous pouvez vous aider des valeurs affichées pour évaluer le fonctionnement de base des systèmes de mesure. Cette possibilité de diagnostic des systèmes de mesure constitue une première étape avant d'aller plus loin, que ce soit en effectuant un contrôle plus approfondi ou en prenant des mesure de remise en état.

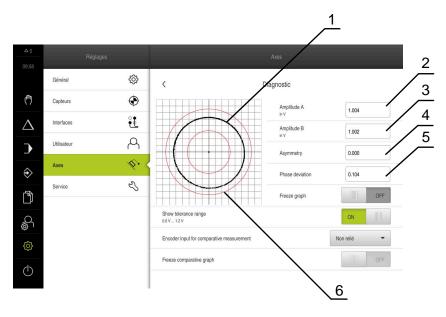


Le PWT 101 ou le PWM 21 de HEIDENHAIN vous offrent davantage de possibilités pour contrôler et tester vos appareils.

Vous trouverez davantage d'informations à ce sujet sur **www.heidenhain.fr**.

8.6.1 Diagnostic des systèmes de mesure à interface 1 $V_{CC}/11 \mu A_{CC}$

Le bon fonctionnement des systèmes de mesure à interface 1 $V_{CC}/11~\mu A_{CC}$ peut être contrôlé en analysant les amplitudes du signal, l'asymétrie et l'erreur de phase. Ces valeurs sont aussi représentées graphiquement sous forme de courbe de Lissajous.



- 1 Courbe de Lissajous
- 2 Amplitude A
- 3 Amplitude B
- **4** Ecart de symétrie
- **5** Erreur de phase
- 6 Tolérances d'amplitudes

Réglages ▶ Axes ▶ <Nom d'axe> ▶ Système de mesure ▶ Diagnostic

Affichage de l'amplitude A en V
Affichage de l'amplitude B en V
Valeur de l'erreur de symétrie
Erreur de phase de 90°

Paramètre	Explication
Geler le graphique	Gel de la courbe de Lissajous Configuration: ON: Le graphique est gelé et ne sera pas actualisé en cas de mouvement. OFF: Le graphique n'est pas gelé et sera actualisé en cas de mouvement. Par défaut: OFF
Afficher la plage de tolérance	Affichage des cercles de tolérance 0,6 V1,2 V Configuration : ON: Deux cercles rouges s'affichent. OFF: Les cercles de tolérance sont masqués. Par défaut : OFF
Entrée du système de mesure pour mesure de comparaison	Faire s'afficher un autre système de mesure d'une autre entrée de système de mesure à des fins de comparaison. Possibilité de superposer les cercles en utilisant le paramètre Gel du graphique. Configuration: Choix de l'entrée du système de mesure Par défaut : non relié
	Paramètre visible uniquement si un autre système de mesure à interface 1 V _{CC} ou 11 µA _{CC} est connecté.
Geler le graph. de comparaison	 Gel de la courbe de Lissajous du système de mesure utilisé en comparaison Configuration: ON: Le graphique est gelé et ne sera pas actualisé en cas de mouvement. OFF: Le graphique n'est pas gelé et sera actualisé en cas de mouvement. Par défaut: OFF Paramètre visible uniquement si un autre système de mesure à interface 1 V_{CC} ou 11 μA_{CC} est connecté.

8.6.2 Diagnostic des systèmes de mesure à interface

Le bon fonctionnement des systèmes de mesure à interface EnDat peut être contrôlé en consultant les erreurs et avertissements, ou en analysant les réserves fonctionnelles.

Selon le système de mesure, toutes les réserves fonctionnelles et tous les messages ne sont pas supportés.

Réserves fonctionnelles



Figure 28 : Exemple de réserves fonctionnelles pour un palpeur de mesure

- 1 Valeur minimale de la position
- **2** piste absolue
- **3** piste incrémentale
- 4 Position actuelle du système de mesure

Chemin: Réglages ► Axes ► <Nom de l'axe> ► Système de mesure ► Diagnostic ► Réserves fonctionnelles

Paramètres	Explication
Piste absolue	Affiche la réserve fonctionnelle de la piste absolue
Piste incrémentale	Affiche la réserve fonctionnelle de la piste incrémentale
Calcul valeur de position	Affiche la réserve fonctionnelle du calcul de la valeur de position
Position	Affiche la position actuelle effective du système de mesure

L'appareil affiche la réserve fonctionnelle sous forme de barre.

Couleur	Plage	Evaluation
Jaune	0 % 25 %	Il est recommandé de procéder à un entretien/maintenance ou d'effectuer un contrôle, avec un PWT 101 par exemple.
Vert	25 % 100 %	Le système de mesure respecte la plage spécifiée.

Erreurs et avertissements

Réglages ► Axes ► <Nom de l'axe> ► Système de mesure ► Diagnostic

Message	Description
Erreurs du système de mesure	Les erreurs du système de mesure indiquent la présence d'un dysfonctionnement sur le système de mesure.
	Les erreurs de systèmes de mesure qui peuvent s'afficher sont par exemple :
	 Source lumineuse défectueuse
	Erreur d'amplitude du signal
	Erreur de position
	Surtension
	Alimentation en sous-tension
	Courant de surcharge
	Défaut de batterie
Avertissement du système de mesure	Le système de mesure affiche des avertissements pour signaler que certains seuils de tolérance ont été atteints ou dépassés.
	Les avertissements de systèmes de mesure qui peuvent s'afficher sont par exemple :
	Collision fréquence
	 Dépassement de température
	 Réserve de contrôle de la source lumineuse
	Chargement batterie
	Point de référence

Les messages peuvent avoir les états suivants :

Etat	Evaluation
OK!	Le système de mesure respecte la plage spécifiée.
Non pris en charge	Ce message n'est pas supporté par le système de mesure.
Erreur!	Il est recommandé de procéder à un entre- tien/maintenance ou de mener un examen plus approfondi, à l'aide d'un PWT 101 par exemple.

8.7 Restaurer des fichiers et des paramètres

Vous avez la possibilité de restaurer sur l'appareil des fichiers et des paramètres qui ont été sauvegardés.

Il convient de respecter l'ordre suivant lors de la restauration :

- Restaurer les répertoires et les fichiers spécifiques OEM
- Restaurer des fichiers utilisateur
- Restaurer la configuration

Le redémarrage automatique de l'appareil n'a lieu que lorsque les paramètres ont été restaurés.

8.7.1 Restaurer les répertoires et les fichiers spécifiques OEM

Il est possible de charger des répertoires et des fichiers sauvegardés qui sont propres à l'OEM. Cela permet de restaurer la configuration de l'appareil en même temps que la restauration des paramètres.

Informations complémentaires: "Restaurer la configuration", Page 223

En cas de maintenance, il est donc tout à fait possible, après une procédure de restauration, d'utiliser la configuration de l'appareil qui est tombé en panne sur un appareil de rechange. Il faut toutefois que les versions du firmware coïncident ou qu'elles soient compatibles.

Réglages ► Service ► Espace OEM ► Sauvegarder et restaurer la configuration

Paramètre	Explication
Restaurer les répertoires et les	Restauration des paramétrages de l'espace OEM à partir du fichier
fichiers spécifiques OEM	ZIP

- Restaurer les répertoires et les fichiers spécifiques OEM
- ► Appuyer sur Charger comme ZIP
- Au besoin, connecter un support de mémoire de masse USB (format FAT32) à un port USB
- Naviguer vers le répertoire qui contient le fichier de sauvegarde
- Sélectionner un fichier de sauvegarde
- Appuyer sur Sélectionner
- ► Confirmer la fin du transfert avec **OK**



Il n'y a pas de redémarrage automatique en cas de restauration des répertoires et des fichiers spécifiques à l'OEM. Le redémarrage n'a lieu qu'en cas de restauration des paramètres.

Informations complémentaires : "Restaurer la configuration", Page 223

► Pour pouvoir redémarrer l'appareil avec les répertoires et les fichiers OEM transférés, éteindre et rallumer l'appareil

Retirer le support de stockage de masse USB en toute sécurité



- Dans le menu principal, appuyer sur Gestion des fichiers
- Naviguer vers la liste des emplacements de stockage
- Appuyer sur Retirer en toute sécurité
 - Le message Le support de données peut maintenant être retiré. s'affiche.
 - Retirer le support de stockage de masse USB

8.7.2 Restaurer des fichiers utilisateur

Les fichiers utilisateurs de l'appareil qui ont été sauvegardés peuvent être chargés à nouveau sur l'appareil. Les fichiers utilisateurs existants seront alors écrasés. Cela ajouté à la possibilité de restaurer des paramétrages, c'est toute la configuration d'un appareil qu'il est ainsi possible de restaurer.

En cas de maintenance, il est donc tout à fait possible, après une procédure de restauration, d'utiliser la configuration de l'appareil qui est tombé en panne sur un appareil de rechange. La seule condition requise pour cela est que la version du firmware précédent soit identique, ou compatible, avec celle du nouveau firmware.



Les fichiers utilisateurs correspondent à l'ensemble des fichiers de l'ensemble des groupes d'utilisateurs sauvegardés dans le répertoire associé, qui peuvent être sauvegardés et restaurés.

Les fichiers du répertoire **System** ne sont pas restaurés.

Réglages ► Service ► Sauvegarder et restaurer la configuration

Paramètre	Explication
Rostaurer des fichiers utilisateur	Pastaurar des fichiers utilisateur de l'annareil

- ▶ Restaurer des fichiers utilisateur
- ► Appuyer sur **Charger comme ZIP**
- Au besoin, connecter un support de mémoire de masse USB (format FAT32) à un port USB
- Naviguer vers le répertoire qui contient le fichier de sauvegarde
- Sélectionner un fichier de sauvegarde
- Appuyer sur Sélectionner
- ► Confirmer la fin du transfert avec **OK**



Il n'y a pas de redémarrage automatique en cas de restauration des fichiers utilisateurs. Le redémarrage n'a lieu qu'en cas de restauration des paramètres.

"Restaurer la configuration"

▶ Pour redémarrer l'appareil avec les fichiers utilisateurs qui ont été transférés, vous devez d'abord éteindre l'appareil, puis le démarrer de nouveau.

Retirer le support de stockage de masse USB en toute sécurité



- ▶ Dans le menu principal, appuyer sur **Gestion des fichiers**
- Naviguer vers la liste des emplacements de stockage
- ▶ Appuyer sur **Retirer en toute sécurité**
- Le message Le support de données peut maintenant être retiré. s'affiche.
- ▶ Retirer le support de stockage de masse USB

8.7.3 Restaurer la configuration

Les paramétrages sauvegardés peuvent être chargés à nouveau sur l'appareil. La configuration actuelle de l'appareil est remplacée.



Les options logicielles qui étaient activées lors de la sauvegarde des paramétrages doivent être activées avant de procéder à la restauration.

Une restauration peut s'avérer nécessaire dans les cas suivants :

- Lors de la mise en service, les paramétrages sont appliqués à un appareil et transmis à tous les appareils identiques.
 - **Informations complémentaires :** "Etapes individuelles de mise en service", Page 88
- Après la réinitialisation, tous les paramètres sont à nouveau copiés sur l'appareil.
 Informations complémentaires: "Réinitialiser tous les paramètres", Page 224

Réglages ▶ Service ▶ Sauvegarder et restaurer la configuration

Paramètre	Explication
Restaurer la configuration	Restaurer des paramétrages sauvegardés

- ► Restaurer la configuration
- Appuyer sur Restauration complète
- Au besoin, connecter un support de mémoire de masse USB (format FAT32) à un port USB de l'appareil.
- Naviguer vers le répertoire qui contient le fichier de sauvegarde
- Sélectionner un fichier de sauvegarde
- Appuyer sur Sélectionner
- ► Confirmer la fin du transfert avec **OK**
- > Le système est mis à l'arrêt.
- ▶ Pour redémarrer l'appareil avec les données de configuration transmises, mettre l'appareil hors tension, puis le remettre en route.

Retirer le support de stockage de masse USB en toute sécurité



- ▶ Dans le menu principal, appuyer sur **Gestion des fichiers**
- Naviguer vers la liste des emplacements de stockage
- Appuyer sur Retirer en toute sécurité
- > Le message Le support de données peut maintenant être retiré, s'affiche.
- Retirer le support de stockage de masse USB



8.8 Réinitialiser tous les paramètres

Il est tout à fait possible d'effectuer, au besoin, une réinitialisation de l'appareil aux paramètres d'usine. Les options logicielles sont désactivées et devront être réactivées avec la clé de licence disponible.

Réglages ► Service ► Réinitialiser

Paramètre	Explication
Réinitialiser tous les paramètres	Réinitialiser les réglages aux paramètres d'usine

Réinitialiser tous les paramètres

- ► Saisir le mot de passe
- Valider la saisie avec RET
- Pour afficher le mot de passe en Texte clair, activer Afficher le mot de passe
- Pour confirmer cette opération, appuyer sur OK
- Pour confirmer la réinitialisation, appuyer sur OK
- Pour confirmer la mise à l'arrêt de l'appareil, appuyer sur **OK**
- > L'appareil est mis à l'arrêt.
- > Tous les réglages sont réinitialisés.
- > Pour redémarrer l'appareil, le mettre hors tension, puis à nouveau sous tension.

8.9 Réinitialiser à l'état de livraison

Il est tout à fait possible d'effectuer, au besoin, une réinitialisation de l'appareil aux paramètres d'usine et de supprimer les fichiers utilisateur de l'espace mémoire de l'appareil. Les options logicielles sont désactivées et devront être réactivées avec la clé de licence disponible.

Réglages ► Service ► Réinitialiser

Paramètre	Explication
Réinitialiser à l'état de livraison	Réinitialiser aux paramètres d'usine et supprimer les fichiers utili- sateur dans l'espace mémoire de l'appareil

► Réinitialiser à l'état de livraison

- ► Saisir le mot de passe
- ▶ Valider la saisie avec RET
- Pour afficher le mot de passe en Texte clair, activer Afficher le mot de passe
- ▶ Pour confirmer cette opération, appuyer sur **OK**
- Pour confirmer la réinitialisation, appuyer sur OK
- Pour confirmer la mise à l'arrêt de l'appareil, appuyer sur OK
- > L'appareil est mis à l'arrêt.
- Tous les réglages sont réinitialisés et les fichiers utilisateur supprimés.
- > Pour redémarrer l'appareil, le mettre hors tension, puis à nouveau sous tension.

9

Démontage et élimination des déchets

9.1 Vue d'ensemble

Ce chapitre contient des informations et des spécifications relatives à la protection de l'environnement dont il vous faut tenir compte pour un démontage et une élimination corrects de l'appareil.

9.2 Démontage



Seul un personnel qualifié est habilité à procéder au démontage de l'appareil.

Informations complémentaires : "Qualification du personnel", Page 17

En fonction des appareils périphériques connectés, le démontage peut exiger l'intervention d'un électricien.

Il est également important de respecter les consignes de sécurité qui s'appliquent lors du montage et de l'installation des composants concernés.

Démonter l'appareil

Pour démonter l'appareil, effectuer les étapes d'installation et de montage dans le sens inverse

Informations complémentaires : "Installation", Page 74 **Informations complémentaires :** "Montage", Page 68

9.3 Elimination des déchets

REMARQUE

Une mauvaise élimination de l'appareil!

Si l'appareil n'est pas correctement éliminé, des dommages environnementaux peuvent en résulter.



- Ne pas éliminer les composants électriques et électroniques avec les déchets ménagers
- Eliminer la batterie tampon encastrée séparément
- ► Éliminer l'appareil et la batterie tampon conformément à la réglementation locale relative au recyclage qui est en vigueur
- ▶ Pour toute question relative à l'élimination de l'appareil, contacter un service après-vente HEIDENHAIN

Caractéristiques techniques

10.1 Vue d'ensemble

Ce chapitre contient un récapitulatif des données de l'appareil et des schémas sur lesquels figurent les dimensions de l'appareil et les cotes d'encombrement.

10.2 Données de l'appareil

Appareil	
Carter	Carter fraisé en aluminium
Dimensions du carter	314 mm x 265 mm x 36 mm
Type de fixation, dimensions	VESA MIS-D, 100 100 mm x 100 mm
Affichage	
Ecran	 Ecran large LCD (16:10) Ecran couleur 30,7 cm (12,1") 1280 x 800 pixels
Résolution d'affichage	réglable, 0,00001 mm min.
Interface utilisateur	Interface utilisateur (GUI) avec écran tactile (Touchscreen)
Caractéristiques électrique	s
Tension d'alimentation	 100 V 240 V CA (±10 %) 50 Hz 60 Hz (±5 %) Pour les appareils portant le numéro ID 1089176-xx: Puissance d'entrée max. 38 W Pour les appareils portant le numéro ID 1089177-xx: Puissance d'entrée max. 79 W
Batterie-tampon	Pile au lithium de type CR2032 ; 3,0 V
Catégorie de surtension	II
Nombre d'entrées pour syst.de mes.	Application Fraisage : 4 (2 entrées supplémentaires activables par une option logicielle) Application Tournage : 4
Interfacesde systèmes de mesure	 1 V_{CC}: courant maximal 300 mA, fréquence d'entrée max. 400 kHz 11 µA_{CC}: courant maximal 300 mA, fréquence d'entrée max. 150 kHz EnDat 2.2: courant maximal 300 mA
Interpolation pour 1 V _{CC}	4096 fois
Connexion palpeur	 Alimentation en tension 5 V CC ou 12 V CC Sortie de commutation 5 V ou libre de potentiel Longueur de câble max. avec un câble HEIDENHAIN30 m

Caractéristiques électrique	>			
Entrées numériques	TTL CC 0 V +5 V			
	Ampli- tude	Plage de tension	Plage de courant	
	Haut	11 V 30 V CC	2,1 mA 6,0 mA	
	Bas	3 V 2,2 V CC	0,43 mA	
Sorties numériques	TTL CC 0 V +5 V Charge maximale 1 k Ω			
	Plage de tension 24 V CC (20,4 V 28,8 V) Courant de sortie max. 150 mA par canal			
Sorties relais	TensCoulPuis		on max. 15 W	
Entrées analogiques	Plage d	s appareils portant le e tension 0 V CC + nce $100 \Omega \le R \le 50 \text{ k}$		
Sorties analogiques	Plage d	s appareils portant le e tension –10 V CC . maximale 1 kΩ	numéro ID 1089177-xx : +10 V	
Sorties de tension de 5 V		ce de tension ±5 %, t maximal 100 mA		
Interface de données	500	GB 2.0 Hi-Speed (type mA par port USB nernet 10/100 Mbits/	A), courant maximal	
Température de service	0°C +			
Température de stockage		. +70 °C		
Humidité relative		80 % sans condensa	tion	
Hauteur	≤ 2000		uon	
Directives	DirectDirectlimitdang		014/35/UE	
Degré de salissure	2			
Indice de protection	■ Face	e avant et faces latéra	ales: IP65	

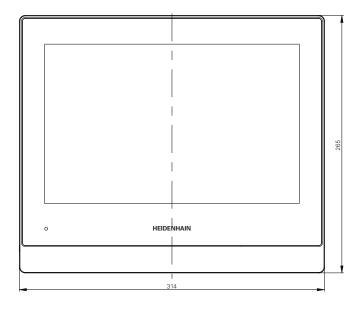
Généralités

Poids

- 3,5 kg
- avec socle Single-Pos: 3,6 kg
 avec socle Duo-Pos: 3,8 kg
 avec socle Multi-Pos: 4,5 kg
- avec support Multi-Pos : 4,1 kg

10.3 Dimensions de l'appareil et cotes d'encombrement

Toutes les cotes des dessins sont indiquées en millimètres.



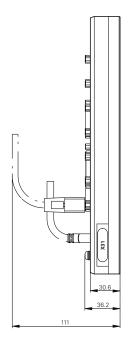


Figure 29: Dimensions du carter

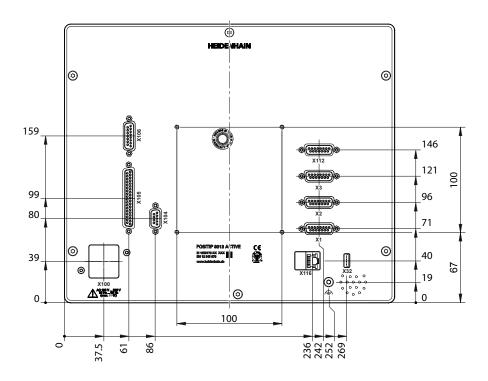


Figure 30 : Dimensions de l'arrière de l'appareil

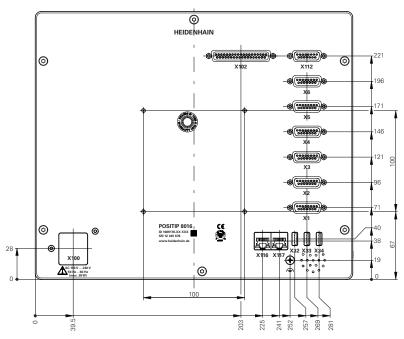


Figure 31 : Dimensions du dos des appareils portant le numéro ID 1089176-xx

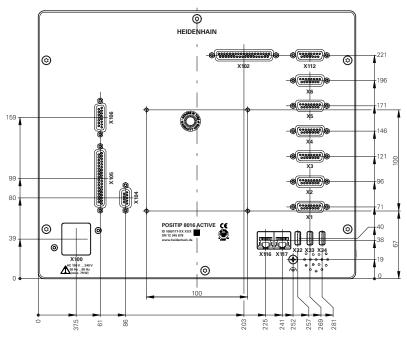


Figure 32 : Dimensions du dos des appareils portant le numéro ID 1089177-xx

10.3.1 Dimensions de l'appareil avec le socle Single-Pos

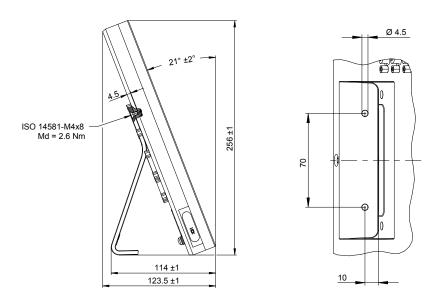


Figure 33 : Dimensions de l'appareil avec le socle Single-Pos

10.3.2 Dimensions de l'appareil avec le socle Duo-Pos

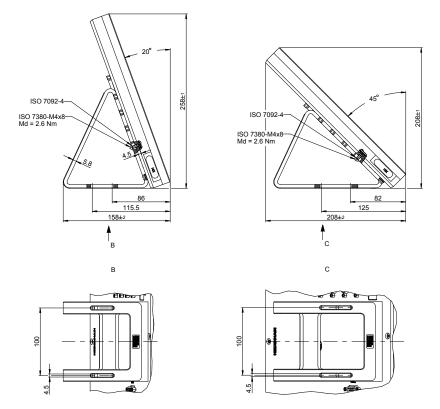


Figure 34 : Dimensions de l'appareil avec le socle Duo-Pos

10.3.3 Dimensions de l'appareil avec le socle Multi-Pos

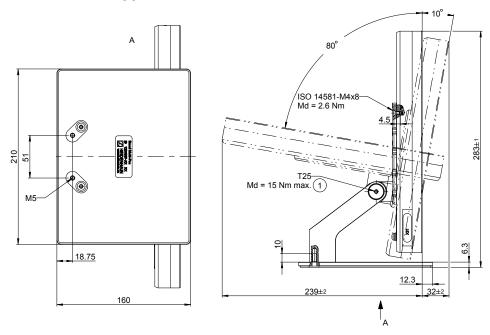


Figure 35 : Dimensions de l'appareil avec le socle Multi-Pos

10.3.4 Dimensions de l'appareil avec le support Multi-Pos

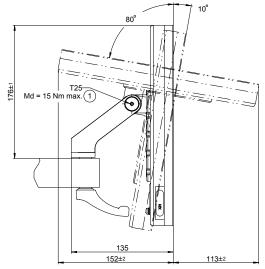


Figure 36 : Dimensions de l'appareil avec le support Multi-Pos



Informations relatives à l'utilisateur de type "Operator"

Vue d'ensemble

Cette partie de la documentation contient l'essentiel des informations utiles aux utilisateurs de type Operator, pour la mise en service de l'appareil.

Cette partie de la documentation contient des informations sur les différents modes de fonctionnement :

- "Mode manuel", Page 239
- "Mode MDI", Page 249
- "Exécution de programme ", Page 261
- "Programmation ", Page 270

Vous y trouverez également un exemple d'application et des informations relatives au service et à la maintenance, pour résoudre d'éventuels problèmes :

- "Exemple d'application-", Page 282
- "Entretien et maintenance", Page 212
- "Que faire si ... ?", Page 300

Contenus des chapitres dans la partie "Informations pour les utilisateurs de type Operator"

Le tableau suivant présente :

- les différents chapitres qui composent la partie "Informations pour les utilisateurs de type Operator" actuelle
- les informations que contiennent les différentes chapitres
- les principaux groupes de personnes ciblés par ces chapitres

Chapitre	Sommaire		Public visé	
	Ce chapitre contient des informations sur	ОЕМ	Setup	Operator
1 "Mode manuel"	le mode de fonctionnement "Manuel" l'utilisation du mode de fonctionnement "Manuel"		✓	✓
2 "Mode MDI"	le mode de fonctionnement "MDI" l'utilisation du mode de fonctionnement "MDI" l'exécution de séquences individuelles		✓	✓
3 "Exécution de programme "	le mode de fonctionnement "Exécution de programme" l'utilisation du mode de fonctionnement "Exécution de programme" "Exécution de programmes eréés entérieurement		✓	✓
4 "Programmation "	l'exécution de programmes créés antérieurement le mode de fonctionnement "Exécution de programme" l'utilisation du mode de fonctionnement "Exécution de programme" l'exécution de programmes créés antérieurement		✓	√
5 "Exemple d'application-"	un déroulement typique de l'usinage à l'aide d'un exemple de pièce			✓
6 "Que faire si ?"	les causes des perturbations fonctionnelles du produit les mesures pour remédier aux perturbations fonction- nelles du produit	✓	✓	√

Sommaire

	1	Mode	manuel	239
		1.1	Informations générales	240
		1.2	Définir une limite maximale pour la vitesse de rotation de la broche	
		1.3	Lancer une recherche des marques de référence	243
		1.4	Définir des points d'origine	
			1.4.1 Effleurer les points d'origine	244
			1.4.2 Définition d'une position comme point d'origine	
		1.5	Créer des outils	
		1.6	Mesurer des outils	
		1.7	Sélectionner un outil	
		1.8	Effectuer un déplacement avec la fonction Incrément	248
	2	Mode	MDI	249
		2.1	Vue d'ensemble	250
		2.2	Définir une limite maximale pour la vitesse de rotation de la broche	252
		2.3	Types de séquences	252
			2.3.1 Positionnements	
			2.3.2 Cycle d'usinage	
		2.4	Exécuter des séquences	
		2.5	Utiliser la fenêtre de simulation	
		0.6	2.5.1 Représentation sous forme de vue de contour	
		2.6	Travail avec l'outil d'aide au positionnement	
		2.7	Appliquer un Facteur échelle	259
	3	Exécut	tion de programme	261
		3.1	Informations générales	262
		3.2	Utiliser un programme	264
			3.2.1 Exécuter le programme	
			3.2.2 Commander des séquences de programme	
			3.2.3 Interrompre l'exécution	
			3.2.5 Appliquer un Facteur échelle	
			3.2.6 Régler la vitesse de rotation broche	269
		3.3	Gérer les programmes	
			3.3.1 Ouvrir un programme	
			3.3.2 Fermer le programme	
	4	Progra	ımmation	270
		4.1	Vue d'ensemble	271
		4.2	Types de séquences	272
			4.2.1 Positionnements	272
			4.2.2 Systèmes de coordonnées	
			4.2.3 Fonctions de machine	
		4.0	4.2.4 Cycle d'usinage	
		4.3	Créer un programme	
			4.3.1 Assistance à la programmation	
			4.3.3 Ajouter des séquences	

		4.3.4 Supprimer des séquences	278
		4.3.5 Mémoriser un programme	278
	4.4	Utiliser la fenêtre de simulation	278
		4.4.1 Représentation sous forme de vue de contour	
		4.4.2 Activer la fenêtre de simulation	
		4.4.3 Contrôler le programme dans la fenêtre de simulation	
	4.5	Gérer des programmes	280
		4.5.1 Ouvrir un programme	
		4.5.2 Fermer le programme	
		4.5.3 Mémoriser un programme	
		4.5.5 Mémoriser automatiquement le programme	
		4.5.6 Supprimer un programme	
	4.6	Editer des séquences de programme	281
5	Exemple	e d'application	282
	5.1	Informations générales	283
	5.2	Se connecter pour l'exemple d'application	284
	5.3	Conditions requises	284
	5.4	Dégauchissage du tour	287
		5.4.1 Etalonner un outil de référence	288
		5.4.2 Etalonnage d'outils	
		5.4.3 Déterminer le point d'origine	
	5.5	Réaliser l'ébauche du contour extérieur	291
	5.6	Réaliser une gorge en tournage	293
	5.7	Tournage d'un chanfrein	294
	5.8	Réaliser la finition du contour extérieur	295
	5.9	Usinage d'un filet	297
		5.9.1 Définir un filet	298
		5.9.2 Usiner un filet en tournage	299
6	Que fair	re si ?	300
	6.1	Sommaire	301
	6.2	Exporter des fichiers de connexion (logging)	301
	6.3	Panne du système ou panne de courant	301
		6.3.1 Restaurer le firmware	
		6.3.2 Restaurer la configuration	
	6.4	Perturbations	303
		6.4.1 Résolution des perturbations	303

Mode manuel

1.1 Informations générales

Ce chapitre décrit le mode Manuel et comment réaliser des opérations d'usinage simples dans ce mode.



Vous devez avoir lu et compris le chapitre "Utilisation générale" avant d'effectuer les opérations décrites ci-après.

Informations complémentaires: "Utilisation générale", Page 20

Brève description

Pour calculer une position absolue, il faut franchir les marques de référence qui se trouvent sur les supports de mesure (graduation) des systèmes de mesure. En mode Manuel, une fois les marques de référence franchies, vous définissez les points d'origine qui serviront de base pour un usinage de la pièce conforme au dessin.



Pour pouvoir utiliser l'appareil en mode MDI, il faut impérativement que les points d'origine aient été définis en mode manuel.



Il n'y a pas de recherche des marques de référence sur les systèmes de mesure à interface EnDat, car les axes sont automatiquement référencés.

Les procédures à suivre pour mesurer des positions et choisir des outils sont décrites ci-après afin que vous puissiez réaliser des usinages simples en mode manuel.

Appel



- ▶ Dans le menu principal, appuyer sur **Mode manuel**
- > L'interface utilisateur correspondant au mode Manuel s'affiche.

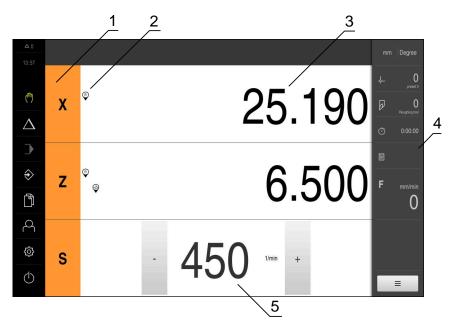


Figure 37 : Menu **Mode manuel**

- 1 Touche d'axe
- **2** Référence
- **3** Affichage de position
- 4 Barre d'état
- **5** Vitesse de rotation de la broche (machine-outil)

1.2 Définir une limite maximale pour la vitesse de rotation de la broche

Si l'appareil est configuré avec un **axe de broche S**, vous devez définir une limite supérieure avant d'exécuter une éventuelle procédure d'usinage.

Pour cela, la boîte de dialogue **Limite sup. de la vitesse broche** s'affiche chaque fois que l'appareil est mis sous tension.

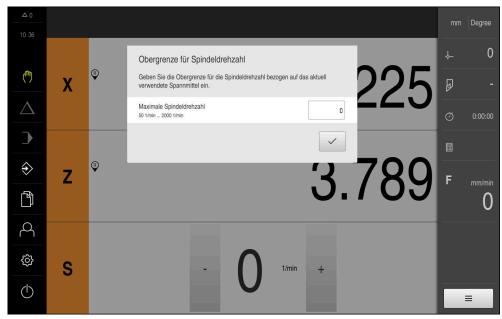


Figure 38 : Boîte de dialogue **Limite sup. de la vitesse broche**

- Appuyer dans le champ de saisie Vitesse maximale de broche
- ► Entrer la limite supérieure de la vitesse de rotation broche par rapport au moyen de serrage actuellement utilisé
- ► Valider la saisie avec **RET**



- Appuyer sur Confirmer
- > La limite supérieure est mémorisée par l'appareil..
- > Le dialogue **Limite sup. de la vitesse broche** se ferme.

1.3 Lancer une recherche des marques de référence

L'appareil peut s'aider des marques de référence pour associer la position des axes du système de mesure de la machine à la plage de mesure.

Si le système de mesure ne dispose pas de marques de référence dans un système de coordonnées donné, il vous faudra rechercher les marques de référence avant le début de la mesure.



Si l'appareil est configuré avec un **axe de broche S**, vous devez définir une limite supérieure avant d'exécuter une éventuelle procédure d'usinage.

Informations complémentaires : "Définir une limite maximale pour la vitesse de rotation de la broche", Page 242



Si la recherche des marques de référence est activée au démarrage de l'appareil, toutes les fonctions de l'appareil restent inhibées jusqu'à ce que ladite recherche soit terminée.

Informations complémentaires : "Marques de référence (Système de mesure)", Page 102



Il n'y a pas de recherche des marques de référence sur les systèmes de mesure à interface EnDat, car les axes sont automatiquement référencés.

Si la recherche des marques de référence est activée sur l'appareil, un assistant vous invite à franchir les marques de référence des axes.

- Après connexion, suivre les instructions de l'assistant
- Une fois la recherche des marques de référence terminée, le symbole de la référence cesse de clignoter.

Informations complémentaires : "Eléments de commande de l'affichage de positions", Page 41

Informations complémentaires : "Activer la recherche des marques de référence", Page 147

Lancer manuellement la recherche des marques de référence

Si la recherche des marques de référence n'a pas été effectuée au démarrage, vous pourrez l'effectuer manuellement à un moment ultérieur.



- ▶ Dans le menu principal, appuyer sur **Mode Manuel**
- L'interface utilisateur correspondant au mode Manuel s'affiche



Dans la barre d'état, appuyer sur Fonctions auxiliaires



- Appuyer sur Marques de référence
- > Les marques de référence existantes sont supprimées.
- > Le symbole de la référence clignote.
- Suivre les instructions de l'assistant
- Une fois la recherche des marques de référence terminée, le symbole de la référence cesse de clignoter.

1.4 Définir des points d'origine

En mode manuel, vous pouvez définir les points d'origine d'une pièce en appliquant les méthodes suivantes :

- Palpage d'une pièce avec un outil ("effleurement") Vous devez alors définir comme point d'origine la position d'outil correspondante.
- Approcher la position et la définir comme point d'origine, ou écraser la valeur de position



Il se peut que la personne en charge de la configuration (**Setup**) ait déjà procédé à des réglages dans le tableau de points d'origine.

Informations complémentaires : "Créer un tableau de points d'origine", Page 180



En cas de palpage avec un outil ("effleurement"), l'appareil utilise les paramètres mémorisés dans le tableau d'outils.

Informations complémentaires: "Créer un tableau d'outils", Page 177

Condition requise:

- Une pièce est serrée sur la machine-outil.
- Les axes sont référencés.

1.4.1 Effleurer les points d'origine



- ▶ Dans le menu principal, appuyer sur **Mode manuel**
- > L'interface utilisateur correspondant au mode Manuel s'affiche.



Dans la barre d'état, appuyer sur Fonctions auxiliaires



- Dans la boîte de dialogue, appuyer sur Points d'origine
- > La boîte de dialogue **Définir des données de points d'origine** s'ouvre.
- Approcher la position de votre choix avec l'outil



- Appuyer sur Mémoriser la position
- La position actuelle de l'outil est enregistrée.
- Dégager l'outil à une position de sécurité
- Entrer les données de position de votre choix dans les champs de saisie



- Appuyer sur Confirmer dans l'assistant
- > La boîte de dialogue Sélectionner le point d'origine s'ouvre.
- ▶ Dans le champ de saisie Point d'origine sélectionné, sélectionner le point d'origine de votre choix :
 - Sélectionner une entrée dans le tableau de points d'origine pour écraser un point d'origine existant
 - ▶ Pour créer un nouveau point d'origine, entrer un numéro qui n'a pas été encore affecté dans le tableau de points d'origine et valider avec RET



- ► Appuyer sur **Confirmer** dans l'assistant
- Les coordonnées palpées sont mémorisées comme point d'origine.

1.4.2 Définition d'une position comme point d'origine

Pour les usinages de type simple, vous pouvez utiliser la position actuelle comme point d'origine et effectuer des calculs de positions simples.

Condition requise:

- Une pièce est serrée sur la machine-outil.
- Les axes sont référencés.



Un système avec des marques de référence impose de recourir à un référencement avant une mise à zéro et la définition de points d'origine.

Une fois l'appareil redémarré, il ne serait pas possible de retrouver ces points d'origine sans référencement. Les points mémorisés ne pouvant plus être approchés avec précision, le tableau de points zéro perdrait alors lui aussi sa validité.

Informations complémentaires : "Lancer une recherche des marques de référence", Page 243



Le fait de renseigner une valeur directement via le nom d'axe X entraîne le déplacement du point d'origine actuel, et donc son décalage par rapport au centre de la broche.

Il est possible d'activer/désactiver le nom d'axe X pour éviter toute saisie directe.

Informations complémentaires: "Axe du diamètre", Page 144

Définir la position actuelle comme point d'origine



- Approcher la position de votre choix
- ► Maintenir la **touche d'axe** appuyée
- > La position actuelle écrase le point d'origine actif dans le tableau de points d'origine.
- > Le point d'origine actif est mémorisé comme nouvelle valeur.
- Exécuter l'usinage souhaité

Définir les valeurs de la position actuelle



- Approcher la position de votre choix
- Appuyer sur la touche d'axe ou sur la valeur de position dans la zone de travail
- Saisir la valeur de position de votre choix
- ▶ Valider la saisie avec RET
- > La valeur est prise en compte pour la position actuelle.
- > La valeur de position programmée est reliée à la position actuelle et écrase le point d'origine actif qui figure dans le tableau de points d'origine.
- > Le point d'origine actif est mémorisé comme nouvelle valeur.
- Exécuter l'usinage souhaité

1.5 Créer des outils

En mode manuel, vous pouvez créer les outils utilisés dans le tableau d'outils.



Il se peut que la personne en charge de la configuration (**Setup** ait déjà effectué des réglages dans le tableau d'outils.

Informations complémentaires: "Créer un tableau d'outils", Page 177

- Une pièce est serrée sur la machine-outil.
- Les axes sont référencés.



- ► Dans la barre d'état, appuyer sur **Outils**
- > La boîte de dialogue **Outils** s'affiche.



- ► Appuyer sur **Ouvrir le tableau**
- > Le dialogue **Tableau d'outils** s'affiche.
- ► Appuyer sur **Ajouter**
 - ▶ Entrer une désignation dans le champ de saisie **Type d'outil**
 - Valider la saisie avec RET
 - Appuyer dans les champs de saisie et entrer les valeurs correspondantes
 - Au besoin, commuter l'unité de mesure dans le menu de sélection
 - > Les valeurs saisies seront converties.
 - ► Valider la saisie avec **RET**
 - > L'outil défini est ajouté au tableau d'outils.



- ► Pour empêcher toute modification et/ou suppression involontaire de l'entrée de l'outil, appuyer sur l'icône
 - Verrouiller située juste à côté.
- ► Appuyor our **Fe**



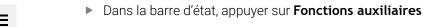
- > Le symbole change et l'entrée est alors protégée.
- Appuyer sur Fermer
- > Le dialogue **Tableau d'outils** se ferme.

1.6 Mesurer des outils

Pour déterminer les coordonnées d'outil **X** et **Z** et les inscrire dans le tableau d'outils, vous pouvez utiliser la fonction **Définir des données de position** pour mesurer l'outil sur le tour.



- ▶ Dans le menu principal, appuyer sur Mode manuel
- > L'interface utilisateur correspondant au mode Manuel s'affiche.





- ▶ Dans la boîte de dialogue, appuyer sur **Données Outils**
- La boîte de dialogue Définir des données de position s'ouvre.
- ▶ Déplacer l'outil jusqu'à la position de votre choix
- ► Appuyer sur **Mémoriser la position**
- > La position actuelle de l'outil est enregistrée.
- Dégager l'outil à une position de sécurité
- ► Entrer les données de position de votre choix dans les champs de saisie
- ► Appuyer sur **Confirmer** dans l'assistant
- > La boîte de dialogue **Sélectionner l'outil** s'ouvre.
- Sélectionner l'outil de votre choix dans le champ de saisie Outil sélectionné :
 - ► Pour écraser un outil existant, sélectionner un entrée dans le tableau d'outils
 - Pour créer un nouvel outil, entrer un numéro d'outil qui n'a pas encore été attribué dans le tableau d'outils, puis confirmer avec RET
- Appuyer sur Confirmer dans l'assistant
- > Les coordonnées palpées sont mémorisées pour cet outil.

1.7 Sélectionner un outil

La barre d'état affiche l'outil qui est actuellement sélectionné. Vous avez ici accès au tableau d'outils dans lequel vous pouvez sélectionner l'outil dont vous avez besoin. Les paramètres de l'outil sont automatiquement pris en compte par l'appareil.



Il se peut que la personne en charge de la configuration (**Setup** ait déjà effectué des réglages dans le tableau d'outils.

Informations complémentaires: "Créer un tableau d'outils", Page 177



- Dans la barre d'état, appuyer sur Outils
- > La boîte de dialogue **Outils** s'affiche.
- Appuyer sur l'outil de votre choix
- **✓**
- Appuyer sur Confirmer
- > Les paramètres de l'outil sont automatiquement pris en compte par l'appareil.
- L'outil sélectionné s'affiche dans la barre d'état.
- Monter l'outil sélectionné sur la machine-outil



1.8 Effectuer un déplacement avec la fonction Incrément

En mode Manuel, vous pouvez effectuer un déplacement incrémental avec la fonction Incrément.



- ▶ Dans la barre d'état, appuyer sur **Avance/Incrément**
- > La boîte de dialogue **Avance/Incrément** s'ouvre.
- ► Activer un incrément avec le commutateur coulissant **ON/OFF**
- ► Entrer l'incrément dans le champ de saisie correspondant.
 - Pour les axes linéaires : dans les champs de saisie mm/tr et mm/min
 - Pour les axes rotatifs : dans le champ de saisie Incrément



- ▶ Pour quitter la boîte de dialogue, appuyer sur **Fermer**
- > Les axes peuvent être déplacés selon la cote définie.
- > Si la fonction Incrément est activée, cela sera indiqué par une icône





Mode MDI

2.1 Vue d'ensemble

Ce chapitre décrit le mode MDI (Manual Data Input) et comment exécuter les différentes étapes d'usinage en séquences individuelles dans ce mode.



Vous devez avoir lu et compris le chapitre "Utilisation générale" avant d'effectuer les opérations décrites ci-après.

Informations complémentaires: "Utilisation générale", Page 20

Brève description

Le mode MDI vous permet d'exécuter une séquence d'usinage à la fois. Vous pouvez alors vous appuyer sur les valeurs de cotes univoques qui sont indiquées sur le dessin d'usinage de la pièce pour saisir directement les valeurs dans les champs prévus à cet effet.



Pour utiliser l'appareil en mode MDI, il est impératif de définir les points d'origine en mode manuel.

Informations complémentaires: "Définir des points d'origine", Page 244

Les fonctions du mode MDI permettent de rentabiliser la production de pièces unitaires. Pour les petites séries, vous pouvez programmer les étapes d'usinage en mode Programmation et les réutiliser ensuite en mode Exécution de programme.

Informations complémentaires: "Programmation", Page 270

Informations complémentaires: "Exécution de programme", Page 261

Appel



- ▶ Dans le menu principal, appuyer sur **Mode MDI**
- +
- ► Dans la barre d'état, appuyer sur **Créer**
- > L'interface utilisateur correspondant au mode MDI s'affiche.

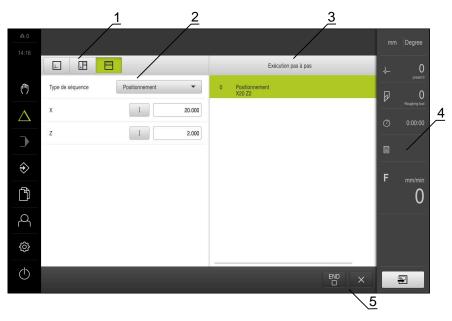


Figure 39: Menu Mode MDI

- 1 Barre d'affichage
- 2 Paramètre de séquence
- **3** Séquence MDI
- **4** Barre d'état
- 5 Outils de séquence

2.2 Définir une limite maximale pour la vitesse de rotation de la broche

Si l'appareil est configuré avec un **axe de broche S**, vous devez définir une limite supérieure avant d'exécuter une éventuelle procédure d'usinage.

Pour cela, la boîte de dialogue **Limite sup. de la vitesse broche** s'affiche chaque fois que l'appareil est mis sous tension.

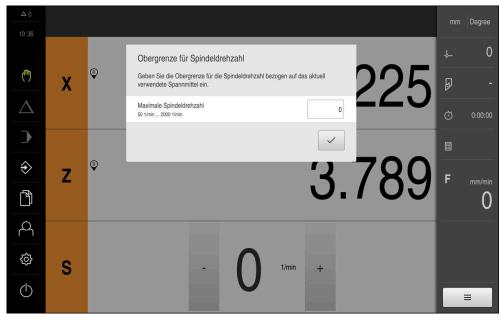


Figure 40 : Boîte de dialogue Limite sup. de la vitesse broche

- Appuyer dans le champ de saisie Vitesse maximale de broche
- ► Entrer la limite supérieure de la vitesse de rotation broche par rapport au moyen de serrage actuellement utilisé
- ► Valider la saisie avec **RET**



- ► Appuyer sur **Confirmer**
- > La limite supérieure est mémorisée par l'appareil..
- > Le dialogue **Limite sup. de la vitesse broche** se ferme.

2.3 Types de séquences

Pour les usinages en mode MDI, vous pouvez utiliser les séquences de types suivants :

- fonctions de positionnement
- Cycle d'usinage

2.3.1 Positionnements

Pour les positionnements, vous pouvez définir les valeurs manuellement. Selon la configuration de la machine-outil raccordée, ces positions peuvent être abordées soit automatiquement par le programme, soit par l'opérateur.



Position effective

Récupère la position actuelle de l'axe, ou la vitesse de rotation broche actuelle, dans les champs de saisie des différents types de séquences

Les paramètres suivants sont disponibles :

Type de séquence Positionnement

Paramètres	Description
I	Valeur de position incrémentale, se réfère aussi à la position actuelle

2.3.2 Cycle d'usinage

Si le tour est configuré pour usiner des filets, deux cycles d'usinage vous sont proposés. Le filetage (simple) permet de réaliser des filetages simples sans passe en profondeur. Le filetage (avancé) permet de définir un cycle de filetage avancé, avec une passe en profondeur.



Avant de définir un motif d'usinage, vous devez :

- définir un outil adapté dans le tableau d'outils
- sélectionner l'outil dans la barre d'état

Informations complémentaires: "Créer un tableau d'outils", Page 177

Séquence Filetage (simple)

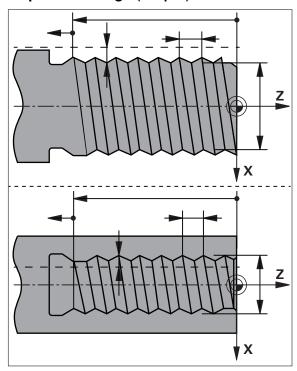


Figure 41 : Représentation schématisée de la séquence Filetage (simple)

Paramètres	Description
Position du filet	Position du filet
~~~ ~~~	<ul><li>Filetage extérieur</li><li>Filetage intérieur</li></ul>

Paramètres	Description	
Sens de rotation	Sens de rotation de l'axe rotatif	
	■ à droite	
$\bigcirc\bigcirc\bigcirc$	■ à gauche	
Distance de sécurité	En incrémental par rapport à la profondeur du filet, cote radiale	
Profondeur de filetage (diamètre)	Profondeur du filet, cote du diamètre	
Pas de vis	Pas de vis du filet	
۸۸۸ احما	■ en mm	
	<ul><li>en pas par pouce</li></ul>	
Départ du contour Z	Départ du filet en Z	
Fin du contour Z	Fin du filet en Z	
Dépassement	Course à la fin du filet, pour arrêter les axes	
Angle initial	Angle de départ de l'axe rotatif	
Vitesse de rotation	Vitesse de rotation en tr/min	
Avance X	Avance de la passe jusqu'à la profondeur du filet	

# Séquence de filetage (avancé)

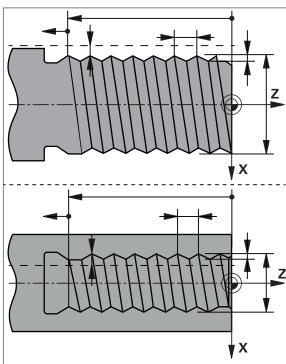


Figure 42 : Représentation schématisée de la séquence **Filetage (étendu)** 

Paramètres	Description
Position du filet	Position du filet  Filetage extérieur  Filetage intérieur
Sens de rotation	Sens de rotation de l'axe rotatif  à droite  à gauche
Distance d'approche X	En incrémental par rapport au diamètre du filet, cote radiale
Diamètre filet	Diamètre nominal du filet (cote du diamètre)
Profondeur de filet	En incrémental par rapport au diamètre du filet, cote radiale
Surépaisseur de finition	Surépaisseur par rapport à la passe en profondeur, cote radiale
Pas de vis	Pas de vis ■ en mm ■ en pas par pouce
Départ du contour Z	Départ du filet en Z
Fin du contour Z	Fin du filet en Z
Dépassement	Course à la fin du filet, pour arrêter les axes

Paramètres	Description
Angle initial	Angle de départ de l'axe rotatif
Vitesse de rotation	Vitesse de rotation en tr/min
Avance X	Avance de la passe jusqu'à la profondeur du filet
Passes à vide	Nombre de passes à vide à la fin (0-10)

# 2.4 Exécuter des séquences

Il est possible de sélectionner une fonction de positionnement et d'exécuter cette séquence.



En l'absence de signaux d'activation, le programme en cours s'arrête, tout comme les systèmes d'entraînement de la machine.

**Pour plus d'informations :** voir la documentation du constructeur de la machine

### Exécuter des séquences



- ► Dans la barre d'état, appuyer sur **Créer**
- > Une nouvelle séquence s'affiche.

ou

- > La dernière séquence MDI programmée est chargée avec l'ensemble des paramètres.
- Sélectionner le type de séquence souhaité dans la liste déroulante Type de séquence
- Définir les paramètres en fonction du type de séquence concerné



- Pour mémoriser la position actuelle de l'axe, appuyer sur Mémoriser position réelle dans les champs de saisie correspondants
- ► Chaque fois, valider la valeur avec **RET**



- Pour exécuter la séquence, appuyer sur END
- > L'aide au positionnement s'affiche.
- La séquence actuelle s'affiche si la fenêtre de simulation est activée.
- > Il peut s'avérer nécessaire que l'utilisateur intervienne selon la séquence. L'assistant affiche dans ce cas l'instruction correspondante.
- ► Suivre les instructions de l'assistant



Pour les axes asservis par CN, appuyer sur la touche START
 CN de l'appareil ou de la machine-outil



► En présence de séquences à plusieurs niveaux, comme les motifs d'usinage par exemple, utiliser **Suivant** pour passer à l'instruction suivante dans l'assistant

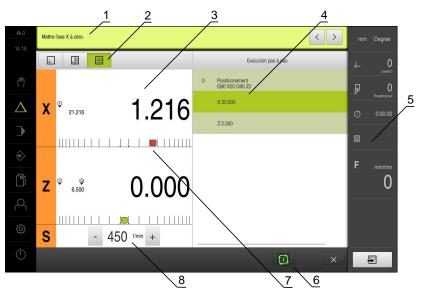


Figure 43 : Exemple de séquence dans le mode MDI

- **1** Assistant
- **2** Barre d'affichage
- **3** Affichage du chemin restant
- 4 Séquence MDI
- **5** Barre d'état
- 6 Touche START CN
- **7** Aide au positionnement
- **8** Vitesse de rotation de la broche (machine-outil)

## 2.5 Utiliser la fenêtre de simulation

Vous pouvez visualiser une séquence de votre choix dans la fenêtre de simulation disponible en option.

Les options suivantes vous sont proposés dans la barre d'affichage :

Elément de commande	Fonction
<u></u>	<b>Graphique</b> Affichage de la simulation et de séquences
	Graphique/Position  Affichage de la simulation des paramètres (éventuellement des valeurs de position lors de l'exécution) et des séquences
	<b>Position</b> Affichage de paramètres (éventuellement de valeurs de position lors de l'exécution) et des séquences

# 2.5.1 Représentation sous forme de vue de contour

La fenêtre de simulation montre une vue du contour. La vue de contour vous aide à positionner l'outil avec précision ou à actualiser le contour dans le plan d'usinage. Les couleurs suivantes sont utilisées dans la vue de contour (valeurs par défaut) :

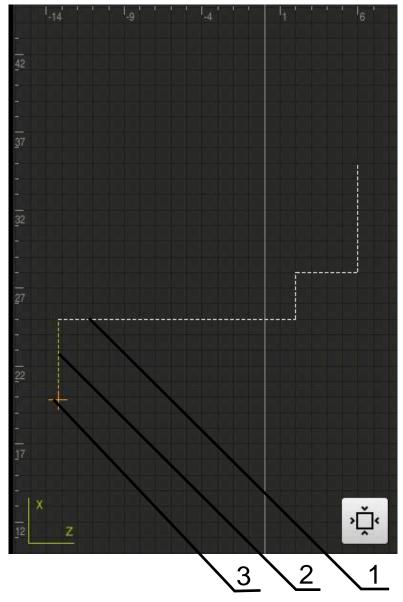


Figure 44 : Fenêtre de simulation avec vue de contour

- **1** Motif d'usinage (blanc)
- 2 Séquence actuelle ou position d'usinage (en vert)
- **3** Correction d'outil, position d'outil et trace d'outil (en orange)

### Activer la fenêtre de simulation



- ► Appuyer sur **Graphique/Position**
- > La fenêtre de simulation s'affiche sur la séquence actuellement sélectionnée.



- ► Pour agrandir la fenêtre de simulation, appuyer sur **Graphique** dans la barre d'affichage
- La vue des paramètres est masquée et la fenêtre de simulation agrandie.

### 2.6 Travail avec l'outil d'aide au positionnement

Lors du positionnement à la position nominale suivante, l'appareil vous assiste en affichant une aide graphique au positionnement ("Aller à zéro"). L'appareil fait apparaître, sous les axes, une échelle graduée que vous amenez à zéro. L'aide graphique au positionnement est matérialisée par un petit carré qui symbolise la position cible de l'outil.

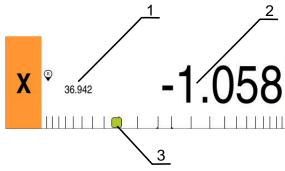


Figure 45: Vue **Chemin restant avec position** avec aide graphique au positionnement

- 1 Val. eff.
- 2 Chemin restant
- **3** Aide au positionnement

L'aide au positionnement se déplace le long de l'échelle de mesure dès lors que le centre de l'outil se trouve dans une plage de ± 5 mm par rapport à la valeur nominale. De plus, la couleur varie comme suit :

Affichage de l'aide au position- nement	Signification
Rouge	Si le centre de l'outil s'éloigne de la position nominale.
Vert	Si le centre de l'outil se déplace dans le sens de la position nominale.

## 2.7 Appliquer un Facteur échelle

Si un facteur d'échelle est activé pour un ou plusieurs axe(s), celui-ci sera multiplié par la position nominale configurée au moment de l'exécution d'une séquence. Cela vous permet de mettre en miroir ou de mettre à l'échelle une séquence.

Vous pouvez activer un facteur d'échelle depuis le menu d'accès rapide.

**Informations complémentaires :** "Réglage des paramètres dans le menu d'accès rapide", Page 48

### **Exemple**

L'**Exécution pas à pas** est programmée :

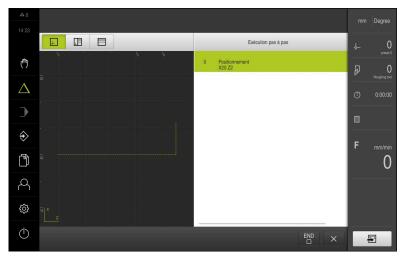


Figure 46 : Exemple – Séquence MDI

Un **Facteur échelle** de **-0,5** est activé pour l'axe **X**. L'**Exécution pas à pas** suivante est donc exécutée :



Figure 47 : Exemple – Exécution d'une séquence MDI avec un facteur d'échelle



Si les dimensions calculées avec l'outil sélectionné ne peuvent pas être atteintes, l'exécution de la séquence est interrompue.



Le facteur d'échelle ne peut pas être modifié pendant l'exécution d'une séquence.

3

Exécution de programme

# 3.1 Informations générales

Ce chapitre décrit le mode Exécution de programme et comment ce mode exécute un programme créé au préalable.



Vous devez avoir lu et compris le chapitre "Utilisation générale" avant d'effectuer les opérations décrites ci-après.

Informations complémentaires: "Utilisation générale", Page 20

#### **Bref descriptif**

En mode Exécution de programme, vous utilisez un programme préalablement créé pour la production de pièces. Vous ne pouvez certes pas modifier le programme mais vous avez la possibilité, pendant l'exécution du programme, d'effectuer un contrôle en mode pas à pas.

**Informations complémentaires :** "En mode Pas à pas ", Page 266 L'exécution du déroulement du programme dépend de la machine-outil et de la version de l'appareil :

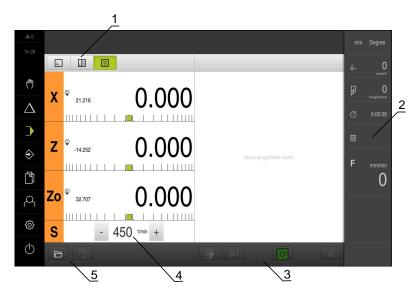
- Si la machine-outil comporte des axes asservis par CN et si l'appareil est doté d'une option logicielle POSITIP 8000 NC1, alors les paramètres de positionnement seront directement transmis à la machine-outil. Les différentes étapes sont déclenchées sur la machine-outil via la touche START CN.
- Si les axes de la machine-outil ne sont pas commandés par CN, les positionnements doivent être assurés manuellement avec les manivelles ou les touches de sens.

Lors de l'exécution d'un programme, l'assistant vous guide à travers les différentes étapes du programme. La fenêtre de simulation optionnelle vous offre une assistance graphique pour vous aider à positionner les axes à déplacer.

## **Appel**



- Dans le menu principal, appuyer sur Exécution de programme
- > L'interface utilisateur correspondant à l'exécution de programme s'affiche.



- 1 Barre d'affichage
- **2** Barre d'état
- **3** Gestion de programme
- 4 Vitesse de rotation de la broche (machine-outil)
- **5** Gestionnaire de programmes



Si vous avez couplé les axes **Z** et **Zo**, le mode de fonctionnement Exécution de programme est verrouillé.

# 3.2 Utiliser un programme

L'appareil affiche le programme chargé avec les séquences et, le cas échéant, avec les différentes étapes d'usinage des séquences.



En l'absence de signaux d'activation, le programme en cours s'arrête, tout comme les systèmes d'entraînement de la machine.

**Pour plus d'informations :** voir la documentation du constructeur de la machine

### **Condition requise:**

- Une pièce et un outil correspondants sont serrés.
- Un fichier de programme de type *.i est chargé.

Informations complémentaires: "Gérer les programmes", Page 269



Figure 48 : Exemple de programme en mode **Exécution de programme** 

- 1 Barre d'affichage
- **2** Fenêtre de simulation (option)
- **3** Affichage du chemin restant
- 4 Barre d'outils
- **5** Séquences du programme
- **6** Vitesse de rotation de la broche (machine-outil)
- **7** Gestionnaire de programmes

# 3.2.1 Exécuter le programme

#### Avec des axes asservis par CN et l'option logicielle POSITIP 8000 NC1



Si le programme ne contient pas de séquence **Avance**, l'appareil utilise la valeur d'avance "0".

- Appuyer sur la touche START CN de la machine-outil
- > L'appareil sélectionne la première séquence du programme.
- Appuyer à nouveau sur la touche START CN de la machineoutil
- Il peut s'avérer nécessaire que l'utilisateur intervienne selon la séquence. L'assistant affiche dans ce cas l'instruction à suivre. Dans le cas d'un appel d'outil, par exemple, la broche est alors automatiquement interrompue et il vous est demandé d'installer l'outil correspondant.
- ► En présence de séquences à plusieurs niveaux, telles que des motifs d'usinage, utiliser la touche **Suivant** pour passer à l'instruction suivante dans l'assistant
- Suivre les instructions de l'assistant concernant la séquence



Les séquences qui ne nécessitent pas l'intervention d'un opérateur (la définition des points d'origine, par exemple) sont exécutées automatiquement.

 Appuyer sur la touche START CN à chaque fois qu'une nouvelle séquence doit être exécutée

## Avec des machines-outils manuelles



- ► Appuyer sur **START CN** dans la commande de programme
- > L'appareil sélectionne la première séquence du programme.
- ► Appuyer à nouveau sur **START CN** dans la commande de programme
- > Il peut s'avérer nécessaire que l'utilisateur intervienne selon la séquence. L'assistant affiche dans ce cas l'instruction à suivre. Dans le cas d'un appel d'outil, par exemple, la broche est alors automatiquement interrompue et il vous est demandé d'installer l'outil correspondant.



- ► En présence de séquences à plusieurs niveaux, telles que des motifs d'usinage, utiliser la touche **Suivant** pour passer à l'instruction suivante dans l'assistant
- Suivre les instructions de l'assistant concernant la séquence



Les séquences qui ne nécessitent pas l'intervention d'un opérateur (la définition des points d'origine, par exemple) sont exécutées automatiquement.



► Appuyer sur la touche **START CN** à chaque fois qu'une nouvelle séquence doit être exécutée

### En mode Pas à pas



- ▶ Dans la commande de programme, appuyer sur Pas à pas pour activer le mode pas à pas
- > Si le mode Pas à pas est activé, le programme s'arrête après chaque séquence de la commande de programme (même après les séquences qui ne nécessitent pas l'intervention d'un opérateur).

## 3.2.2 Commander des séquences de programme

Pour vous rendre à une séquence donnée du programme, vous sautez successivement plusieurs séquences jusqu'à ce que vous parveniez à la séquence de votre choix. Il n'est pas possible d'effectuer un saut en arrière dans le programme.



- Appuyer sur **Prochaine étape de programme** dans la commande de programme
- > La séquence suivante est alors sélectionnée.

### 3.2.3 Interrompre l'exécution

En cas de problèmes ou d'erreurs, vous pouvez interrompre l'exécution du programme. Dans ce cas, la position de l'outil et la vitesse de rotation de la broche restent identiques.



Vous ne pouvez pas interrompre l'exécution du programme si la séquence actuelle assure un déplacement.



- Appuyer sur Arrêter programme dans le gestionnaire de programmes
- > L'exécution est interrompue.

### 3.2.4 Utiliser la fenêtre de simulation

Vous pouvez visualiser une séquence de votre choix dans la fenêtre de simulation disponible en option.

Les options suivantes vous sont proposés dans la barre d'affichage :

Élément de commande	Fonction
<u>+</u>	<b>Graphique</b> Affichage de la simulation et de séquences
	Graphique/Position  Affichage de la simulation, des valeurs de position et des séquences
Ш	<b>Position</b> Affichage des valeurs de position et des séquences

## Représentation sous forme de vue de contour

La fenêtre de simulation montre une vue du contour. La vue de contour vous aide à positionner l'outil avec précision ou à actualiser le contour dans le plan d'usinage. Les couleurs suivantes sont utilisées dans la vue de contour (valeurs par défaut) :

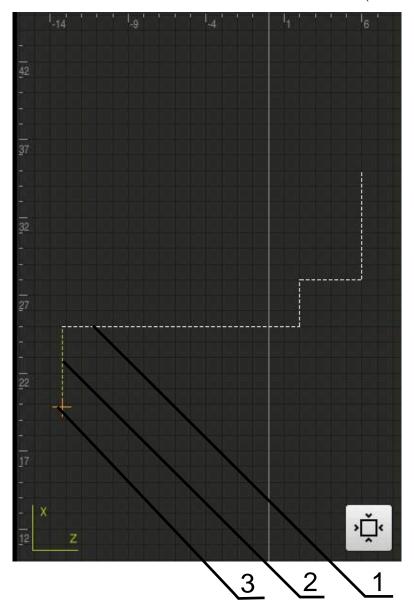


Figure 49 : Fenêtre de simulation avec vue de contour

- **1** Motif d'usinage (blanc)
- 2 Séquence actuelle ou position d'usinage (en vert)
- **3** Correction d'outil, position d'outil et trace d'outil (en orange)



Il est possible d'adapter les couleurs et l'intensité des traits dans le vue de contour.

**Informations complémentaires :** "Fenêtre de simulation", Page 196

### Activer la fenêtre de simulation



- ► Appuyer sur **Graphique/Position**
- > La fenêtre de simulation s'affiche pour la séquence actuellement sélectionnée.



- Pour agrandir la fenêtre de simulation, appuyer sur Graphique dans la barre d'affichage
- > La vue des paramètres est masquée et la fenêtre de simulation agrandie.

### Adapter la vue de contour



- Appuyer sur Vue détaillée
- > La vue détaillée représente la trajectoire de l'outil et les positions d'usinage possibles pour la séquence actuellement sélectionnée.



- Appuyer sur Vue d'ensemble
- > La vue d'ensemble permet de visualiser la pièce complète.

## 3.2.5 Appliquer un Facteur échelle

Si un facteur d'échelle est activé pour un ou plusieurs axe(s), celui-ci sera multiplié par la position nominale configurée au moment de l'exécution d'une séquence. Cela vous permet de mettre en miroir ou de mettre à l'échelle une séquence.

Vous pouvez activer un facteur d'échelle depuis le menu d'accès rapide.

**Informations complémentaires :** "Réglage des paramètres dans le menu d'accès rapide", Page 48



Si les dimensions calculées avec l'outil sélectionné ne peuvent pas être atteintes, l'exécution de la séquence est interrompue.



Le facteur d'échelle ne peut pas être modifié pendant l'exécution d'une séquence.

# 3.2.6 Régler la vitesse de rotation broche

En fonction de la configuration de la machine-outil connectée, vous pouvez commander la vitesse de rotation de la broche.

- ▶ Pour passer au besoin de l'affichage de la vitesse de rotation broche au champ de saisie, déplacer l'affichage vers la droite.
- > Le champ de saisie Vitesse de rotation broche s'affiche.



► La vitesse de rotation de la broche peut être réglée à la valeur de votre choix en appuyant sur + ou - ou en maintenant l'une de ces touches appuyée

ΟL

- ▶ Appuyer sur le champ de saisie **Vitesse de rotation broche**
- Saisir la valeur de votre choix
- ► Valider la saisie avec **RET**
- > La vitesse de rotation broche indiquée est mémorisée comme valeur nominale par l'appareil et appliquée en conséquence.



► Pour revenir à l'affichage de la vitesse de rotation effective de la broche, déplacer le champ de saisie vers la gauche

## 3.3 Gérer les programmes

Pour exécuter un programme, vous devez ouvrir les fichiers de type *.i.



Par défaut, l'emplacement de stockage des programmes est **Internal/Programs**.

## 3.3.1 Ouvrir un programme



- Appuyer sur **Ouvrir programme** dans le gestionnaire de programmes
- Dans la boîte de dialogue, sélectionner l'emplacement de sauvegarde, par ex. Internal/Programs ou support de mémoire de masse USB.
- Appuyer sur le répertoire dans lequel se trouve le fichier
- ► Appuyer sur le fichier
- ► Appuyer sur **Ouvrir**
- > Le programme sélectionné est chargé.

### 3.3.2 Fermer le programme



- Dans le gestionnaire de programmes, appuyer sur Fermer le programme
- > Le programme est fermé.

**Programmation** 

### 4.1 Vue d'ensemble

Ce chapitre décrit le mode Programmation et comment créer de nouveaux programmes et éditer des programmes existants dans ce mode.



Vous devez avoir lu et compris le chapitre "Utilisation générale" avant d'effectuer les opérations décrites ci-après.

Informations complémentaires: "Utilisation générale", Page 20

#### **Bref descriptif**

L'appareil utilise des programmes pour les opérations répétitives. Pour créer un programme, différentes séquences sont définies, telles que des fonctions de positionnement et des fonctions machine. Mises les unes à la suite des autres, ces séquences finissent ensuite par former un programme. L'appareil mémorise au maximum 100 séquences dans un programme.



Il n'est pas nécessaire de raccorder l'appareil à une machine-outil pour le programmer.



Pour gagner en visibilité, vous pouvez effectuer votre programmation avec le logiciel POSITIP 8000 Démo. Les programmes générés peuvent être exportés et chargés sur l'appareil.

### **Appel**



- ▶ Dans le menu principal, appuyer sur **Programmation**
- > L'interface utilisateur pour la programmation s'affiche.

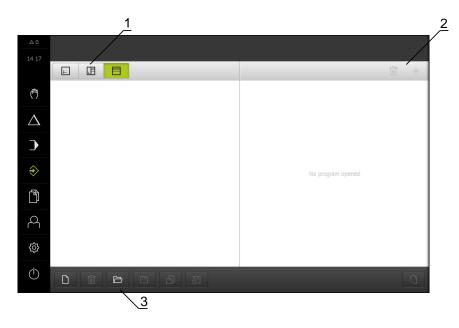


Figure 50: Menu Programmation

- **1** Barre d'affichage
- **2** Barre d'outils
- **3** Gestionnaire de programmes



La barre d'état et la barre OEM optionnelle ne sont pas disponibles dans le menu **Programmation**.

# 4.2 Types de séquences

Pour la programmation, vous pouvez utiliser les séquences de types suivants :

- fonctions de positionnement
- changement de système de coordonnées (point d'origine)
- fonctions machine
- Cycle d'usinage

### 4.2.1 Positionnements

Pour les positionnements, vous pouvez définir les valeurs manuellement. Selon la configuration de la machine-outil raccordée, ces positions peuvent être abordées soit automatiquement par le programme, soit par l'opérateur.



#### Position effective

Récupère la position actuelle de l'axe, ou la vitesse de rotation broche actuelle, dans les champs de saisie des différents types de séquences

Les paramètres suivants sont disponibles :

### Type de séquence Positionnement

Paramètres	Description
I	Valeur de position incrémentale, se réfère aussi à la position actuelle

## 4.2.2 Systèmes de coordonnées

Pour changer le système des coordonnées, vous pouvez appeler des points d'origine à partir du tableau de points d'origine. Après l'appel, c'est le système de coordonnées du point d'origine sélectionné qui est appliqué.

**Informations complémentaires :** "Définition d'une position comme point d'origine", Page 245

### Type de séquence Point de référence

Paramètres	Description
Numéro de point d'origine	Identifiant ID du tableau de points d'origine En option : sélection dans le tableau de points d'origine

### 4.2.3 Fonctions de machine

Vous pouvez appeler des fonctions machine pour usiner une pièce.

Les fonctions disponibles dépendent de la configuration de la machine-outil reliée. Les séquences et les paramètres suivants sont disponibles :

Type de séquence	Paramètres/description
Vitesse rotation broche	Vitesse de rotation de la broche de l'outil
Avance	Vitesse de l'axe d'outil (si axe asservi par la CN)
	Si le programme ne contient pas de séquence Avance, l'appareil utilise la valeur d'avance "0".
Vitesse de coupe	Vitesse de coupe de l'outil de tournage
Appel d'outil	Numéro de l'outil
	En option : sélection dans le tableau d'outils
	<b>Informations complémentaires :</b> "Sélectionner un outil", Page 247
	Lorsque vous effectuez un appel d'outil, la broche est automatiquement interrompue et l'opérateur est invité à installer l'outil correspondant.
Fonction M	Numéro de la fonction M
	En option : sélection dans le tableau de fonctions
Temporisation	Intervalle de temps entre les étapes d'usinage

# 4.2.4 Cycle d'usinage

Si le tour est configuré pour usiner des filets, deux cycles d'usinage vous sont proposés. Le filetage (simple) permet de réaliser des filetages simples sans passe en profondeur. Le filetage (avancé) permet de définir un cycle de filetage avancé, avec une passe en profondeur.



Avant de définir un motif d'usinage, vous devez :

- définir un outil adapté dans le tableau d'outils
- sélectionner l'outil dans la barre d'état

**Informations complémentaires :** "Créer un tableau d'outils", Page 177

# Séquence Filetage (simple)

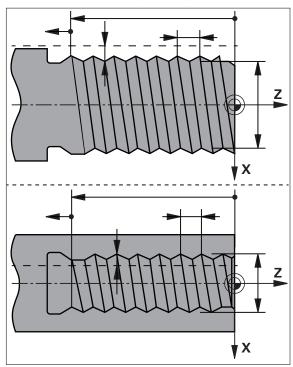


Figure 51 : Représentation schématisée de la séquence Filetage (simple)

Paramètres	Description
Position du filet	Position du filet
~~~ ~~~	<ul><li>Filetage extérieur</li><li>Filetage intérieur</li></ul>
Sens de rotation	Sens de rotation de l'axe rotatif à droite à gauche
Distance de sécurité	En incrémental par rapport à la profondeur du filet, cote radiale
Profondeur de filetage (diamètre)	Profondeur du filet, cote du diamètre

Paramètres	Description	
Pas de vis	Pas de vis du filet	
۸۸۸ احجا	■ en mm	
	en pas par pouce	
Départ du contour Z	Départ du filet en Z	
Fin du contour Z	Fin du filet en Z	
Dépassement	Course à la fin du filet, pour arrêter les axes	
Angle initial	Angle de départ de l'axe rotatif	
Vitesse de rotation	Vitesse de rotation en tr/min	
Avance X	Avance de la passe jusqu'à la profondeur du filet	

Séquence de filetage (avancé)

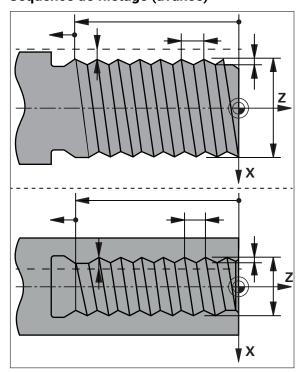


Figure 52 : Représentation schématisée de la séquence Filetage (étendu)

Paramètres	Description
Position du filet	Position du filet
~~~ ~~~	<ul><li>Filetage extérieur</li><li>Filetage intérieur</li></ul>
Sens de rotation	Sens de rotation de l'axe rotatif
	■ à droite
$\bigcirc\bigcirc$	■ à gauche
Distance d'approche X	En incrémental par rapport au diamètre du filet, cote radiale

Paramètres	Description	
Diamètre filet	Diamètre nominal du filet (cote du diamètre)	
Profondeur de filet	En incrémental par rapport au diamètre du filet, cote radiale	
Surépaisseur de finition	Surépaisseur par rapport à la passe en profondeur, cote radiale	
Pas de vis	Pas de vis	
11000	■ en mm	
	■ en pas par pouce	
Départ du contour Z	Départ du filet en Z	
Fin du contour Z	Fin du filet en Z	
Dépassement	Course à la fin du filet, pour arrêter les axes	
Angle initial	Angle de départ de l'axe rotatif	
Vitesse de rotation	Vitesse de rotation en tr/min	
Avance X	Avance de la passe jusqu'à la profondeur du filet	
Passes à vide	Nombre de passes à vide à la fin (0-10)	

# 4.3 Créer un programme

Un programme est toujours constitué d'un en-tête et d'une succession de séquences. Vous pouvez définir des séquences de différents types, éditer leurs paramètres et supprimer à nouveau certaines séquences du programme.

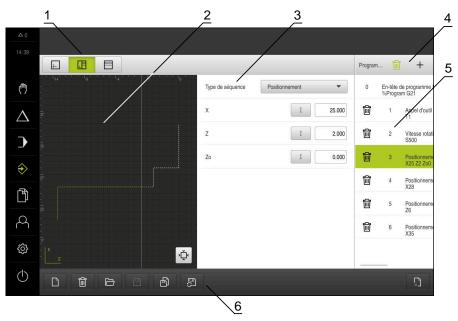


Figure 53 : Exemple de programme en mode **Programmation** 

- **1** Barre d'affichage
- 2 Fenêtre de simulation (option)
- 3 Paramètre de séquence
- **4** Barre d'outils
- **5** Séquences du programme
- **6** Gestionnaire de programmes

# 4.3.1 Assistance à la programmation

L'appareil vous aide à créer un programme comme suit :

- À chaque fois que vous ajoutez une séquence de type quelconque, l'assistant affiche des informations sur les paramètres requis.
- Les séquences qui présentent des erreurs ou qui nécessitent des paramètres supplémentaires sont affichées en rouge dans la liste.
- En cas de problème, l'assistant affiche le message Le programme contient des séquences de programme erronées. Vous pouvez alors vous servir des touches fléchées pour naviguer parmi les séquences de programme concernées.
- La fenêtre de simulation optionnelle permet de visualiser la séquence actuelle. **Informations complémentaires :** "Utiliser la fenêtre de simulation", Page 257



Toutes les modifications apportées à un programme peuvent être automatiquement mémorisées.

- ▶ Dans le gestionnaire de programmes, appuyer sur Mémoriser automatiquement le programme
- > Toutes les modifications sont immédiatement et automatiquement mémorisées

## 4.3.2 Créer un en-tête de programme



- Appuyer sur Créer nouveau programme dans le gestionnaire de programmes
- Dans le dialogue, sélectionner l'emplacement de stockage auquel le programme doit être enregistré, par ex Internal/Programs
- ► Saisir le nom du programme
- ► Valider la saisie avec **RET**
- ► Appuyer sur **Créer**
- Un nouveau programme est créé avec une séquence En-tête de programme comme séquence de départ.
- > Le nom du programme s'affiche dans la barre d'outils.
- Saisir un nom sans équivoque dans Nom
- Valider la saisie avec RET
- Au besoin, utiliser le commutateur coulissant pour changer d'unité de mesure

## 4.3.3 Ajouter des séquences



- Appuyer sur Ajouter séquence dans la barre d'outils
- > Une nouvelle séquence est créée sous la position actuelle.
- Sélectionner le type de séquence souhaité dans la liste déroulante Type de séquence
- Définir les paramètres en fonction du type de la séquence Informations complémentaires: "Types de séquences", Page 272
- ► Chaque fois, valider la valeur avec **RET**
- La séquence actuelle s'affiche si la fenêtre de simulation est activée.

# 4.3.4 Supprimer des séquences



- ▶ Dans la barre d'outils, appuyer sur **Supprimer**
- > Les séquences présentes dans le programme sont identifiables par une icône de suppression.
- ▶ Dans le programme, appuyer sur l'icône correspondant à la séquence de votre choix
- > Les séquences sélectionnées sont supprimées du programme.
- ▶ Dans la barre d'outils, appuyer à nouveau sur Supprimer

# 4.3.5 Mémoriser un programme



- ► Appuyer sur **Mémoriser programme** dans le gestionnaire de programmes
- > Le programme est mémorisé.

## 4.4 Utiliser la fenêtre de simulation

La fenêtre de simulation vous permet de visualiser la séquence sélectionnée. Vous pouvez aussi utiliser la fenêtre de simulation pour contrôler pas à pas un programme qui existe déjà.

Les options suivantes vous sont proposés dans la barre d'affichage :

Elément de commande	Fonction	
<u></u>	<b>Graphique</b> Affichage de la simulation et de séquences	
<u>+</u>	Graphique/Position  Affichage de la simulation, des valeurs de position et des séquences	
	<b>Position</b> Affichage des valeurs de position et des séquences	

# 4.4.1 Représentation sous forme de vue de contour

La fenêtre de simulation montre une vue du contour. La vue de contour vous aide à positionner l'outil avec précision ou à actualiser le contour dans le plan d'usinage. Les couleurs suivantes sont utilisées dans la vue de contour (valeurs par défaut) :

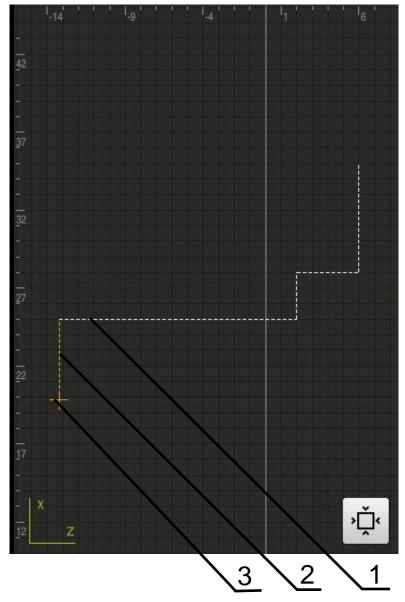


Figure 54 : Fenêtre de simulation avec vue de contour

- **1** Motif d'usinage (blanc)
- 2 Séquence actuelle ou position d'usinage (en vert)
- **3** Correction d'outil, position d'outil et trace d'outil (en orange)

# 4.4.2 Activer la fenêtre de simulation



- Appuyer sur Graphique/Formulaire
- > La fenêtre de simulation s'affiche pour la séquence sélectionnée.



- ► Pour agrandir la fenêtre de simulation, appuyer sur **Graphique** dans la barre d'affichage
- > La vue des paramètres est masquée et la fenêtre de simulation agrandie.

### 4.4.3 Contrôler le programme dans la fenêtre de simulation



- Appuyer sur Graphique
- > La fenêtre de simulation s'affiche pour le programme actuel.
- ▶ Appuyer successivement sur chaque séquence du programme
- Les étapes du programme s'affichent dans la fenêtre de simulation et, au besoin, la vue détaillée est agrandie en conséquence.
- <^>>
- ▶ Pour agrandir la vue, appuyer sur **Vue détaillée**



▶ Pour revenir à la vue d'ensemble, appuyer sur **Vue d'ensemble** 

# 4.5 Gérer des programmes

Une fois créés, les programmes peuvent être sauvegardés pour être exécutés automatiquement ou pour être édités ultérieurement.



Par défaut, l'emplacement de stockage des programmes est **Internal/Programs**.

## 4.5.1 Ouvrir un programme



- ► Appuyer sur **Ouvrir programme** dans le gestionnaire de programmes
- Dans la boîte de dialogue, sélectionner l'emplacement de sauvegarde, par ex. Internal/Programs ou support de mémoire de masse USB.
- Appuyer sur le répertoire dans lequel se trouve le fichier
- Appuyer sur le fichier
- Appuyer sur Ouvrir
- Le programme sélectionné est chargé.

## 4.5.2 Fermer le programme



- Dans le gestionnaire de programmes, appuyer sur Fermer le programme
- > Le programme est fermé.

## 4.5.3 Mémoriser un programme



- Appuyer sur Mémoriser programme dans le gestionnaire de programmes
- > Le programme est mémorisé.

### 4.5.4 Mémoriser le programme sous un nouveau nom



- Appuyer sur Mémoriser programme sous dans le gestionnaire de programmes
- ▶ Dans la boîte de dialogue, sélectionner l'emplacement de sauvegarde du programme, par ex. Internal/Programs ou un support de mémoire de masse USB.
- Saisir le nom du programme
- Valider la saisie avec RET
- ► Appuyer sur **Enregistrer sous**
- > Le programme est mémorisé.
- > Le nom du programme s'affiche dans la barre d'outils.

## 4.5.5 Mémoriser automatiquement le programme



- ▶ Dans le gestionnaire de programmes, appuyer sur Mémoriser automatiquement le programme
- > Toutes les modifications du programme sont automatiquement enregistrées.

### 4.5.6 Supprimer un programme



- Dans le gestionnaire de programmes, appuyer sur Effacer un programme
- ► Appuyer sur **Supprimer sélection**
- ► Pour confirmer l'effacement, appuyer sur **OK**
- > Le programme est supprimé.

### 4.6 Editer des séquences de programme

Vous pouvez aussi éditer ultérieurement chaque séquence d'un programme. Pour que les modifications apportées au programme soient appliquées, il faut que le programme soit à nouveau sauvegardé après modification.

### Éditer des séquences de programme



- Dans le gestionnaire de programmes, appuyer sur Ouvrir programme
- Dans le dialogue, sélectionner l'emplacement de stockage, par ex. Internal/Programs
- Appuyer sur le répertoire dans lequel se trouve le fichier
- Appuyer sur le fichier
- Appuyer sur Ouvrir
- > Le programme sélectionné est chargé.
- Appuyer sur la séquence de votre choix
- > Les paramètres de la séquence sélectionnée s'affichent.
- ▶ Éditer les paramètres en fonction du type de séquence
- ► Chaque fois, valider la valeur avec **RET**
- Dans le gestionnaire de programmes, appuyer sur Mémoriser programme
- > Le programme modifié est enregistré.



5

Exemple d'application

# 5.1 Informations générales

Ce chapitre contient une description de l'usinage d'une pièce, à titre d'exemple. Au fur et à mesure que vous usinez la pièce de l'exemple, ce chapitre vous guide pas à pas à travers les différentes options d'usinage que propose l'appareil. Les étapes d'usinage suivantes doivent être effectuées afin d'assurer un usinage correct du boulon fileté :

Etape d'usinage	Mode de fonctionnement	
Dégauchissage du tour	Mode manuel	
Ebauche du contour extérieur	Mode manuel	
Tournage de gorge	Mode manuel	
Tournage du chanfrein	Mode manuel	
Finition du contour extérieur	Mode manuel	
Filetage	Mode MDI	

## **Condition requise:**

- Axe X comme axe NC
- Axe Z comme axe NC
- Axe rotatif comme axe NC ou broche orientée

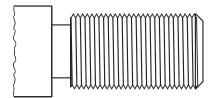


Figure 55 : Exemple de pièce



Vous devez avoir lu et compris le chapitre "Utilisation générale" avant d'effectuer les opérations décrites ci-après.

Informations complémentaires: "Utilisation générale", Page 20

# 5.2 Se connecter pour l'exemple d'application

#### Connexion de l'utilisateur

Pour l'exemple d'application, il faut que l'utilisateur de type **Operator** se connecte.



- ▶ Appuyer sur **Connexion utilisateur** dans le menu principal
- ► Au besoin, déconnecter l'utilisateur connecté
- Sélectionner l'utilisateur Operator
- ▶ Appuyer dans le champ de saisie **Mot de passe**
- ► Saisir le mot de passe "operator"



Si le mot de passe ne concorde pas avec les paramètres par défaut, il faudra le demander à l'installateur (**Setup**) ou au constructeur de la machine (**OEM**).

Si vous avez oublié le mot de passe, contactez le service après-vente HEIDENHAIN de votre région.

- ▶ Valider la saisie avec RET
- ► Appuyer sur Connexion



## 5.3 Conditions requises

Pour réaliser le du boulon fileté, vous travaillez sur un tour conventionnel. Pour du boulon fileté, vous disposez du dessin technique coté suivant :

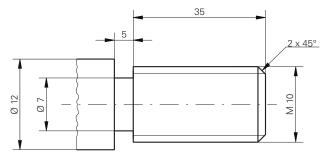


Figure 56 : Exemple de pièce - Dessin technique

#### **Tours**

- Le tour est sous tension.
- Une pièce brute de Ø 12 mm est serrée sur le tour.

### **Appareil**

Les axes sont référencés.

**Informations complémentaires :** "Lancer une recherche des marques de référence", Page 243

## Outils

Les outils suivants sont disponibles :

Outil	Représentation
Burin d'ébauche	X O
Burin de finition	X
Outil d'usinage de gorges de 3 mm	X Z
Burin de tournage 45°	X
Plaquette de filetage pivotante P = 1,5 mm	X

#### Tableau d'outils

Pour cet exemple, nous partons du principe que les outils n'ont pas encore été définis pour l'usinage.

Vous devez d'abord avoir créé tous les outils utilisés dans le tableau d'outils.

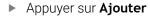
Informations complémentaires: "Créer un tableau d'outils", Page 177

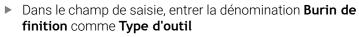






- > La boîte de dialogue **Outils** s'affiche.
- ► Appuyer sur **Ouvrir le tableau**
- > Le dialogue **Tableau d'outils** s'affiche.





- Valider votre saisie avec RET
- ▶ Dans le champ de saisie X, entrer la valeur 0
- ▶ Valider votre saisie avec RET
- ▶ Dans le champ de saisie **Z**, entrer la valeur **0**
- ► Valider votre saisie avec **RET**
- > Le burin de finition défini est ajouté au tableau d'outils.
- Répéter la procédure pour d'autres outils

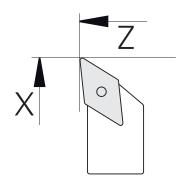


> Le dialogue **Tableau d'outils** se ferme.



# 5.4 Dégauchissage du tour

À la première étape d'usinage, il s'agit de configurer le tour. L'appareil a pour cela besoin des paramètres des différents outils pour effectuer le calcul par rapport au système de coordonnées relatif. Pour usiner une pièce, vous aurez besoin d'un point d'origine que vous aurez vous-même défini.



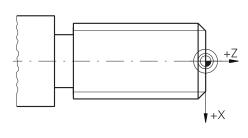


Figure 57 : Paramètres du burin de finition

Figure 58: Point d'origine

#### **Appel**



- ▶ Dans le menu principal, appuyer sur **Mode manuel**
- > L'interface utilisateur correspondant au mode Manuel s'affiche.

### Coupler des axes



Sur un tour équipé d'un chariot longitudinal **Z** et d'un petit chariot **Zo**, vous avez la possibilité de coupler les axes **Z** et **Zo**.



▶ Dans la zone de travail, entraîner la touche d'axe Z vers la droite



- Appuyer sur Coupler
- > L'axe **Zo** est couplé à l'axe **Z**.



- Le symbole de couplage des axes s'affiche à côté de la touche d'axe Z.
- La valeur de position des axes couplés s'affiche sous forme de somme.

### 5.4.1 Etalonner un outil de référence

Pour chaque outil utilisé, vous devez déterminer la position des arêtes de coupe (pour X et/ou Z) par rapport au système de coordonnées de la machine, ou bien le point d'origine de la pièce. Pour ce faire, vous devez commencer par définir un outil à partir duquel tous les autres paramètres d'outils seront calculés. Dans l'exemple, c'est le burin de finition qui sera utilisé comme outil de référence.

- Utiliser un burin de finition dans le porte-outil
- Dans la barre d'état, appuyer sur Outils
- > La boîte de dialogue **Outils** s'affiche.
- ► Appuyer sur le **burin de finition**
- ► Appuyer sur **Confirmer**
- > Le **burin de finition** s'affiche dans la barre d'état.
- ▶ Régler la vitesse de rotation de la broche sur 1500 1/min
- Dans la barre d'état, appuyer sur Fonctions auxiliaires
- Appuyer sur Données OutilsLa boîte de dialogue Définir des données de position
- s'ouvre.
- Amener le burin de finition au contact de la pièce brute pour l'effleurer
- Une fois la valeur Z atteinte, appuyer sur Mémoriser la position
- ► Tournage en transversal avec le burin de finition
- Amener l'outil à une position de sécurité
- Dans le champ de saisie Z, entrer la valeur 0
- ► Amener le burin de finition au contact de la pièce brute
- Une fois la valeur X atteinte, appuyer sur Mémoriser la position
- Utiliser le burin de finition pour dresser un niveau du diamètre extérieur de la pièce brute
- ► Amener l'outil à une position de sécurité
- Désactiver la broche
- Mesurer le diamètre extérieur dressé avec un outil de mesure adapté
- Dans le champ de saisie X, entrer la valeur mesurée
- ► Appuyer sur **Confirmer** dans l'assistant
- > Le dialogue **Sélectionner l'outil** s'affiche.
- Appuyer sur le burin de finition
- ► Appuyer sur **Confirmer** dans l'assistant
- > Les paramètres sont repris dans le tableau d'outils.













### 5.4.2 Etalonnage d'outils

Vous avez déjà défini le burin de finition comme outil de référence. Pour chaque nouvel outil utilisé, vous devez déterminer le décalage par rapport à l'outil de référence. Pendant la mesure, les paramètres des outils mesurés sont automatiquement comparés aux paramètres de l'outil de départ. Les paramètres déterminés pour chaque outil sont des paramètres à part entière qui restent conservés même si vous supprimez l'outil de référence. Dans l'exemple, le burin d'ébauche est ajouté comme outil.



Utiliser un burin d'ébauche dans le porte-outil

- ▶ Dans la barre d'état, appuyer sur **Outils**
- > La boîte de dialogue **Outils** s'affiche.
- ▶ Appuyer sur Burin d'ébauche



- Appuyer sur Confirmer
- > Le **burin d'ébauche** s'affiche dans la barre d'état.
- ▶ Régler la vitesse de rotation de la broche sur 1500 1/min
- Dans la barre d'état, appuyer sur Fonctions auxiliaires



- Appuyer sur Données Outils
- > La boîte de dialogue **Définir des données de position** s'ouvre.
- Amener lentement l'outil au contact de la surface transversale jusqu'à ce que de petits copeaux se forment



- Une fois la valeur Z atteinte, appuyer sur Mémoriser la position
- ► Amener l'outil à une position de sécurité
- ▶ Dans le champ de saisie Z, entrer la valeur 0
- ► Approcher la pièce avec le burin d'ébauche



- Une fois la valeur X atteinte, appuyer sur Mémoriser la position
- Utiliser le burin d'ébauche pour effectuer une opération de tournage sur un niveau du diamètre extérieur de la pièce
- ► Amener l'outil à une position de sécurité
- Désactiver la broche
- Utiliser un moyen de mesure adapté pour mesurer le diamètre extérieur qui a été usiné en tournage
- Dans le champ de saisie X, entrer la valeur mesurée



- ► Appuyer sur **Confirmer** dans l'assistant
- > Le dialogue **Sélectionner l'outil** s'affiche.
- Appuyer sur Burin d'ébauche



- ► Appuyer sur **Confirmer** dans l'assistant
- > Les paramètres sont repris dans le tableau d'outils.
- Répéter l'opération pour les autres outils

## 5.4.3 Déterminer le point d'origine

Pour usiner le boulon fileté, déterminer le point d'origine. D'après le dessin, la cotation se réfère au début du filet. L'appareil calcule toutes les valeurs du système de coordonnées relatif à partir du point d'origine.

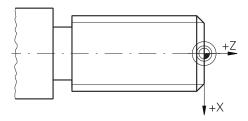


Figure 59 : Exemple de pièce - Détermination du point d'origine



- Utiliser un burin de finition dans le porte-outil
- Dans la barre d'état, appuyer sur Outils
- > La boîte de dialogue **Outils** s'affiche.
- Appuyer sur le burin de finition
- **✓**
- Appuyer sur Confirmer
- > Le **burin de finition** s'affiche dans la barre d'état.
- =
- Dans la barre d'état, appuyer sur Fonctions auxiliaires



- Dans la boîte de dialogue, appuyer sur Points d'origine
- > La boîte de dialogue **Définir des données de points d'origine** s'ouvre.
- Déplacer le burin de finition sur env. 1 mm dans le sens de déplacement négatif, derrière la surface transversale qui aura été usinée en tournage au préalable



- Appuyer sur Mémoriser la position
- > La position actuelle de l'outil est enregistrée.
- Amener l'outil à une position de sécurité
- ▶ Dans le champ de saisie **Z**, entrer la valeur **0**



- Appuyer sur Confirmer dans l'assistant
- > Le dialogue **Sélectionner le point d'origine** s'affiche.
- ► Entrer le point d'origine 0 dans le champ de saisie Point d'origine sélectionné

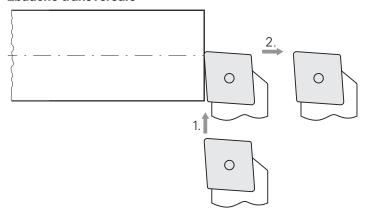


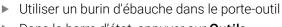
- ► Appuyer sur **Confirmer** dans l'assistant
- > La coordonnée palpée est mémorisée comme point d'origine.

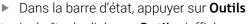
### 5.5 Réaliser l'ébauche du contour extérieur

La deuxième étape d'usinage consiste à réaliser la pré-ébauche du contour extérieur. L'ensemble du contour doit être usiné avec une surépaisseur.

#### **Ebauche transversale**











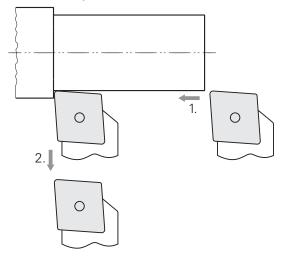


- > Les paramètres de l'outil sont automatiquement pris en compte par l'appareil.
- > Le dialogue **Outils** se ferme.
- ▶ Régler la vitesse de rotation de la broche sur 1500 1/min
- ► Amener l'outil à sa position :
  - X:Ø14,0 mm
  - Z:0,2 mm
- ► Amener l'outil à sa position :
  - X:Ø-0,4 mm (1.)
- ► Mettre l'outil en position de sécurité (2.)





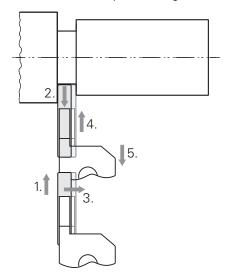
### **Ebauche longitudinale**



- ► Amener l'outil à sa position :
  - X:Ø10,4 mm
  - **Z**: 2,0 mm
- ► Amener l'outil à sa position :
  - Z:-39,5 mm (1.)
- ► Amener l'outil à sa position :
  - **X**: Ø 14,0 mm (2.)
- Mener l'outil à une position de sécurité
- ▶ Désactiver la broche
- > Le contour extérieur a été pré-ébauché.

## 5.6 Réaliser une gorge en tournage

À la troisième étape d'usinage, usinez la gorge qui sert de dégagement.





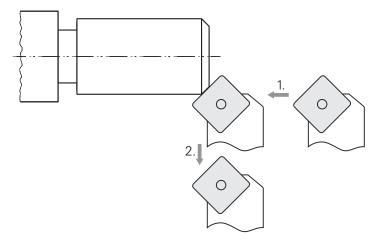
- Utiliser un burin à gorge dans le porte-outil
- ▶ Dans la barre d'état, appuyer sur **Outils**
- > La boîte de dialogue **Outils** s'affiche.
- Appuyer sur Burin à gorge 3 mm
- ► Appuyer sur **Confirmer**

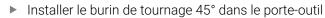


- > Le dialogue **Outils** se ferme.
- ▶ Régler la vitesse de rotation de la broche sur 400 1/min
- ► Amener l'outil à sa position :
  - **X**: Ø 13,0 mm
  - **Z**:-40,0 mm
- ► Amener l'outil à sa position :
  - **X**: Ø 7,0 mm (1.)
- ► Amener l'outil à sa position :
  - X:Ø 13,0 mm (2.)
- ► Amener l'outil à sa position :
  - Z:-38,0 mm (3.)
- ► Amener l'outil à sa position :
  - X: Ø 7,0 mm (4.)
- ► Amener l'outil à sa position :
  - X: Ø 13,0 mm (5.)
- ► Amener l'outil à une position de sécurité
- Désactiver la broche
- > La gorge a été usinée.

## 5.7 Tournage d'un chanfrein

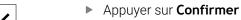
La quatrième étape d'usinage consiste à usiner le chanfrein. Le chanfrein sert à ce que le boulon fileté s'insère mieux lors du vissage.

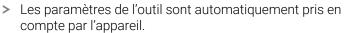






- ▶ Dans la barre d'état, appuyer sur **Outils**
- > La boîte de dialogue **Outils** s'affiche.
- Appuyer sur le burin de tournage 45°





- > Le dialogue **Outils** se ferme.
- ▶ Régler la vitesse de rotation de la broche sur 1500 1/min
- ► Amener l'outil à sa position :
  - X: Ø 7,0 mm
  - Z: 2,0 mm
- Amener l'outil jusqu'à l'arête de la pièce, jusqu'à générer des copeaux
- Noter la valeur sur l'axe Z
- ▶ Déplacer l'outil de 2,2 mm le long de l'axe Z (surépaisseur de 0,2 mm + 2 mm du chanfrein) (1.)
- ► Mettre l'outil en position de sécurité (2.)
- Désactiver la broche
- > Le chanfrein a été usiné.



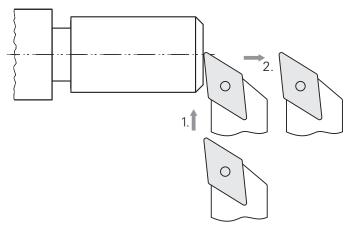


295

#### 5.8 Réaliser la finition du contour extérieur

La quatrième étape d'usinage consiste à usiner le contour extérieur avec le burin de finition.

#### **Finition transversale**



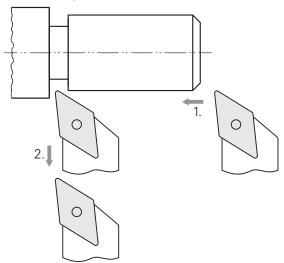


- Utiliser un burin de finition dans le porte-outil
- ▶ Dans la barre d'état, appuyer sur **Outils**
- > La boîte de dialogue **Outils** s'affiche.
- Appuyer sur le burin de finition
- Appuyer sur Confirmer
- > Les paramètres de l'outil sont automatiquement pris en compte par l'appareil.
- > Le dialogue **Outils** se ferme.
- ▶ Régler la vitesse de rotation de la broche sur 2000 1/min
- ► Amener l'outil à sa position :
  - X:Ø14,0 mm
  - **Z**: 0,0 mm
- ► Amener l'outil à sa position :
  - X:Ø-0,4 mm (1.)
- ► Mettre l'outil en position de sécurité (2.)





### Finition longitudinale



- ► Amener l'outil à sa position :
  - X:Ø10,0 mm
  - **Z**: 2,0 mm
- ► Amener l'outil à sa position :
  - **Z**:-38,0 mm (1.)
- ► Mettre l'outil en position de sécurité (2.)
- Désactiver la broche
- > Vous avez terminé l'usinage de finition du contour extérieur.

### 5.9 Usinage d'un filet

Le filet est usiné en mode MDI. Pour connaître les paramètres de programmation du filet, référez-vous par exemple à un manuel de tableaux pour l'usinage du métal.

#### **Condition requise:**

- Axe X comme axe NC
- Axe Z comme axe NC
- Axe rotatif comme axe NC ou broche orientée



Si votre tour ne remplit pas cette condition, vous pouvez toujours usiner le filet à l'aide d'une filière à fileter, par exemple. Sinon, vous pouvez aussi vous servir des roues pour un pas de 1,5 mm et usiner le filet en tournage avec l'écrou de vis-mère.

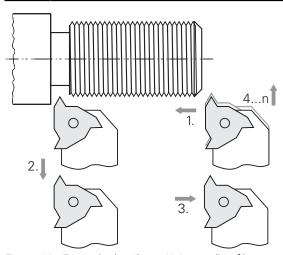


Figure 60 : Exemple de pièce – Usinage d'un filet

#### **Appel**



- ▶ Dans le menu principal, appuyer sur Mode MDI
- > L'interface utilisateur correspondant au mode MDI s'affiche.

#### 5.9.1 Définir un filet

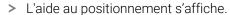


- Dans la barre d'état, appuyer sur Outils
- > La boîte de dialogue **Outils** s'affiche.
- ► Appuyer sur Plaquette de tournage à fileter P = 1.5



- ► Appuyer sur **Confirmer**
- Les paramètres de l'outil sont automatiquement pris en compte par l'appareil.
- > Le dialogue **Outils** se ferme.
- Dans la barre d'état, appuyer sur Créer
- > Une nouvelle séquence s'affiche.
- Dans la liste déroulante Type de séquence, sélectionner le type de séquence Filetage (étendu)
- Renseigner les informations suivantes conformément au manuel de tableaux pour l'usinage du métal :
  - Position du filet : filet extérieur
  - **Sens de rotation**: Dans le sens horaire
  - Distance de sécurité : 5
  - Diamètre filet: 10
  - Profondeur de filet : 0.92
  - Profondeur de coupe : 0.1
  - Surépaisseur de finition : 0.0
  - **Pas de vis**: 1.5
  - Départ du contour **Z** : 0
  - Fin du contour Z:-37
  - Dépassement : 3
  - Angle de départ : 0
  - Vitesse de rotation : 500
  - Avance X:50Passes à vide:3
- ► Chaque fois, valider la valeur avec **RET**

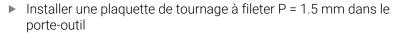




> Si la fenêtre de simulation est activée, le filet s'affiche.



### 5.9.2 Usiner un filet en tournage





- Appuyer sur la touche START CN
- ▶ Régler la vitesse de rotation de la broche sur 500 1/min
- Suivre les instructions de l'assistant
- Après la première coupe, mesurer plus de 10 pas de filet et vérifier l'écart entre eux (15 mm)
- Suivre les instructions de l'assistant



- Appuyer sur Fermer
- > L'exécution est terminée.
- > L'assistant se ferme.
- > Tester le filet, par exemple avec la pièce censée s'adapter dessus, ou avec un gabarit de filetage.
- > Le filet a été usiné.

6

Que faire si ...?

#### 6.1 Sommaire

Ce chapitre décrit les causes à l'origine de perturbations dans le fonctionnement de l'appareil, ainsi que les mesures à prendre pour y remédier.



Vous devez avoir lu et compris le chapitre "Utilisation générale" avant d'effectuer les opérations décrites ci-après.

Informations complémentaires: "Utilisation générale", Page 20

### 6.2 Exporter des fichiers de connexion (logging)

Après un dysfonctionnement de l'appareil, les fichiers de connexion (logging) peuvent aider HEIDENHAINà identifier la cause du problème. Il vous faut pour cela exporter les fichiers de connexion (logging), immédiatement après le redémarrage.

#### Exporter sur un support de mémoire de masse USB

Condition requise : la clé USB est connectée.



- ▶ Dans le menu principal, appuyer sur **Gestion des fichiers**
- ▶ À l'emplacement Internal, appuyer sur Système
- ▶ Déplacer le répertoire **Logging** (Connexion)
- > Les éléments de commande s'affichent.



- Appuyer sur Copier vers
- ▶ Dans la fenêtre de dialogue, sélectionner l'emplacement choisi pour le support de mémoire de masse USB connecté
- ► Appuyer sur **Sélectionner**
- > Le répertoire est copié.



Envoyez le répertoire à **service.ms-support@heidenhain.de**, en précisant le type d'appareil et la version logicielle utilisée.

#### 6.3 Panne du système ou panne de courant

Les données du système d'exploitation peuvent être endommagées dans les cas suivants :

- Panne du système ou panne de courant
- Mise hors tension de l'appareil sans avoir arrêté le système d'exploitation

Si le firmware est endommagé, l'appareil lance une procédure de récupération (Recovery System) qui affiche de brèves instructions à l'écran.

En cas de restauration, la procédure de récupération (Recovery System) écrase le firmware endommagé avec un nouveau firmware qui aura été mémorisé sur un support de mémoire de masse USB au préalable. Au cours de cette procédure, les paramétrages de l'appareil sont supprimés.

#### 6.3.1 Restaurer le firmware

- Sur un ordinateur, sur un support de mémoire de masse USB (format FAT32), créer le répertoire "heidenhain"
- Dans le répertoire "heidenhain", créer le répertoire "update"
- Copier le nouveau firmware dans le répertoire "update"
- ► Renommer le firmware en "recovery.dro"
- Mise hors tension de l'appareil
- Connecteur le support de mémoire de masse USB à port USB de l'appareil
- Activer l'appareil pendant cinq secondes.
- Désactiver l'appareil pendant cinq secondes.
- Mettre l'appareil sous tension
- > L'appareil lance le Recovery System.
- > La mémoire de masse USB est automatiquement détectée.
- > Le firmware est automatiquement installé.
- > Après une mise à jour réussie, le firmware est automatiquement renommé en "recovery.dro.[yyyy.mm.dd.hh.mm]".
- ► Redémarrer l'appareil à la fin de la procédure d'installation
- > L'appareil est lancé avec les paramètres d'usine.

### 6.3.2 Restaurer la configuration

La nouvelle installation du firmware réinitialise l'appareil aux paramètres d'usine. Tous les réglages (y compris les valeurs de correction d'erreurs et les options logicielles activées) sont alors supprimés.

Pour restaurer des paramétrages, vous devez soit procéder à de nouveaux paramétrages sur l'appareil, soit restaurer des paramétrages que vous aurez préalablement sauvegardés.



Les options logicielles qui étaient activées lors de la sauvegarde des paramètres doivent être activées avant d'activer la restauration des paramètres sur l'appareil.

Activer les options logicielles

Informations complémentaires: "Activer les Options de logiciel", Page 90

Restaurer des paramétrages

Informations complémentaires: "Restaurer la configuration", Page 223

### 6.4 Perturbations

Si l'appareil présente en service des défaillances ou des anomalies qui ne sont pas répertoriées dans le tableau "Résolution des perturbations" ci-après, consulter la documentation du constructeur de la machine ou contacter un service après-vente HEIDENHAIN.

### 6.4.1 Résolution des perturbations



Seul le personnel mentionné dans le tableau est en droit d'effectuer les opérations de dépannage mentionnées ci-après.

**Informations complémentaires :** "Qualification du personnel", Page 17

Anomalie	Origine	Dépannage	Personnel
Le témoin LED reste éteint après une mise sous tension.	La tension d'alimentation fait défaut.	<ul><li>Vérifier le câble d'alimentation</li></ul>	Electricien
	L'appareil ne fonctionne pas correctement.	► Contacter le S.A.V. de HEIDENHAIN	Personnel spécialisé
Un écran bleu apparaît au démarrage de l'appareil.	Erreur de firmware au démarrage	<ul> <li>A la première occurrence de l'erreur, éteindre et rallumer l'appareil</li> <li>Si l'erreur persiste, contacter</li> </ul>	Personnel spécialisé
		un service après-vente HEIDENHAIN	
L'appareil ne détecte aucune saisie sur l'écran tactile au démarrage.	Erreur d'initialisation du hardware	► Éteindre et rallumer l'appareil	Personnel spécialisé
Pas de comptage des axes malgré le mouvement du système de mesure	Le système de mesure est mal raccordé.	<ul> <li>Remédier à la connexion</li> <li>Contacter le S.A.V. du fabricant du système de mesure</li> </ul>	Personnel spécialisé
Comptage des axes erroné	Paramétrages du système de mesure erronés	<ul> <li>Vérifier les paramétrages du système de mesure Page 99</li> </ul>	Personnel spécialisé
Impossible de déplacer les axes	Paramétrages des axes erronés	<ul> <li>Vérifier les paramétrages des axes</li> </ul>	Personnel spécialisé
	Potentiomètre d'avance à zéro	<ul> <li>Vérifier la position des potentiomètres override d'avance</li> </ul>	Personnel spécialisé
Erreur de positionnement	Paramétrages des axes erronés	<ul> <li>Vérifier les paramétrages des axes</li> </ul>	Personnel spécialisé
Erreur d'arrêt	Paramétrages des axes erronés	<ul> <li>Vérifier les paramétrages des axes</li> </ul>	Personnel spécialisé

Anomalie	Origine	Dépannage	Personnel
Impossible de déplacer les axes avec les	Paramétrages des axes erronés	<ul> <li>Vérifier les paramétrages des axes</li> </ul>	Personnel spécialisé
touches Jog	Mode de fonctionnement incorrect (mode MDI, Programmation)	Vérifier le mode de fonctionnement	Personnel spécialisé
	Potentiomètre d'avance à zéro	<ul> <li>Vérifier la position des potentiomètres override d'avance</li> </ul>	Personnel spécialisé
Le potentiomètre d'avance ne limite pas la vitesse des axes.	Réglage du potentiomètre d'avance incorrect	<ul> <li>Vérifier les paramétrages des axes</li> </ul>	Personnel spécialisé
La touche d'avance rapide ne fonctionne pas.	Réglage de l'avance rapide incorrect	<ul><li>Vérifier les réglages Page 127</li></ul>	Personnel spécialisé
Erreur d'axe externe	Périphérie externe	► Effectuer une recherche d'erreur systématique	Personnel spécialisé, éventuellement OEM
Erreur de broche	Réglage erroné de l'axe de broche	<ul> <li>Vérifier les réglages de l'axe de broche Page 134</li> </ul>	Personnel spécialisé, éventuellement OEM
	Périphérie externe	► Effectuer une recherche d'erreur systématique	Personnel spécialisé, éventuellement OEM
Arrêt de la broche	Périphérie externe	Effectuer une recherche d'erreur systématique	Personnel spécialisé, éventuellement OEM
Impossible de commencer les cycles avec Départ Cycle	Réglage de l' <b>Avance</b> <b>automatique</b> erroné	<ul><li>Vérifier les réglages Page 127</li></ul>	Personnel spécialisé
L'éclairage de la touche Départ cycle ne fonctionne pas.	Réglage erroné de Lumière Autostart	<ul><li>Vérifier les réglages</li><li>Page 129</li></ul>	Personnel spécialisé
L'inversion pour le filetage ne fonctionne pas.	Réglage de <b>Fin de</b> <b>course du fourreau</b> <b>+/-</b> erroné	► Vérifier les réglages	Personnel spécialisé
Le déplacement automatique au fin de course ne fonctionne pas.	Paramétrage des Fins de course logiciel ou de l'Avance automatique incorrects	<ul><li>Vérifier les réglages Page 126 Page 127</li></ul>	Personnel spécialisé
En dehors des fins de course logiciel	Paramétrage des Fins de course logiciel incorrect	<ul><li>Vérifier les réglages</li><li>Page 126</li></ul>	Personnel spécialisé

Anomalie	Origine	Dépannage	Personnel
Arrêt d'urgence	Périphérie externe	► Effectuer une recherche d'erreur systématique	Personnel spécialisé, éventuellement OEM
Absence de la tension de commande	Périphérie externe	► Effectuer une recherche d'erreur systématique	Personnel spécialisé, éventuellement OEM
Liaison réseau impossible	Raccordement défectueux	<ul> <li>Vérifier le câble de liaison et le raccordement au port X116</li> </ul>	Personnel spécialisé
	Paramétrage réseau erroné	<ul> <li>Vérifier les paramétrages du réseau</li> <li>Page 174</li> </ul>	Personnel spécialisé
Erreur de réseau : Host is down	Paramétrage erroné des options du lecteur de réseau	► Ajouter vers=2.1 dans les options de connexion Page 175	Personnel spécialisé
Erreur de réseau : Host is down	Paramétrage erroné des options du lecteur de réseau	<ul> <li>Ajouter vers=2.1 dans les options de connexion Page 175</li> </ul>	Personnel spécialisé
La mémoire de masse USB raccordée n'est pas reconnue.	Port USB défectueux	<ul> <li>Vérifier la position du support de mémoire de masse USB dans le port</li> <li>Utiliser un autre port USB</li> </ul>	Personnel spécialisé
	Le type ou le formatage de la mémoire de masse USB n'est pas supporté.	<ul> <li>Utiliser un autre support de mémoire de masse USB</li> <li>Formater le support de mémoire de masse USB avec FAT32</li> </ul>	Personnel spécialisé
L'appareil démarre en mode Restauration (mode Texte uniquement)	Erreur de firmware au démarrage	<ul> <li>A la première occurrence de l'erreur, éteindre et rallumer l'appareil</li> <li>Si l'erreur persiste, contacter un service après-vente HEIDENHAIN</li> </ul>	Personnel spécialisé
Connexion utilisateur impossible	Mot de passe inexistant	<ul> <li>Réinitialiser le mot de passe en tant qu'utilisateur avec un niveau d'autorisation supérieur Page 171</li> <li>Pour réinitialiser le mot de</li> </ul>	Personnel spécialisé
		passe OEM, contacter la filiale SAV de HEIDENHAIN	

IV	Index		systèmes de mesure	D
			Broche	Déconnexion de l'utilisateur 27
Α			configurer des entrées et des	Définir le système de coordonnées
Access	soires	64	sorties	définir un point d'origine 244
	s avec la souris		Broche avec réducteur 133	Dégauchissage169
	uyer	21	С	Démarrage rapide 283
	nmande			Démarrer l'entraînement central 115
	lacer		Câbler les entrées et sorties à	Déplacer22
	ntenir appuyé		commutation	Détection de mouvement 114
	s de la souris		Clé de licence	Diagnostic
	figurer	176	demander	1 Vcc/11 μAcc 217
	et désactiver le mode	, 0	saisir	Documentation
	mie d'énergie	25	Commande	Addendum11
	les Options de logiciel		Ecran tactile et périphériques	OEM149
	une clé de licence		d'entrée	télécharger 10
	ation des broches		Gestes et actions avec la	Données de l'appareil 228
	sion secteur	84	souris21	Duo-Pos 71
	ation des plots		Messages 53	
	eau	83	Compensation d'erreur	E
	ige Override		Compensation d'erreur linéaire	Ecran de démarrage 149
Appare	_		105	Ecran tactile
	auchissage	169	compensation d'erreur linéaire	Commande 21
	aller		segmentée	configurer 176
	e en service		effectuer	Effectuer un déplacement avec la
	eils de saisie		Tableau de points-repères 107	fonction Incrément 248
	corder	83	Compensation d'erreurs	Electricien 17
	r des messages		méthodes	Eléments de commande
	uer un facteur d'échelle		Conditions environnementales 229	Barre d'état 46
259,	aci an raotear a coriene	268	Configuration	Barre OEM 52
	er		Axe + CN	Éléments de commande
	blage		Configurer	ajouter 24
	ance à la programmatic		Clavier	annuler 24
	ant		Ecran tactile	Clavier de l'écran23
			Points d'origine	Commutateur 24
	couplage		Configurer des touches d'axes	Commutateur coulissant 24
	diamètre		virtuelles	fermer 25
			Configurer l'entraînement central	Liste déroulante 24
			109	Retour25
В			Configurer une compensation	Touche Plus Moins 24
Barre c	l'état		d'erreur linéaire (LEC)	valider25
Avai	nce	51	d'erreur linéaire segmentée	Éléments de commande du menu
	culatrice		(SLEC) 106	principal30
Elén	nents de commande	46	Configurer un logo OEM 151	Eléments typographiques 14
	ément		Connexion	EnDat218
Mer	nu d'accès rapide	48	Connexion 83	Erreurs et avertissements 220
Barre o	d'état	46	Connexion de l'utilisateur 26, 26	Réserves fonctionnelles 219
	onomètre		Connexion des systèmes de	Entraînement central 110
	DEM		mesure	démarrer fonction spéciale 115
affic	cher un logo OEM	151	Connexion utilisateur	Détection de mouvement 114
	figurer		Consignes de sécurité	Exécution de programme 158
	figurer des fonctions M		Appareils périphériques	Erreurs et avertissements 220
	nents de commande		générales 18	Exécution de programme 156, 262
	ctions	53	Contenu de la livraison	Bref descriptif
Base d	e données de textes		Coupler des axes	Menu 35
	er	159	Courbe de Lissajous 217	Exemple
Brocha	9		Cycles	Dégauchissage du tour
Entr	ées à commutation	79	200, 274	Dessin du boulon fileté 284
				Ebauche du contour extérieur

291		Menu Connexion utilisateur 39	modifier 88, 168, 173
Filet 2	207	menu Éteindre 41	Mot de passe
Finition du contour extérieur. 2		Menu Exécution de programme	paramètres par défaut 27, 86,
Pièce		35	
Point d'origine		Menu Gestion des fichiers 38	166, 284 Multi-Pos 72, 73
réaliser un chanfrein en		Menu Mode Manuel 32	72, 70
tournage2	294	Menu Mode MDI 33	N
Tournage de gorge 2		Menu principal 30	Nettoyage213
		Menu Programmation 36	Nettoyer l'écran 213
F		Menu Réglages 40	nombre de décimales 93, 170
Feedback audio		Interface utilisateur à l'état de	Notes d'information 14
Fenêtre de simulation 2		livraison29	0
activer2		Interface utilisateur au démarrage	
Fermer des messages	54	29	Obligations de l'exploitant 17
Fichier		Interrupteur d'alimentation 84	OEM
copier 1			adapter l'affichage
déplacer1		L	adapter l'écran de démarrage
exporter 1		la date et l'heure 93, 170	149
importer 1		Langue	ajout de documentation 149 définir la structure du clavier. 156
ouvrir 1		Paramétrage 28, 87, 167	
renommer		Lecteur réseau 175	Ordinateur
supprimer	188	M	créer246
Fichiers utilisateur	100	Maintenir appuyé 22	mesure
Sauvegarde 163, 1 Fichiers utilisateurs	183	Manuel d'utilisation 11	sélectionner
	222	actualiser	Selectionner
restaurer		Menu	P
Filetage 1 avancé		Connexion utilisateur	Paramètres
simple 253, 2		Éteindre 41, 41	Menu d'accès rapide 48
Fonctions M	<u> </u>	Exécution de programme 35, 262	restaurer
configurer 153, 1	157	Gestion des fichiers	Paramètres réseau 174
spécifiques au constructeur 1		Mode Manuel 32, 240	Périphériques d'entrée
standard 1		Mode MDI 33, 250	Commande 21
Vue d'ensemble1		Programmation 36, 271	Personnel spécialisé 17
Fonction spéciale "Démarrer		Réglages 40	Perturbations303
entraînement central" 1	115	Menu principal30	Plan d'entretien 214
_		Messages d'erreurs 53, 158	Point d'origine
G		configurer160	dans les programmes 273
Gammes de vitesse		Mise à jour du firmware 215	Palpage52
configurer1		mise en service 88	Potentiomètres override
Gérer des programmes 2	280	Mise hors tension de l'appareil 26	Prise électrique avec terre, 3 fils 84
Gestes		Mise sous tension de l'appareil 25	Programmation
appuyer		Mode Manuel	Bref descriptif
Commande		Menu	Menu 36
déplacer		Mode MDI	utiliser la fenêtre de
Maintenir appuyé	22	appliquer un facteur d'échelle	simulation 278
Gestion des fichiers	105	259, 268 Exemple297	Programme 270
Bref descriptif 1 Menu 1		Menu 33	ajouter des séquences 277
Gestionnaire de fichiers	30	Vue d'ensemble	appliquer un facteur d'échelle
types de fichiers1	186	montage 69	259, 268
Guide d'installation		socle Duo-Pos 71	commander des séquences de
Carac a motaliation	' '	socie Multi-Pos72	programme
I		socie Single-Pos	créer
ID utilisateur1	172	support Multi-Pos 73	créer un en-tête de
Importer un fichier de licence		Mot de passe 27, 27	programme 277
installation		créer	éditer des séquences 281
Interface utilisateur			exécuter (asservi par CN) 265

′ /	
exécuter (pas à pas)	Tableau d'outils créer
Q	Tour
Qualification du personnel 17	étalonner un outil
R	Tournage de gorge293
Recherche des marques de référence activer	Types de séquences 272  U
Lancement au démarrage 28, 87, 167, 243 Reconditionnement	Unités
Réglages	connecter
Menu40 sauvegarder	créer
règle d'arrondi 93, 170	configurer 173
Remarques sur la sécurité 13	supprimer 173
Répertoire copier 187	Types d'utilisateurs 171
créer186	Utilisation
déplacer187	Assistant 55
renommer 187	éléments de commande 23
supprimer188	Feedback audio
Répertoires	mode Économie d'énergie 25 Utilisation générale 21
gérer 186	Othisation generale
Réserves fonctionnelles 219	V
S	Valeur d'avance
Sauvegarde de données 163, 183 ScreenshotClient	définir
Informations	Limite maximale 242, 252 Vitesse de rotation de la broche
Séquence d'usinage	prédéfinir53
mettre à l'échelle	programmer 53
mettre en miroir 49	Vue d'ensemble des nouvelles
Single-Pos 70	fonctions et des fonctions modifiées 9
Stockage	Vue de contour 258, 267, 279
Structure des répertoires 186	vue d'ensemble
Symboles sur l'appareil	vue détaillée 268
Système de coordonnées dans les programmes 273	Vue d'ensemble des ports 76
Systèmes de mesure	
configurer des paramètres d'axes	
(1 Vcc, 11 μAcc) 99	
configurer des paramètres d'axes	
(EnDat)	
Systèmes de mesure HEIDENHAIN 97	

# Liste des figures

Figure 1:	Clavier de l'écran	23
Figure 2 :	Interface utilisateur à l'état de livraison de l'appareil	29
Figure 3 :	Menu Mode manuel	32
Figure 4:	Menu Mode MDI	33
Figure 5:	Menu Exécution de programme	35
Figure 6 :	Menu Programmation	36
Figure 7 :	Menu <b>Programmation</b> avec fenêtre de simulation ouverte	37
Figure 8 :	Menu Gestion des fichiers	38
Figure 9 :	Menu Connexion de l'utilisateur	39
Figure 10 :	Menu <b>Réglages</b>	40
Figure 11:	Aide de l'assistant au cours des étapes de travail	55
Figure 12 :	Dimensions de l'arrière de l'appareil	69
Figure 13 :	L'appareil monté sur le socle Single-Pos	70
Figure 14:	Agencement des câbles sur le socle Single-Pos	70
Figure 15:	L'appareil monté sur le socle Duo-Pos	71
Figure 16:	Agencement des câbles sur le socle Duo-Pos	71
Figure 17:	L'appareil monté sur le socle Multi-Pos	72
Figure 18:	Agencement des câbles sur le socle Multi-Pos	72
Figure 19:	L'appareil monté sur le support Multi-Pos	73
Figure 20 :	Agencement des câbles sur le support Multi-Pos	73
Figure 21 :	Dos des appareils portant le numéro ID 1089176-xx	77
Figure 22 :	Dos des appareils portant le numéro ID 1089177-xx	77
Figure 23 :	Affectation du système de coordonnées rectangulaire par rapport à la pièce	96
Figure 24 :	Exemple –Fichier XML pour la base de données de textes	159
Figure 25 :	Interface utilisateur du ScreenshotClient	161
Figure 26 :	Menu Gestion des fichiers	185
Figure 27 :	Menu Gestion des fichiers avec image d'aperçu et informations sur le fichier	189
Figure 28 :	Exemple de réserves fonctionnelles pour un palpeur de mesure	219
Figure 29 :	Dimensions du carter	231
Figure 30 :	Dimensions de l'arrière de l'appareil	
Figure 31 :	Dimensions du dos des appareils portant le numéro ID 1089176-xx	232
Figure 32 :	Dimensions du dos des appareils portant le numéro ID 1089177-xx	232
Figure 33 :	Dimensions de l'appareil avec le socle Single-Pos	233
Figure 34 :	Dimensions de l'appareil avec le socle Duo-Pos	233
Figure 35 :	Dimensions de l'appareil avec le socle Multi-Pos	234
Figure 36 :	Dimensions de l'appareil avec le support Multi-Pos	234
Figure 37 :	Menu Mode manuel	241
Figure 38 :	Boîte de dialogue Limite sup. de la vitesse broche	242
Figure 39 :	Menu Mode MDI	251
Figure 40 :	Boîte de dialogue <b>Limite sup. de la vitesse broche</b>	252
Figure 41 :	Représentation schématisée de la séquence Filetage (simple)	253
Figure 42 :	Représentation schématisée de la séquence Filetage (étendu)	255
Figure 43 :	Exemple de séquence dans le mode MDI	257
Figure 44 :	Fenêtre de simulation avec vue de contour	258
Figure 45 :	Vue Chemin restant avec position avec aide graphique au positionnement	259

Figure 46:	Exemple – Séquence MDI	260
Figure 47 :	Exemple – Exécution d'une séquence MDI avec un facteur d'échelle	260
Figure 48 :	Exemple de programme en mode Exécution de programme	264
Figure 49 :	Fenêtre de simulation avec vue de contour	267
Figure 50 :	Menu Programmation	272
Figure 51 :	Représentation schématisée de la séquence Filetage (simple)	274
Figure 52 :	Représentation schématisée de la séquence Filetage (étendu)	275
Figure 53 :	Exemple de programme en mode <b>Programmation</b>	276
Figure 54 :	Fenêtre de simulation avec vue de contour	279
Figure 55 :	Exemple de pièce	283
Figure 56 :	Exemple de pièce – Dessin technique	284
Figure 57 :	Paramètres du burin de finition	
Figure 58 :	Point d'origine	287
Figure 59 :	Exemple de pièce – Détermination du point d'origine	290
Figure 60 :	Exemple de pièce – Usinage d'un filet	297

## **HEIDENHAIN**

#### DR. JOHANNES HEIDENHAIN GmbH

Dr.-Johannes-Heidenhain-Straße 5

#### 83301 Traunreut, Germany

② +49 8669 31-0 [AX] +49 8669 32-5061 info@heidenhain.de

 Technical support
 FAX
 +49 8669 32-1000

 Measuring systems
 ★49 8669 31-3104

 service.ms-support@heidenhain.de

NC support

service.plc@heidenhain.de

www.heidenhain.com

